

# PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number : 2004-088737

(43)Date of publication of application : 18.03.2004

(51)Int.Cl.

H04N 7/32

(21)Application number : 2003-161262

(71)Applicant : MATSUSHITA ELECTRIC IND CO LTD

(22)Date of filing : 05.06.2003

(72)Inventor : HAGAI MAKOTO  
SUMINO SHINYA  
KONDO TOSHIYUKI  
ABE SEISHI

(30)Priority

Priority number : 2002193027

Priority date : 02.07.2002

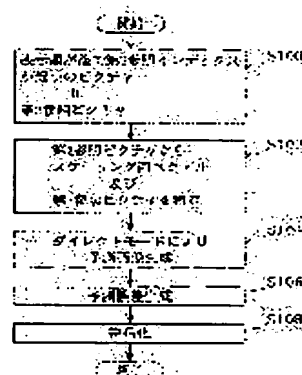
Priority country : JP

## (54) IMAGE ENCODING AND DECODING METHOD

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide an image encoding and decoding method in which coding efficiency is improved.

SOLUTION: The image coding method includes a second reference picture selection step for selecting any one of already-coded pictures positioned behind a picture to be coded in order of display as a second reference picture (Step 100), prediction image generation steps for specifying a block on a first reference picture and a block on the second reference picture, and generating a prediction image by pixel interpolation based on the blocks (Step 102, Step 104), coding steps for coding a difference between the prediction image and the image to be coded (Step 106, Step 108), and outputting step for outputting specification information for specifying the second reference picture together with the result of the coding steps.



## LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision  
of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's  
decision of rejection]

[Date of extinction of right]

(19) 日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11) 特許出願公開番号

特開2004-88737

(P2004-88737A)

(43) 公開日 平成16年3月18日(2004.3.18)

(51) Int.Cl.<sup>7</sup>  
H04N 7/32F1  
H04N 7/137

Z

テーマコード(参考)  
5C059

審査請求 未請求 請求項の数 25 O L (全 67 頁)

(21) 出願番号 特願2003-161262(P2003-161262)  
 (22) 出願日 平成15年6月5日(2003.6.5)  
 (31) 優先権主張番号 特願2002-193027(P2002-193027)  
 (32) 優先日 平成14年7月2日(2002.7.2)  
 (33) 優先権主張国 日本国(JP)

(71) 出願人 000005821  
 松下電器産業株式会社  
 大阪府門真市大字門真1006番地  
 (74) 代理人 100109210  
 弁理士 新居 広守  
 (72) 発明者 羽飼 誠  
 大阪府門真市大字門真1006番地 松下  
 電器産業株式会社内  
 (72) 発明者 角野 真也  
 大阪府門真市大字門真1006番地 松下  
 電器産業株式会社内  
 (72) 発明者 近藤 敏志  
 大阪府門真市大字門真1006番地 松下  
 電器産業株式会社内

最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 画像符号化方法および画像復号化方法

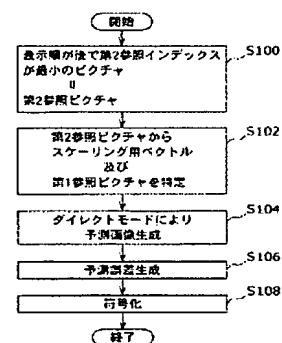
## (57) 【要約】

【課題】 符号化効率の向上を図った画像符号化方法及び画像復号化方法を提供する。

【解決手段】 画像符号化方法は、前記符号化対象ピクチャよりも表示順が後の符号化済ピクチャの中から何れかを第2参照ピクチャとして選択する第2参照ピクチャ選択ステップ(S100)と、第1参照ピクチャ上のブロック及び第2参照ピクチャ上のブロックを特定し、前記両ブロックから画素補間により予測画像を生成する予測画像生成ステップ(S102, S104)と、前記予測画像と符号化対象ブロックの画像との差分を符号化する符号化ステップ(S106, S108)と、前記第2参照ピクチャを特定するための特定情報を、前記符号化ステップの符号化結果とともに出力する出力ステップとを含む。

【選択図】

図3



## 【特許請求の範囲】

## 【請求項 1】

既に符号化されたピクチャを参照することにより符号化対象のピクチャをブロック毎に符号化する画像符号化方法であって、  
前記符号化対象ピクチャよりも表示順が後の符号化済ピクチャの中から何れかを第 2 参照ピクチャとして選択する第 2 参照ピクチャ選択ステップと、  
前記第 2 参照ピクチャ内の所定のブロックの符号化に用いられた動きベクトルに基づいて、符号化済ピクチャの中から何れかを第 1 参照ピクチャとして特定する第 1 参照ピクチャ特定ステップと、  
前記動きベクトルに基づいて、第 1 参照ピクチャ上のブロック及び第 2 参照ピクチャ上のブロックを特定し、前記両ブロックから画素補間により予測画像を生成する予測画像生成ステップと、  
前記予測画像と符号化対象ブロックの画像との差分を符号化する符号化ステップと、  
前記第 2 参照ピクチャを特定するための特定情報を、前記符号化ステップの符号化結果とともに出力する出力ステップと  
を含むことを特徴とする画像符号化方法。

## 【請求項 2】

前記出力ステップでは、  
前記第 2 参照ピクチャを指し示す第 2 参照インデックスから前記特定情報を構成して出力すること  
を特徴とする請求項 1 記載の画像符号化方法。

## 【請求項 3】

前記出力ステップでは、  
前記各符号化済ピクチャを識別するためにそれぞれに割り当てられる第 2 参照インデックスの変更方法を示す情報を前記特定情報として出力すること  
を特徴とする請求項 1 記載の画像符号化方法。

## 【請求項 4】

既に符号化されたピクチャを参照することにより符号化対象のピクチャをブロック毎に符号化する画像符号化方法であって、  
前記符号化対象ピクチャよりも表示順が後の符号化済ピクチャのうち、前記各符号化済ピクチャを識別するためにそれぞれに割り当てられる第 2 参照インデックスが最小の符号化済ピクチャを、第 2 参照ピクチャとして選択する第 2 参照ピクチャ選択ステップと、  
前記第 2 参照ピクチャ内の所定のブロックの符号化に用いられた動きベクトルに基づいて、符号化済ピクチャの中から何れかを第 1 参照ピクチャとして特定する第 1 参照ピクチャ特定ステップと、  
前記動きベクトルに基づいて、第 1 参照ピクチャ上のブロック及び第 2 参照ピクチャ上のブロックを特定し、前記両ブロックから画素補間により予測画像を生成する予測画像生成ステップと、  
前記予測画像と符号化対象ブロックの画像との差分を符号化する符号化ステップと、  
を含むことを特徴とする画像符号化方法。

## 【請求項 5】

前記第 2 参照ピクチャ選択ステップでは、  
前記第 2 インデックスの割り当て方を示す内容の割当情報に基づいて、前記第 2 参照インデックスが最小の符号化済ピクチャを特定し、特定した前記符号化済ピクチャを第 2 参照ピクチャとして選択すること  
を特徴とする請求項 4 記載の画像符号化方法。

## 【請求項 6】

既に符号化されたピクチャを参照することにより符号化対象のピクチャをブロック毎に符号化する画像符号化方法であって、  
符号化済ピクチャを識別するための第 2 参照インデックスを前記各符号化済ピクチャに割

り当て、前記符号化対象ピクチャよりも表示順が後の何れかの符号化済ピクチャに対して 0 を示す第 2 参照インデックスが割り当てられるようにする割当ステップと、  
前記割当ステップと異なる割り当て方で前記第 2 参照インデックスを割り当て直すことができ、前記符号化対象ピクチャよりも表示順が後の何れかの符号化済ピクチャに対して 0 を示す第 2 参照インデックスが割り当てられるように制限する再割当ステップと、  
前記符号化対象ピクチャよりも表示順が後の符号化済ピクチャのうち、前記 0 を示す第 2 参照インデックスが割り当てられた符号化済ピクチャを、第 2 参照ピクチャとして選択する第 2 参照ピクチャ選択ステップと、  
前記第 2 参照ピクチャ内の所定のブロックの符号化に用いられた動きベクトルに基づいて、符号化済ピクチャの中から何れかを第 1 参照ピクチャとして特定する第 1 参照ピクチャ特定ステップと、  
前記動きベクトルに基づいて、第 1 参照ピクチャ上のブロック及び第 2 参照ピクチャ上のブロックを特定し、前記両ブロックから画素補間により予測画像を生成する予測画像生成ステップと、  
前記予測画像と符号化対象ブロックの画像との差分を符号化する符号化ステップとを含むことを特徴とする画像符号化方法。

【請求項 7】

前記再割当ステップでは、  
前記割当ステップにおいて 0 を示す第 2 参照インデックスが割り当てられる符号化済ピクチャに対して、前記第 2 参照インデックスの変更を禁止することを特徴とする請求項 6 記載の画像符号化方法。

【請求項 8】

既に符号化されたピクチャを参照することにより符号化対象のピクチャをブロック毎に符号化する画像符号化方法であって、  
符号化済ピクチャを識別するための第 1 参照インデックスを前記各符号化済ピクチャに割り当てる割当ステップと、  
所定の符号化済ピクチャまたはスライスに対して、前記割当ステップと異なる割り当て方で前記第 1 参照インデックスを割り当て直す再割当ステップと、  
前記符号化対象ピクチャよりも表示順が前の符号化済ピクチャのうち、所定の値を示す第 1 参照インデックスが割り当てられた符号化済ピクチャを、第 1 参照ピクチャとして選択する第 1 参照ピクチャ選択ステップと、  
前記第 1 参照ピクチャ内の所定のブロックに基づいて画素補間により予測画像を生成する予測画像生成ステップと、  
前記予測画像と符号化対象ブロックの画像との差分を符号化する符号化ステップとを含み、  
前記再割当ステップでは、  
長時間にわたって参照される前記符号化済ピクチャから優先的に、前記所定の値を示す第 1 参照インデックスを割り当てることを特徴とする画像符号化方法。

【請求項 9】

既に符号化されたピクチャを参照することにより符号化対象のピクチャをブロック毎に符号化する画像符号化方法であって、  
符号化済ピクチャを識別するための第 2 参照インデックスを前記各符号化済ピクチャに割り当てる割当ステップと、  
前記符号化対象ピクチャよりも表示順が後の符号化済ピクチャのうち、0 を示す第 2 参照インデックスが割り当てられた符号化済ピクチャを、第 2 参照ピクチャとして選択する第 2 参照ピクチャ選択ステップと、  
前記第 2 参照ピクチャ内の所定のブロックの符号化に用いられた動きベクトルに基づいて、符号化済ピクチャの中から何れかを第 1 参照ピクチャとして特定する第 1 参照ピクチャ特定ステップと、

前記動きベクトルに基づいて、第 1 参照ピクチャ上のブロック及び第 2 参照ピクチャ上のブロックを特定し、前記両ブロックから画素補間により予測画像を生成する予測画像生成ステップと、

前記予測画像と符号化対象ブロックの画像との差分を符号化する符号化ステップとを含み、

前記割当ステップでは、

表示順が前記符号化対象ピクチャよりも前になったことがある符号化済ピクチャに対して、0 を示す第 2 参照インデックスが割り当てられるのを禁止する

ことを特徴とする画像符号化方法。

【請求項 10】

10

前記画像符号化方法は、さらに、

符号化済ピクチャの符号化に用いられた動きベクトルを記憶しているメモリから、表示順が前記符号化対象ピクチャよりも前になったことがある符号化済ピクチャの符号化に用いられた動きベクトルを削除する削除ステップを含む

ことを特徴とする請求項 9 記載の画像符号化方法。

【請求項 11】

既に符号化されたピクチャを参照することにより符号化対象のピクチャをブロック毎に符号化する画像符号化方法であって、

記憶部に格納されている複数の符号化済ピクチャから、前記複数の符号化済ピクチャに対して付与された第 1 参照インデックスと第 2 参照インデックスとを用いて、前記第 1 参照インデックスに対応する符号化済ピクチャを第 1 参照ピクチャとして選択し、前記第 2 参照インデックスに対応する符号化済ピクチャを第 2 参照ピクチャとして選択する選択ステップと、

20

前記第 1 参照ピクチャ上のブロックと前記第 2 参照ピクチャ上のブロックに基づいて画素補間により予測画像を生成する予測画像生成ステップと、

前記符号化対象ピクチャと前記予測画像との差である予測誤差を符号化し、予測誤差の符号化信号を含む画像符号化信号を出力する出力ステップとを含み、

前記選択ステップでは、

前記符号化済ピクチャのうち前記符号化対象ピクチャより表示順が前で前記第 1 参照インデックスが最小の符号化済ピクチャを第 1 参照ピクチャとして選択し、

30

前記予測画像生成ステップでは、

前記第 2 参照ピクチャ内で前記符号化対象ピクチャ上の符号化対象ブロックと同じ位置のブロックの符号化に使用された第 1 動きベクトルに基づいて、前記ブロックに対して前記第 1 参照ピクチャを参照先とする第 2 動きベクトルを算出するとともに、前記第 2 動きベクトルに基づいて、前記符号化対象ブロックに対して第 1 参照ピクチャを参照先とする第 3 動きベクトルと、前記符号化対象ブロックに対して第 2 参照ピクチャを参照先とする第 4 動きベクトルとを算出し、前記第 3 動きベクトルの参照先となる前記第 1 参照ピクチャ上のブロックと、前記第 4 動きベクトルの参照先となる前記第 2 参照ピクチャ上のブロックとから画素補間により予測画像を生成する

ことを特徴とする画像符号化方法。

40

【請求項 12】

既に符号化されたピクチャを参照することにより符号化対象のピクチャをブロック毎に符号化する画像符号化方法であって、

記憶部に格納されている複数の符号化済ピクチャから、前記複数の符号化済ピクチャに対して付与された第 1 参照インデックスと第 2 参照インデックスとを用いて、前記第 1 参照インデックスに対応する符号化済ピクチャを第 1 参照ピクチャとして選択し、前記第 2 参照インデックスに対応する符号化済ピクチャを第 2 参照ピクチャとして選択する選択ステップと、

前記第 1 参照ピクチャ上のブロックと前記第 2 参照ピクチャ上のブロックに基づいて画素補間により予測画像を生成する予測画像生成ステップと、

50

前記符号化対象ピクチャと前記予測画像との差である予測誤差を符号化し、予測誤差の符号化信号を含む画像符号化信号を出力する出力ステップとを含み、

前記選択ステップでは、

前記符号化済ピクチャのうち前記符号化対象ピクチャより表示順が前の符号化済ピクチャを第 1 参照ピクチャとして選択し、

前記予測画像生成ステップでは、

前記第 2 参照ピクチャ内で前記符号化対象ピクチャ上の符号化対象ブロックと同じ位置のブロックの符号化に使用された第 1 動きベクトルに基づいて、前記ブロックに対して前記第 1 参照ピクチャを参照先とする第 2 動きベクトルを算出するとともに、前記第 2 動きベクトルに基づいて、前記符号化対象ブロックに対して第 1 参照ピクチャを参照先とする第 3 動きベクトルと、前記符号化対象ブロックに対して第 2 参照ピクチャを参照先とする第 4 動きベクトルとを算出し、前記第 3 動きベクトルの参照先となる前記第 1 参照ピクチャ上のブロックと、前記第 4 動きベクトルの参照先となる前記第 2 参照ピクチャ上のブロックとから画素補間により予測画像を生成し、

前記出力ステップでは、

前記選択ステップで選択された前記第 1 参照ピクチャを指し示す第 1 参照インデックスを画像符号化信号中に含める

ことを特徴とする画像符号化方法。

#### 【請求項 13】

前記画像符号化方法は、さらに、

前記第 1 動きベクトルの参照先となる符号化済ピクチャを指し示す情報がメモリ上に記録されるのを禁止するステップを含む

ことを特徴とする請求項 12 記載の画像符号化方法。

#### 【請求項 14】

符号化されたピクチャを、既に復号されたピクチャを参照することによりブロック毎に復号する画像復号化方法であって、

復号対象のピクチャの復号に参照される復号済ピクチャを第 2 参照ピクチャとして特定するための特定情報、及び前記復号対象ピクチャに関する符号化信号を取得する取得ステップと、

前記復号対象ピクチャよりも表示順が後の復号済ピクチャの中から、前記特定情報に基づいて第 2 参照ピクチャを選択する第 2 参照ピクチャ選択ステップと、

前記第 2 参照ピクチャ内の所定のブロックの復号に用いられた動きベクトルに基づいて、復号済ピクチャの中から何れかを第 1 参照ピクチャとして特定する第 1 参照ピクチャ特定ステップと、

前記動きベクトルに基づいて、第 1 参照ピクチャ上のブロック及び第 2 参照ピクチャ上のブロックを特定し、前記両ブロックから画素補間により予測画像を生成する予測画像生成ステップと、

前記予測画像及び前記符号化信号に基づいて復号対象ブロックを復号する復号ステップと、

を含むことを特徴とする画像復号化方法。

#### 【請求項 15】

前記取得ステップでは、

前記第 2 参照ピクチャを指し示す第 2 参照インデックスから構成される特定情報を取得し、

前記第 2 参照ピクチャ選択ステップでは、

前記第 2 参照インデックスにより示される前記第 2 参照ピクチャを選択する

ことを特徴とする請求項 14 記載の画像復号化方法。

#### 【請求項 16】

前記取得ステップでは、

前記各復号済ピクチャを識別するためにそれぞれに割り当てられる第 2 参照インデックス

10

20

30

40

50

の変更方法を示す特定情報を取得し、  
前記第 2 参照ピクチャ選択ステップでは、  
前記第 2 参照インデックスの変更方法から特定される復号済ピクチャを前記第 2 参照ピクチャとして選択する  
ことを特徴とする請求項 1 4 記載の画像復号化方法。

【請求項 1 7】

符号化されたピクチャを、既に復号されたピクチャを参照することによりブロック毎に復号する画像復号化方法であって、  
復号対象のピクチャに関する符号化信号を取得する取得ステップと、  
前記復号対象ピクチャよりも表示順が後の復号済ピクチャのうち、前記各復号済ピクチャを識別するためにそれぞれに割り当てられる第 2 参照インデックスが最小の復号済ピクチャを、第 2 参照ピクチャとして選択する第 2 参照ピクチャ選択ステップと、  
前記第 2 参照ピクチャ内の所定のブロックの復号に用いられた動きベクトルに基づいて、復号済ピクチャの中から何れかを第 1 参照ピクチャとして特定する第 1 参照ピクチャ特定ステップと、  
前記動きベクトルに基づいて、第 1 参照ピクチャ上のブロック及び第 2 参照ピクチャ上のブロックを特定し、前記両ブロックから画素補間により予測画像を生成する予測画像生成ステップと、  
前記予測画像及び前記符号化信号に基づいて復号対象ブロックを復号する復号ステップと、  
を含むことを特徴とする画像復号化方法。

【請求項 1 8】

前記第 2 参照ピクチャ選択ステップでは、  
前記第 2 インデックスの割り当て方を示す内容の割当情報に基づいて、前記第 2 参照インデックスが最小の復号済ピクチャを特定し、特定した前記復号済ピクチャを第 2 参照ピクチャとして選択する  
ことを特徴とする請求項 1 7 記載の画像復号化方法。

【請求項 1 9】

符号化されたピクチャを、既に復号されたピクチャを参照することによりブロック毎に復号する画像復号化方法であって、  
復号対象のピクチャに関する符号化信号を取得する取得ステップと、  
前記復号対象ピクチャよりも表示順が後の復号済ピクチャのうち、前記各復号済ピクチャを識別するためにそれぞれに割り当てられる第 2 参照インデックスが 0 の復号済ピクチャを、第 2 参照ピクチャとして選択する第 2 参照ピクチャ選択ステップと、  
前記第 2 参照ピクチャ内の所定のブロックの復号に用いられた動きベクトルに基づいて、復号済ピクチャの中から何れかを第 1 参照ピクチャとして特定する第 1 参照ピクチャ特定ステップと、  
前記動きベクトルに基づいて、第 1 参照ピクチャ上のブロック及び第 2 参照ピクチャ上のブロックを特定し、前記両ブロックから画素補間により予測画像を生成する予測画像生成ステップと、  
前記予測画像及び前記符号化信号に基づいて復号対象ブロックを復号する復号ステップと、  
復号済ピクチャの復号に用いられた動きベクトルを記憶しているメモリから、表示順が前記復号対象ピクチャよりも前になったことがある復号済ピクチャの復号に用いられた動きベクトルを削除する削除ステップと  
を含むことを特徴とする画像復号化方法。

【請求項 2 0】

符号化されたピクチャを、既に復号されたピクチャを参照することによりブロック毎に復号する画像復号化方法であって、  
予測誤差を示す符号化信号を取得する取得ステップと、



記憶部に格納されている複数の復号済ピクチャから、前記複数の復号済ピクチャに対して付与された第1参照インデックスと第2参照インデックスとを用いて、前記第1参照インデックスに対応する復号済ピクチャを第1参照ピクチャとして選択し、前記第2参照インデックスに対応する復号済ピクチャを第2参照ピクチャとして選択する選択ステップと、前記第1参照ピクチャ上のブロックと前記第2参照ピクチャ上のブロックに基づいて画素補間により予測画像を生成する予測画像生成ステップと、

前記予測画像と前記予測誤差から前記復号対象ピクチャを復号する復号ステップと、参照される可能性がある復号済ピクチャを記憶部に格納する格納ステップとを含み、前記選択ステップでは、

前記復号済ピクチャのうち前記復号対象ピクチャより表示順が前で前記第1参照インデックスが最小の符号化済ピクチャを第1参照ピクチャとして選択し、

前記予測画像生成ステップでは、

前記第2参照ピクチャ内で前記復号対象ピクチャ上の復号対象ブロックと同じ位置のブロックの復号に使用した第1動きベクトルに基づいて、前記ブロックに対して前記第1参照ピクチャを参照先とする第2動きベクトルを算出するとともに、前記第2動きベクトルに基づいて、前記復号対象ブロックに対して第1参照ピクチャを参照先とする第3動きベクトルと、前記復号対象ブロックに対して第2参照ピクチャを参照先とする第4動きベクトルとを算出し、前記第3動きベクトルの参照先となる前記第1参照ピクチャ上のブロックと、前記第4動きベクトルの参照先となる前記第2参照ピクチャ上のブロックとから画素補間により予測画像を生成する

ことを特徴とする画像復号化方法。

#### 【請求項 2 1】

符号化されたピクチャを、既に復号されたピクチャを参照することによりブロック毎に復号する画像復号化方法であって、

予測誤差を示す符号化信号を含む画像符号化信号を取得する取得ステップと、

記憶部に格納されている複数の復号済ピクチャから、前記複数の復号済ピクチャに対して付与された第1参照インデックスと第2参照インデックスとを用いて、前記第1参照インデックスに対応する復号済ピクチャを第1参照ピクチャとして選択し、前記第2参照インデックスに対応する復号済ピクチャを第2参照ピクチャとして選択する選択ステップと、前記第1参照ピクチャ上のブロックと前記第2参照ピクチャ上のブロックに基づいて画素補間により予測画像を生成する予測画像生成ステップと、

前記予測画像と前記予測誤差から前記復号対象ピクチャを復号する復号ステップと、参照される可能性がある復号済ピクチャを記憶部に格納する格納ステップとを含み、前記選択ステップでは、

前記復号済ピクチャのうち前記画像符号化信号に含まれる第1参照インデックスにより示される復号済ピクチャを第1参照ピクチャとして選択し、

前記予測画像生成ステップでは、

前記第2参照ピクチャ内で前記復号対象ピクチャ上の復号対象ブロックと同じ位置のブロックの復号に使用された第1動きベクトルに基づいて、前記ブロックに対して前記第1参照ピクチャを参照先とする第2動きベクトルを算出するとともに、前記第2動きベクトルに基づいて、前記復号対象ブロックに対して第1参照ピクチャを参照先とする第3動きベクトルと、前記復号対象ブロックに対して第2参照ピクチャを参照先とする第4動きベクトルとを算出し、前記第3動きベクトルの参照先となる前記第1参照ピクチャ上のブロックと、前記第4動きベクトルの参照先となる前記第2参照ピクチャ上のブロックとから画素補間により予測画像を生成する

ことを特徴とする画像復号化方法。

#### 【請求項 2 2】

既に符号化されたピクチャを参照することにより符号化対象のピクチャをブロック毎に符号化する画像符号化装置であって、

前記符号化対象ピクチャよりも表示順が後の符号化済ピクチャの中から何れかを第2参照

ピクチャとして選択する第 2 参照ピクチャ選択手段と、

前記第 2 参照ピクチャ内の所定のブロックの符号化に用いられた動きベクトルに基づいて、符号化済ピクチャの中から何れかを第 1 参照ピクチャとして特定する第 1 参照ピクチャ特定手段と、

前記動きベクトルに基づいて、第 1 参照ピクチャ上のブロック及び第 2 参照ピクチャ上のブロックを特定し、前記両ブロックから画素補間により予測画像を生成する予測画像生成手段と、

前記予測画像と符号化対象ブロックの画像との差分を符号化する符号化手段と、

前記第 2 参照ピクチャを特定するための特定情報を、前記符号化手段の符号化結果とともに出力する出力手段と

10

を備えることを特徴とする画像符号化装置。

【請求項 2 3】

符号化されたピクチャを、既に復号されたピクチャを参照することによりブロック毎に復号する画像復号化装置であって、

復号対象のピクチャの復号に参照される復号済ピクチャを第 2 参照ピクチャとして特定するための特定情報、及び前記復号対象ピクチャに関する符号化信号を取得する取得手段と

、  
前記復号対象ピクチャよりも表示順が後の復号済ピクチャの中から、前記特定情報に基づいて第 2 参照ピクチャを選択する第 2 参照ピクチャ選択手段と、

前記第 2 参照ピクチャ内の所定のブロックの復号に用いられた動きベクトルに基づいて、復号済ピクチャの中から何れかを第 1 参照ピクチャとして特定する第 1 参照ピクチャ特定手段と、

20

前記動きベクトルに基づいて、第 1 参照ピクチャ上のブロック及び第 2 参照ピクチャ上のブロックを特定し、前記両ブロックから画素補間により予測画像を生成する予測画像生成手段と、

前記予測画像及び前記符号化信号に基づいて復号対象ブロックを復号する復号手段とを備えることを特徴とする画像復号化装置。

【請求項 2 4】

既に符号化されたピクチャを参照することにより符号化対象のピクチャをブロック毎に符号化する画像符号化方法をコンピュータに実行させるプログラムであって、

30

前記符号化対象ピクチャよりも表示順が後の符号化済ピクチャの中から何れかを第 2 参照ピクチャとして選択する第 2 参照ピクチャ選択ステップと、

前記第 2 参照ピクチャ内の所定のブロックの符号化に用いられた動きベクトルに基づいて、符号化済ピクチャの中から何れかを第 1 参照ピクチャとして特定する第 1 参照ピクチャ特定ステップと、

前記動きベクトルに基づいて、第 1 参照ピクチャ上のブロック及び第 2 参照ピクチャ上のブロックを特定し、前記両ブロックから画素補間により予測画像を生成する予測画像生成ステップと、

前記予測画像と符号化対象ブロックの画像との差分を符号化する符号化ステップと、

前記第 2 参照ピクチャを特定するための特定情報を、前記符号化ステップの符号化結果とともに出力する出力ステップと

40

を含むことを特徴とするプログラム。

【請求項 2 5】

符号化されたピクチャを、既に復号されたピクチャを参照することによりブロック毎に復号する画像復号化方法をコンピュータに実行させるプログラムであって、

復号対象のピクチャの復号に参照される復号済ピクチャを第 2 参照ピクチャとして特定するための特定情報、及び前記復号対象ピクチャに関する符号化信号を取得する取得ステップと、

前記復号対象ピクチャよりも表示順が後の復号済ピクチャの中から、前記特定情報に基づいて第 2 参照ピクチャを選択する第 2 参照ピクチャ選択ステップと、

50

前記第 2 参照ピクチャ内の所定のブロックの復号に用いられた動きベクトルに基づいて、復号済ピクチャの中から何れかを第 1 参照ピクチャとして特定する第 1 参照ピクチャ特定ステップと、

前記動きベクトルに基づいて、第 1 参照ピクチャ上のブロック及び第 2 参照ピクチャ上のブロックを特定し、前記両ブロックから画素補間により予測画像を生成する予測画像生成ステップと、

前記予測画像及び前記符号化信号に基づいて復号対象ブロックを復号する復号ステップと、  
を含むことを特徴とするプログラム。

【発明の詳細な説明】

10

【 0 0 0 1 】

【発明の属する技術分野】

本発明は、画像信号を符号化する画像符号化方法、符号化された画像信号を復号する画像復号化方法に関するものである。

【 0 0 0 2 】

【従来の技術】

近年、マルチメディアアプリケーションの発展に伴い、画像、音声、及びテキストなど、あらゆるメディアの情報を統一的に扱うことが一般的になってきた。これにより、全てのメディアをデジタル化することにより統一的にメディアを扱うことが可能になる。

【 0 0 0 3 】

20

しかしながら、デジタル化された画像は膨大なデータ量を持つため、蓄積又は伝送のためには、画像の情報圧縮技術が不可欠である。一方で、圧縮した画像データを相互運用するためには、圧縮技術の標準化も重要である。画像圧縮技術の標準規格としては、ITU-T（国際電気通信連合 電気通信標準化部門）の H. 261、H. 263、ISO（国際標準化機構）の MPEG（Moving Picture Experts Group）-1、MPEG-2、MPEG-4 などがある（例えば、非特許文献 1 参照。）。また、ITU では、現在、最新の画像符号化規格として H. 264 が標準化中であり、標準化過程におけるドラフト案は H. 26L と呼ばれる。

【 0 0 0 4 】

MPEG-1、2、4 及び H. 263 などの動画像符号化方式に共通の技術として動き補償を伴うピクチャ間予測がある。これらの動画像符号化方式の動き補償では、入力画像のピクチャを所定のサイズの矩形領域（以降、ブロックと呼ぶ）に分割し、各ブロック毎にピクチャ間の動きを示す動きベクトルから予測画素を生成する。

【 0 0 0 5 】

以下、動き補償を伴うピクチャ間予測を説明するため、次の（１）～（６）に示す内容を説明する。

（１）B ピクチャの概念

（２）補間予測

（３）ピクチャ番号と参照インデックス

（４）ダイレクトモード

40

（５）従来の画像符号化装置

（６）従来の画像復号化装置

【 0 0 0 6 】

（１）B ピクチャの概念

H. 26L の B ピクチャ（２方向予測 [Bi-predictive] ピクチャ）について、図 30 を用いて説明する。

【 0 0 0 7 】

図 30 は、B ピクチャの概念図である。

ピクチャ TP は符号化対象の B ピクチャであり、ピクチャ RP1、RP2、RP3、RP4 はそれぞれ符号化済のピクチャである。ブロック B1 は、ブロック RB1 とブロック R 50

B 2 とを参照してピクチャ間予測されたブロックであり、ブロック B 2 は、ブロック R B 2 1 とブロック R B 2 2 とを参照してピクチャ間予測されたブロックであり、ブロック B 3 は、ブロック R B 3 1 とブロック R B 3 2 とを参照してピクチャ間予測されたブロックである。

【 0 0 0 8 】

このように、B ピクチャである符号化対象ピクチャ T P は、他の 2 つのピクチャにそれぞれ含まれるブロックを参照してピクチャ間予測されるブロックを含んでいる。

【 0 0 0 9 】

( 2 ) 補間予測

補間予測について、図 3 1 を用いて説明する。

10

図 3 1 は、補間予測の説明図である。

ブロック R B 1 とブロック R B 2 は、補間予測に使用される 2 つの参照ブロックであり、ブロック P B は補間処理により得られた予測ブロックを示す。ここでは、ブロックサイズは  $4 \times 4$  画素として説明する。

【 0 0 1 0 】

$X 1 ( i )$  は参照ブロック R B 1 の画素値を示し、 $X 2 ( i )$  は参照ブロック R B 2 の画素値を示し、 $P ( i )$  は予測ブロック P B の画素値を示す。画素値  $P ( i )$  は次式のような線形予測式により得ることができる。

$$P ( i ) = A \cdot X 1 ( i ) + B \cdot X 2 ( i ) + C$$

【 0 0 1 1 】

20

ここで、A, B, C は線形予測係数である。この線形予測係数には、MPEG-1, 2 のように、平均値 ( $A = 1/2$ ,  $B = 1/2$ ,  $C = 0$  の場合) のみを使用される場合もあるし (厳密には、 $X 1 ( i ) + X 2 ( i )$  を  $1/2$  した値を最も近い整数値に丸めた値)、明示的に他の値に設定される場合もある。他の値に設定される場合には、その値は、画像符号化信号中に格納されて画像符号化装置から画像復号化装置に伝送される。

【 0 0 1 2 】

このように複数の参照ピクチャから画素補間によりピクチャ間予測されるブロックを「補間予測ブロック」と呼ぶ。B ピクチャは、補間予測ブロックをピクチャ内に含むことが可能なピクチャである。

【 0 0 1 3 】

30

MPEG-1, MPEG-2 などの画像符号化方式の B ピクチャに含まれる補間予測ブロックは、図 3 0 に示すブロック B 1 のように符号化対象ピクチャ T P に対し表示順が前の参照ピクチャ R P 1 と、後の参照ピクチャ R P 3 とから予測される補間予測ブロックしかなかった。

【 0 0 1 4 】

一方、最近検討されている新しい B ピクチャでは、加えて、図 3 0 に示すブロック B 2, B 3 のように、参照ピクチャが 2 枚とも符号化対象ピクチャより前又は後となる補間予測ブロックも含むことができる。

【 0 0 1 5 】

図 3 2 は、補間予測ブロックの 2 枚の参照ピクチャが、補間予測ブロックを有する符号化対象ピクチャより表示順が前にある場合の一例を説明するための説明図である。

40

【 0 0 1 6 】

ピクチャ P 7 は符号化対象ピクチャであって、各ピクチャは、ピクチャ P 1, P 2, P 3, P 4, P 5, P 6, P 7 の順に符号化される。つまり、ピクチャ P 1, P 2, P 5, P 6 は、符号化対象ピクチャ P 7 よりも先に符号化されてマルチフレームバッファ (メモリ) に格納されている。

【 0 0 1 7 】

そして、符号化対象ピクチャ P 7 に含まれる補間予測ブロックは、ピクチャ P 1 及びピクチャ P 6 に含まれる画素を参照して符号化される。

【 0 0 1 8 】

50

図 3 3 は、補間予測ブロックの 2 枚の参照ピクチャが、補間予測ブロックを有する符号化対象ピクチャより表示順が後にある場合の一例を説明するための説明図である。

ピクチャ P 4 は符号化対象ピクチャであって、各ピクチャは、ピクチャ P 1, P 2, P 3, P 4, P 5 の順に符号化される。つまり、ピクチャ P 1, P 2, P 3 は、符号化対象ピクチャ P 4 よりも先に符号化されてマルチフレームバッファに格納されている。

#### 【 0 0 1 9 】

そして、符号化対象ピクチャ P 4 に含まれる補間予測ブロックは、ピクチャ P 2 及びピクチャ P 3 に含まれる画素を参照して符号化される。

なお、補間予測ブロックを含まずに、1 枚の参照ピクチャからピクチャ間予測を行うブロックを含むことが可能なピクチャを P ピクチャと呼び、ピクチャ間予測を行わない面内予測ブロックのみから構成されるピクチャを I ピクチャと呼ぶ。

#### 【 0 0 2 0 】

H. 2 6 L では、B ピクチャのブロックの符号化には、最大 2 枚の参照ピクチャが使用される。そこで、2 枚の参照ピクチャを区別するため、各参照ピクチャを第 1 参照ピクチャ及び第 2 参照ピクチャと呼ぶ。また、第 1 参照ピクチャ及び第 2 参照ピクチャのそれぞれに基づく動きベクトルを、第 1 動きベクトル及び第 2 動きベクトルと呼ぶ。

#### 【 0 0 2 1 】

例えば図 3 0 では、符号化対象ブロック B 1 に対して、ピクチャ R P 1 が第 1 参照ピクチャとなり、ピクチャ R P 3 が第 2 参照ピクチャとなり、動きベクトル M V 1 が第 1 動きベクトルとなり、動きベクトル M V 2 が第 2 動きベクトルとなる。また、第 1 参照ピクチャのみからの予測を第 1 参照ピクチャ予測、第 2 参照ピクチャのみからの予測を第 2 参照ピクチャ予測と呼ぶ。

#### 【 0 0 2 2 】

なお、1 枚の参照ピクチャからピクチャ間予測されたブロックに対しては、参照ピクチャや動きベクトルを第 1、第 2 に区別する必要はないが、説明の都合上、1 枚の参照ピクチャからピクチャ間予測されたブロックの参照ピクチャ及び動きベクトルを、第 1 参照ピクチャ及び第 1 動きベクトルと呼ぶ。

#### 【 0 0 2 3 】

#### ( 3 ) ピクチャ番号及び参照インデックス

図 3 4 は、ピクチャ番号と参照インデックスを説明するための説明図である。  
ピクチャ番号及び参照インデックスは、マルチフレームバッファに格納された参照ピクチャを一意に識別するための情報である。H. 2 6 L では、ピクチャが参照ピクチャとしてメモリに蓄積される毎に 1 増加する値が、その参照ピクチャに対するピクチャ番号として割り当てられる。

#### 【 0 0 2 4 】

一方、参照インデックスは、符号化対象ブロックのピクチャ間予測に使用される参照ピクチャを指示するために使用される。

また、参照インデックスは、第 1 参照ピクチャを指示するための第 1 参照インデックスと、第 2 参照ピクチャを指示するための第 2 参照インデックスとから構成される。

#### 【 0 0 2 5 】

以下、第 1 参照インデックス、第 2 参照インデックスの割り当て方法について、図 3 4 の ( a ) を用いて説明する。

まず、符号化対象ピクチャより前の表示時刻を持つ参照ピクチャに対し、符号化対象ピクチャに近い順より 0 から始まる値が、第 1 参照インデックスとして割り当てられる。符号化対象ピクチャより前の表示時刻を持つ参照ピクチャの全てに対し 0 から始まる値が割り当てられたら、次に符号化対象ピクチャより後の表示時刻を持つ参照ピクチャに対し、符号化対象ピクチャに近い順から、その続きの値が割り当てられる。

#### 【 0 0 2 6 】

そして、符号化対象ピクチャより後の表示時刻を持つ参照ピクチャに対し、符号化対象ピクチャに近い順より 0 から始まる値が、第 2 参照インデックスの値として割り当てられる

。符号化対象ピクチャより後の表示時刻を持つ参照ピクチャの全てに対し 0 から始まる値が割り当てられたら、次に符号化対象ピクチャより前の表示時刻を持つ参照ピクチャに対し、符号化対象ピクチャに近い順から、その続きの値が割り当てられる。

#### 【 0 0 2 7 】

例えば、図 3 4 の ( a ) に示すように、第 1 参照インデックスが 0 として指示された場合、第 1 参照ピクチャはピクチャ番号「 1 4 」の B ピクチャであり、第 2 参照インデックスが 1 として指示された場合、第 2 参照ピクチャはピクチャ番号「 1 3 」の B ピクチャである。

#### 【 0 0 2 8 】

一方、H. 2 6 L では、画像符号化信号中のバッファ制御信号（図 3 7 中に示すヘッダ 1 10 内の R P S L 7）を用いて明示的に指示することにより、参照ピクチャに対する第 1 参照インデックス及び第 2 参照インデックスの割り当てを任意に変更することができる。この割り当ての変更により、第 2 参照インデックスが 0 の参照ピクチャをマルチフレームバッファ内の任意の参照ピクチャにすることが可能で、例えば、図 3 4 の ( b ) に示すように、ピクチャ番号に対する第 1 参照インデックス及び第 2 参照インデックスの割り当てが変更される。

#### 【 0 0 2 9 】

なお、ブロック中の参照インデックスは、可変長符号語により表現され、値が小さいほど短い符号長のコードが割り当てられている。

#### 【 0 0 3 0 】

#### ( 4 ) ダイレクトモード

ダイレクトモードについて、図 3 5 を用いて説明する。

図 3 5 は、従来の画像符号化装置が行うダイレクトモードの説明図である。

ここでダイレクトモードとは、符号化対象ブロックに対する参照ピクチャ及び動きベクトルを、参照ピクチャの符号化時に使用した動きベクトル及び参照ピクチャの符号化時に参照したピクチャから以下に説明する方法により決定し、画素補間によりピクチャ間予測を行うモードである。

#### 【 0 0 3 1 】

ピクチャ T P は符号化対象の B ピクチャであり、ピクチャ R P 1 , R P 2 , R P 3 , R P 4 は参照ピクチャとして用いられるようにマルチフレームバッファ内にある復号済のピクチャである。また、図 3 5 中点線に示すピクチャは、非参照ピクチャであって、マルチフレームバッファに含まれないものである。

#### 【 0 0 3 2 】

そして、ピクチャ R P 1 の第 1 参照インデックス R I 1 は 0 であり、ピクチャ R P 2 の第 1 参照インデックス R I 1 は 1 であり、ピクチャ R P 3 の第 2 参照インデックス R I 2 は 0 であり、ピクチャ R P 4 の第 2 参照インデックス R I 2 は 1 である。

#### 【 0 0 3 3 】

ブロック B 0 はダイレクトモードで符号化されるブロックであり、ブロック B 0 0 はピクチャ R P 3 内で符号化対象ブロック B 0 と相対的に同じ位置にあるブロックである。また、ブロック R B 0 1 はピクチャ R P 1 に含まれる参照ブロックであり、ブロック R B 0 2 40 は参照ピクチャ R P 3 に含まれる参照ブロックである。動きベクトル M V 0 は、ブロック B 0 0 を符号化した際の第 1 動きベクトルであって、ピクチャ R P 1 を参照先とする。また、動きベクトル M V 0 をスケーリング用ベクトルと呼ぶ。

#### 【 0 0 3 4 】

符号化対象ブロック B 0 の予測に使用される第 1 動きベクトル M V 0 1 と第 2 動きベクトル M V 0 2 とは、次の式により計算される。

$$M V 0 1 = T R 1 \times M V 0 / T R 0$$

$$M V 0 2 = - T R 2 \times M V 0 / T R 0$$

#### 【 0 0 3 5 】

上式において、係数 T R 1 , T R 2 , T R 0 は、ダイレクトモード用の動きベクトルの計 50

算時に使用される値であり、例えばピクチャ間の表示時刻差が用いられる。図 3 5 の場合、 $TR1 = 2$ 、 $TR2 = 1$ 、 $TR0 = 3$ となる。

#### 【 0 0 3 6 】

画面内での符号化対象ブロックを含む物体の動きが一定であると仮定した場合、第 1 動きベクトル  $MV01$  と第 2 動きベクトル  $MV02$  は、符号化対象ピクチャ  $TP$  と第 1 参照ピクチャ  $RP1$  の表示時刻差と、符号化対象ピクチャ  $TP$  と第 2 参照ピクチャ  $RP2$  の表示時刻差とによって、動きベクトル  $MV0$  を内分することによって求められる。

#### 【 0 0 3 7 】

なお、表示時刻差に限らずピクチャ番号の差や、ピクチャ間のピクチャ枚数等を用いても第 1 動きベクトル  $MV01$  及び第 2 動きベクトル  $MV02$  を求めることができる。

10

また、上述のような係数  $TR1$ 、 $TR2$ 、 $TR0$  の値の組をダイレクトモード用スケーリング係数  $SP$  と呼ぶ。

#### 【 0 0 3 8 】

$MPEG-4$  では、ダイレクトモードにおける後方参照ピクチャは最大 1 枚しかいないため、第 2 参照ピクチャとして使用されるピクチャは一意に決まる。しかし、 $H.26L$  では、第 2 参照ピクチャと成り得るピクチャが複数あるため、第 2 参照インデックス  $RI2$  が 0 のピクチャを、ダイレクトモード時の第 2 参照ピクチャとしている。

#### 【 0 0 3 9 】

また、ダイレクトモードにおいては、各ピクチャごとに伝送されたダイレクトモード用スケーリング係数  $SP$  が、ピクチャに含まれる全ブロックに共通して使用される。または、各ピクチャの表示時刻情報を用いて、表示時刻差に比例するようにスケーリングを行う。

20

#### 【 0 0 4 0 】

なお、図 3 5 を図 3 4 の (a) と対応させるとすると、図 3 5 のピクチャ  $TP$  は図 3 4 の (a) の中央の B ピクチャ (点線のピクチャ) に対応し、図 3 5 のピクチャ  $RP3$  は図 3 4 の (a) のピクチャ番号「15」の B ピクチャに対応し、図 3 5 のピクチャ  $RP4$  は図 3 4 の (a) のピクチャ番号「13」の B ピクチャに対応し、図 3 5 のピクチャ  $RP1$  は図 3 4 の (a) のピクチャ番号「14」の B ピクチャに対応し、図 3 5 のピクチャ  $RP2$  は図 3 4 の (a) のピクチャ番号「12」の B ピクチャに対応する。図 3 5 のピクチャ  $TP$  等の点線で示されている非参照ピクチャは、他のピクチャから参照されることがないため、マルチフレームバッファには保存されない。よって、図 3 4 の (a) に示すピクチャのようにそのピクチャを参照するための参照インデックスが割り当てられることは無い。

30

#### 【 0 0 4 1 】

なお、図 3 5 では、模式的に第 1 動きベクトル  $MV0$  を参照ピクチャ  $RP3$  から参照ピクチャ  $RP1$  への、時空間を超えたベクトルとしているが、実際に記憶されている第 1 動きベクトル  $MV0$  は、図 1 9 を用いて説明すると、ブロック  $B00$  からブロック  $B3$  への位置の変化量である。よって、図 3 5 で示す第 1 動きベクトル  $MV0$  は、ブロック  $B00$  からブロック  $B3$  へのベクトルと、 $RP1$  と  $RP3$  の時間的な距離とによって求められる。本明細書では説明を簡略化するため、図 3 5 に示す第 1 動きベクトル  $MV0$  が実際に記憶されているものとする。

#### 【 0 0 4 2 】

40

#### ( 5 ) 従来の画像符号化装置

次に従来の画像符号化装置について、図 3 6 を参照して説明する。

図 3 6 は、従来の画像符号化装置の構成を示すブロック図である。以下、この画像符号化装置について説明する。

画像符号化装置 900 は、ブロックに分割された画像信号  $Img$  を入力し、ブロック毎に処理を行う。

#### 【 0 0 4 3 】

減算器 901 は、画像信号  $Img$  から予測画像信号  $Pre$  を減算し、残差信号  $Res$  を出力する。

画像符号化部 902 は、残差信号  $Res$  を取得して、 $DCT$  変換及び量子化などの画像符

50

号化処理を行い、量子化済 DCT 係数などを含む残差符号化信号 E R を出力する。

【 0 0 4 4 】

画像復号化部 9 0 4 は、残差符号化信号 E R を取得し、逆量子化及び逆 DCT 変換などの画像復号処理を行い、残差復号信号 D R を出力する。

加算器 9 0 5 は、残差復号信号 D R と予測画像信号 P r e を加算し、再構成画像信号 R e c を出力する。

【 0 0 4 5 】

再構成画像信号 R e c で、以降のピクチャ間予測で参照される可能性がある信号は、マルチフレームバッファ 9 0 7 に格納される。マルチフレームバッファ 9 0 7 のメモリ量は有限なため、マルチフレームバッファ 9 0 7 内で以降のピクチャ間予測に使用されないピクチャのデータはマルチフレームバッファ 9 0 7 から除去される。

10

【 0 0 4 6 】

動き推定部 9 0 9 は、マルチフレームバッファ 9 0 7 に格納された参照ピクチャ R P を取得して動き推定を行い、面内予測、第 1 参照ピクチャ予測、第 2 参照ピクチャ予測、補間予測による予測の中から所定の方法で最適な予測種別を選択し（ピクチャ種別により選択できる予測種別は異なる）、符号化対象ブロックに対する第 1 動きベクトル M V 1、第 2 動きベクトル M V 2、第 1 参照インデックス R I 1、及び第 2 参照インデックス R I 2 を出力する。

【 0 0 4 7 】

動き推定部 9 0 9 における予測種別の選択方法には、例えば、各予測種別による予測誤差が最小となる予測種別を選択する方法がある。選択された予測種別が面内予測の場合には、動きベクトル及び参照インデックスは出力されず、第 1 参照ピクチャ予測の場合には、第 1 参照インデックス及び第 1 動きベクトルのみが出力され、第 2 参照ピクチャ予測の場合には、第 2 参照インデックス及び第 2 動きベクトルのみが出力され、補間予測の場合には、第 1 参照インデックス、第 2 参照インデックス、第 1 動きベクトル、及び第 2 動きベクトルが出力される。

20

【 0 0 4 8 】

上述のように、H. 26 L では、ダイレクトモード時の第 2 参照ピクチャとして第 2 参照インデックス r R I 2 が 0 の参照ピクチャが使用される。よって、値 0 の第 2 参照インデックス r R I 2 はベクトル用バッファ 9 1 4 とダイレクトモード処理部 9 1 0 とに入力される。

30

【 0 0 4 9 】

ベクトル用バッファ 9 1 4 には、スケーリング用ベクトル r M V とスケーリング用ベクトル r M V の参照先となるピクチャを示すピクチャ番号とが記憶されている。スケーリング用ベクトル r M V により符号化されたブロックを含む参照ピクチャは、第 2 参照インデックス r R I 2 により示される参照ピクチャであるため、ベクトル用バッファ 9 1 4 は、値 0 の第 2 参照インデックス r R I 2 を入力し、スケーリング用ベクトル r M V と、スケーリング用ベクトル r M V の参照先となるピクチャを示す第 1 参照インデックス r R I 1 とを出力する。

【 0 0 5 0 】

ダイレクトモード処理部 9 1 0 は、ダイレクトモード用スケーリング係数 S P、スケーリング用ベクトル r M V、第 1 参照インデックス r R I 1、及び第 2 参照インデックス r R I 2 を入力し、上記に説明したダイレクトモードの処理により、ダイレクトモード時の第 1 動きベクトル s M V 1、第 2 動きベクトル s M V 2、第 1 参照インデックス r R I 1、及び第 2 参照インデックス r R I 2 を出力する。

40

【 0 0 5 1 】

予測種別選択部 9 0 8 は、画像信号 I m g と、参照ピクチャ R P と、「ダイレクトモード」の参照ブロックの位置を示す参照インデックス r R I 1、r R I 2 及び動きベクトル s M V 1、s M V 2 と、「ダイレクトモード以外」の予測時に使用する参照ブロックの位置を示す参照インデックス R I 1、R I 2 及び動きベクトル M V 1、M V 2 を入力する。そ

50



して、予測種別選択部 908 は、ブロックの予測にダイレクトモードを使用すべきか否かを決定し、決定した予測種別を示す種別情報 P T を可変長符号化部 903 に出力する。

【 0052 】

ここで、予測種別選択部 908 は、例えば、入力画素に対する「ダイレクトモード時」の予測誤差と、「ダイレクトモード以外の予測時」の予測誤差とで、予測誤差の小さい方を選択することで、予測種別の選択を行う。

【 0053 】

よって、予測種別には、動き推定部 909 で選択される面内予測、第 1 参照ピクチャ予測、第 2 参照ピクチャ予測、ダイレクトモード以外の補間予測に加えて、ダイレクトモードが加わることになる。

10

【 0054 】

そして、予測種別がダイレクトモードを示す場合には、スイッチ 911 は” 1 ”側に切り替わり、参照インデックス  $r R I 1$ 、 $r R I 2$  及び動きベクトル  $s M V 1$ 、 $s M V 2$  が参照インデックス  $R I 1$ 、 $R I 2$ 、動きベクトル  $M V 1$ 、 $M V 2$  として使用される。

【 0055 】

一方、予測種別がダイレクトモード以外を示す場合には、スイッチ 911 は” 0 ”側に切り替わる。

【 0056 】

また、ダイレクトモード時には、符号化済ピクチャのブロックを符号化した際に用いられた第 1 動きベクトル  $s M V 1$  がスケーリング用ベクトルとして使用される。そして、その第 1 動きベクトル  $s M V 1$  の参照先となるピクチャが、ダイレクトモードの一方の参照ピクチャとして使用される。従って、符号化した第 1 参照インデックス  $R I 1$ 、第 1 動きベクトル  $M V 1$  の中で、符号化したピクチャ以降のピクチャでダイレクトモードで使用される可能性がある第 1 参照インデックス  $R I 1$ 、第 1 動きベクトル  $M V 1$  はベクトル用バッファ 914 に格納される。

20

【 0057 】

予測種別の決定後、マルチフレームバッファ 907 に第 1 参照インデックス  $R I 1$  と第 1 動きベクトル  $M V 1$  とが入力され、入力された第 1 参照インデックス  $R I 1$  と第 1 動きベクトル  $M V 1$  とに対応する参照ブロック  $R B 1$  がマルチフレームバッファ 907 から画素補間部 906 に出力される。予測種別により 2 つの参照ブロックが必要とされるときには、さらに第 2 参照インデックス  $R I 2$  と第 2 動きベクトル  $M V 2$  とに対応する参照ブロック  $R B 2$  がマルチフレームバッファ 907 から画素補間部 906 に出力される。

30

【 0058 】

画素補間部 906 は、補間予測時には、2 個の参照ブロック  $R B 1$ 、 $R B 2$  の互いに対応する位置の画素値を補間し、補間ブロック  $R e P$  を出力する。

【 0059 】

スイッチ 912 は、予測種別が補間予測を示す場合には、” 1 ”側に切り替わり、補間ブロック  $R e P$  を予測画像信号  $P r e$  として扱う。

【 0060 】

マルチフレームバッファ 907 は、第 1 参照ピクチャ予測時には、第 1 参照インデックス  $R I 1$  と第 1 動きベクトル  $M V 1$  とに対応する参照ブロック  $R B$  を出力する。また、第 2 参照ピクチャ予測時には、マルチフレームバッファ 907 は第 2 参照インデックス  $R I 2$  と第 2 動きベクトル  $M V 2$  とに対応する参照ブロック  $R B$  を出力する。なお、面内予測時には、面内予測結果の画素からなるブロック  $R B$  がマルチフレームバッファ 907 から出力される。

40

【 0061 】

そして予測種別が補間予測以外の予測方法を示す場合には、スイッチ 912 は” 0 ”側に切り替わり、参照ブロック  $R B$  を予測画像信号  $P r e$  として扱う。

【 0062 】

可変長符号化部 903 は、残差符号化信号  $E R$ 、参照インデックス  $R I 1$ 、 $R I 2$ 、動き

50

ベクトル  $MV1$  ,  $MV2$  、ダイレクトモード用スケーリング係数  $SP$  、及び種別情報  $PT$  を可変長符号化し、その結果を画像符号化信号  $BS0$  に含めて出力する。

【 0063 】

図 37 は、画像符号化信号  $BS0$  のフォーマットの概念図である。

この図 37 は、画像符号化信号  $BS0$  中の 1 ピクチャ分の情報が含まれる部分のフォーマットを示す。

この部分は、ヘッダ 1 と、ダイレクトモードにより符号化されたブロックの第 1 ブロック符号化信号 2 と、ダイレクトモード以外の補間予測により符号化されたブロックの第 2 ブロック符号化信号 3 とを含む。

【 0064 】

第 2 ブロック符号化信号 3 は、種別情報  $PT$  が符号化された種別符号化信号 9 と、参照インデックス  $RI1$  ,  $RI2$  が符号化された第 1 インデックス符号化信号 10 及び第 2 インデックス符号化信号 11 と、動きベクトル  $MV1$  ,  $MV2$  が符号化された  $MV1$  符号化信号 12 及び  $MV2$  符号化信号 13 とを含む。第 2 ブロック符号化信号 3 では、第 1 インデックス符号化信号 10 及び第 2 インデックス符号化信号 11 と、 $MV1$  符号化信号 12 及び  $MV2$  符号化信号 13 とが、画像符号化信号  $BS0$  中に、図 37 に示す順で含まれる。

【 0065 】

また、参照インデックス  $RI1$  ,  $RI2$  のいずれを使用するかは種別符号化信号 9 により判断され、第 1 参照ピクチャと第 2 参照ピクチャとは、画像符号化信号  $BS0$  中の第 1 インデックス符号化信号 10 及び第 2 インデックス符号化信号 11 のデータ位置で決まる。

【 0066 】

一方、第 1 ブロック符号化信号 2 は、ブロックがダイレクトモードで符号化された場合を示しており、種別情報  $PT$  が符号化された種別符号化信号 8 を含むが、参照インデックス及び動きベクトルを示す情報を含まない。

【 0067 】

また、ヘッダ 1 には、図 35 に示す係数  $TR1$  ,  $TR2$  ,  $TR0$  がそれぞれ符号化された第 1 時間差情報 4 、第 2 時間差情報 5 、及び時間差情報 6 と、参照ピクチャに対する第 1 参照インデックス又は第 2 参照インデックスの割り当て変更を示す内容の  $RPSL7$  が含まれる。ただし、ダイレクトモードでの動きベクトルのスケーリングの際に、各ピクチャの表示時刻情報を用いる場合には、これらの情報はヘッダ中には記述されず、ヘッダには表示時刻情報のみが記述される。

【 0068 】

( 6 ) 従来の画像復号化装置

図 38 は、従来の画像復号化装置の構成を示すブロック図である。

ここで、この画像復号化装置 950 が備えるマルチフレームバッファ 958 、画素補間部 957 、ベクトル用バッファ 960 、及びダイレクトモード処理部 954 はそれぞれ、図 36 に示す画像符号化装置 900 のマルチフレームバッファ 907 、画素補間部 906 、ベクトル用バッファ 914 、及びダイレクトモード処理部 910 のそれぞれと同様の機能を有するため、詳細な説明を省略する。また、図 38 中、図 36 に示す信号と同一の信号に対しては同一の符号を付して説明を省略する。

【 0069 】

可変長復号部 951 は、画像符号化信号  $BS0$  を入力し可変長復号を行い、残差符号化信号  $ER$  、動きベクトル  $MV1$  ,  $MV2$  、参照インデックス  $RI1$  ,  $RI2$  、ダイレクトモード用スケーリング係数  $SP$  ( または、各ピクチャの表示時刻情報 ) 、及び種別情報  $PT$  を出力する。画像復号部 952 は、残差符号化信号  $ER$  を入力し、これに対して逆量子化及び逆  $DCT$  変換などの画像復号処理を行い、残差復号信号  $DR$  を出力する。加算器 953 は、残差復号信号  $DR$  と予測画像信号  $P_{re}$  を加算し、復号画像信号  $D_{im}$  を画像復号化装置 950 外に出力する。マルチフレームバッファ 958 は、ピクチャ間予測のために必要な復号画像信号  $D_{im}$  を格納する。

【 0070 】

10

20

30

40

50

ベクトル用バッファ 960 には、スケーリング用ベクトル  $rMV$  と、スケーリング用ベクトル  $rMV$  の参照先となるピクチャを識別するための情報（第 1 参照インデックス  $rRI1$ ）とが記憶されている。また、ベクトル用バッファ 960 は値 0 の第 2 参照インデックス  $rRI2$  を入力し、スケーリング用ベクトル  $rMV$  と第 1 参照インデックス  $rRI1$  とを出力する。

#### 【 0071 】

ダイレクトモード処理部 954 は、図 36 のダイレクトモード処理部 910 と同じ処理を行う。

予測種別がダイレクトモード以外を示す場合、スイッチ 955 は” 0 ” 側に切り替わる。そして、マルチフレームバッファ 958 は、参照インデックス  $RI1$  ,  $RI2$  及び動きベクトル  $MV1$  ,  $MV2$  を取得する。

10

#### 【 0072 】

予測種別がダイレクトモードを示す場合、スイッチ 955 は” 1 ” 側に切り替わる。そして、マルチフレームバッファ 958 は、参照インデックス  $rRI1$  ,  $rRI2$  及び動きベクトル  $sMV1$  ,  $sMV2$  を、参照インデックス  $RI1$  ,  $RI2$  及び動きベクトル  $MV1$  ,  $MV2$  として取得する。

#### 【 0073 】

マルチフレームバッファ 958 は、補間予測時は、第 1 参照インデックス  $RI1$  及び第 1 動きベクトル  $MV1$  に対応する参照ブロック  $RB1$  と、第 2 参照インデックス  $RI2$  及び第 2 動きベクトル  $MV2$  に対応する参照ブロック  $RB2$  とを出力する。そして、画素補間部 957 は 2 個の参照ブロック  $RB1$  ,  $RB2$  のそれぞれに対応する画素値を補間して、補間ブロック  $ReP$  を出力する。

20

#### 【 0074 】

マルチフレームバッファ 958 は、第 1 参照ピクチャ予測時には、第 1 参照インデックス  $RI1$  と第 1 動きベクトル  $MV1$  に対応する参照ブロック  $RB$  を出力する。また、第 2 参照ピクチャ予測時には、マルチフレームバッファ 958 は、第 2 参照インデックス  $RI2$  と第 2 動きベクトル  $MV2$  に対応する参照ブロック  $RB$  を出力する。なお、面内予測時には面内予測結果の画素からなるブロック  $RB$  がマルチフレームバッファ 958 から出力される。

#### 【 0075 】

予測種別が補間予測を示す場合には、スイッチ 956 は” 0 ” 側に切り替わり、補間ブロック  $ReP$  が予測画像信号  $Pre$  として使用される。

30

予測種別が補間予測以外の予測方法を示す場合には、スイッチ 956 は” 1 ” 側に切り替わり、参照ブロック  $RB$  が予測画像信号  $Pre$  として使用される。

#### 【 0076 】

そして、復号された第 1 参照インデックス  $RI1$  及び第 1 動きベクトル  $MV1$  のうち、復号されたピクチャ以降のピクチャでダイレクトモードに使用される可能性がある第 1 参照インデックス  $RI1$  及び第 1 動きベクトル  $MV1$  はベクトル用バッファ 960 に格納される。

#### 【 0077 】

このような画像復号化装置 950 は、上述のように説明した処理により画像符号化信号  $BS0$  を復号して、これを画像復号信号  $DIm$  として出力する。

40

ここで、上記従来の画像符号化装置 900 及び画像復号化装置 950 では、 $B$  ピクチャは、上述のように、前方向 2 枚のピクチャを参照して符号化されたり、後方向 2 枚のピクチャを参照して符号化されたり、前後 1 枚ずつのピクチャを参照して符号化されたりするが、一般的な映像に対しては、前方向 2 枚又は後方向 2 枚のピクチャを参照する場合よりも、前後 1 枚ずつのピクチャを参照する場合の方が、高精度に補間予測が可能のために符号化効率が低い。

#### 【 0078 】

#### 【 非特許文献 1 】

50

MPEG-4 ビジュアル規格書 ( 1999 年、ISO/IEC 14496-2 : 1999 Information technology -- Coding of audio-visual objects -- Part 2: Visual, p. 154 )

【 0079 】

【 発明が解決しようとする課題 】

しかしながら、上記従来の画像符号化装置 900 及び画像復号化装置 950 では、図 34 の (b) を用いて説明したように、第 2 参照インデックス  $rR12$  の 0 は、マルチフレームバッファ 907、960 内の任意の参照ピクチャに割り当てられるため、ダイレクトモードで B ピクチャを符号化するような場合に、前方向 2 枚のピクチャを参照して符号化したり、後方向 2 枚のピクチャを参照して符号化したりする場合が多く、B ピクチャの符号化において符号化効率が低くなるという問題がある。

【 0080 】

また、図 35 に示すように、ダイレクトモードでは、第 1 参照ピクチャ  $RP1$  及び第 2 参照ピクチャ  $RP3$  並びにスケーリング用ベクトル  $MV0$  (第 1 動きベクトル  $MV0$ ) を用いて、符号化対象ピクチャ  $TP$  が符号化される。ここで、第 2 参照ピクチャは、第 2 参照インデックス  $R12 = 0$  に対応するピクチャであって、第 1 参照ピクチャは、第 2 参照ピクチャ中のブロック  $B00$  の第 1 動きベクトル  $MV0$  の参照先となるピクチャである。

【 0081 】

そのため、ダイレクトモードを実現するためには、画像符号化装置 900 は、第 2 参照ピクチャ  $RP3$  を符号化した際に使用した第 1 動きベクトル  $MV0$  と、第 1 動きベクトル  $MV0$  の参照先となるピクチャ  $RP1$  を識別するための情報とを保持しておく必要がある。

【 0082 】

同様に、画像復号化装置 950 においても、ダイレクトモードのために、復号済ピクチャの第 1 動きベクトル  $MV0$  と、第 1 動きベクトル  $MV0$  の参照先となるピクチャ  $RP1$  を識別するための情報とを保持する必要がある。

【 0083 】

即ち、H. 263 では、動きベクトルは最小  $4 \times 4$  ブロック単位で切り替えられることが可能で、参照ピクチャは最小  $8 \times 8$  ブロック単位で切り替えられることが可能なため、例えば、QCIF ( $176 \times 144$  ブロック) サイズの画像の場合には、1 参照ピクチャ当たり 1584 個の動きベクトルと 396 個の参照ピクチャを識別するための情報とを保持できる量のメモリが必要になる。

【 0084 】

さらに、H. 26L では、参照ピクチャに対する参照インデックスの割り当ては自由に変更できるため、マルチフレームバッファ内の全参照ピクチャが第 2 参照インデックス  $R12 = 0$  に対応した参照ピクチャとなり得る。そのため、画像符号化装置 900 及び画像復号化装置 950 は、マルチフレームバッファ 907、958 内の全参照ピクチャ分の第 1 動きベクトルと、第 1 動きベクトルの参照先となるピクチャを識別するための情報とを保持しておく必要がある。

【 0085 】

このような第 1 動きベクトル及びピクチャの識別情報の保持に必要な記憶容量は参照ピクチャ枚数に比例するため、このような情報を保持するベクトル用バッファ 914、960 には非常に大きな記憶容量を要するという問題がある。つまり、ベクトル用バッファ 914、960 に記憶される情報量が多くなるために、その情報の入出力に負担がかかって符号化処理が煩雑になり、符号化効率の低下を招くという問題がある。

【 0086 】

そこで、本発明では、符号化効率の向上を図った画像符号化方法及び画像復号化方法を提供することを目的とする。

【 0087 】

【 課題を解決するための手段 】

10

20

30

40

50

上記目的を達成するために、本発明に係る画像符号化方法は、既に符号化されたピクチャを参照することにより符号化対象のピクチャをブロック毎に符号化する画像符号化方法であって、前記符号化対象ピクチャよりも表示順が後の符号化済ピクチャの中から何れかを第2参照ピクチャとして選択する第2参照ピクチャ選択ステップと、前記第2参照ピクチャ内の所定のブロックの符号化に用いられた動きベクトルに基づいて、符号化済ピクチャの中から何れかを第1参照ピクチャとして特定する第1参照ピクチャ特定ステップと、前記動きベクトルに基づいて、第1参照ピクチャ上のブロック及び第2参照ピクチャ上のブロックを特定し、前記両ブロックから画素補間により予測画像を生成する予測画像生成ステップと、前記予測画像と符号化対象ブロックの画像との差分を符号化する符号化ステップと、前記第2参照ピクチャを特定するための特定情報を、前記符号化ステップの符号化結果とともに出力する出力ステップとを含むことを特徴とする。 10

#### 【0088】

ここで、前記出力ステップでは、前記第2参照ピクチャを指し示す第2参照インデックスから前記特定情報を構成して出力することを特徴としても良い。また、前記出力ステップでは、前記各符号化済ピクチャを識別するためにそれぞれに割り当てられる第2参照インデックスの変更方法を示す情報を前記特定情報として出力することを特徴としても良い。

#### 【0089】

これにより、符号化対象ピクチャよりも表示順が後の符号化済ピクチャが第2参照ピクチャとして選択されるため、リマッピングが生じたときに従来例のように符号化対象ピクチャよりも表示順が前の2つの符号化済ピクチャを参照してしまうのを防いで、符号化対象ピクチャの前後にある2つの符号化済ピクチャを参照する確率を高めて符号化効率を向上することができる。また、特定情報が出力されるため、符号化ステップでの符号化結果を復号するときには、符号化処理で選択された第2参照ピクチャと同一のピクチャをその特定情報に基づいて選択して、正確に復号することができる。 20

#### 【0090】

また、本発明に係る画像符号化方法は、既に符号化されたピクチャを参照することにより符号化対象のピクチャをブロック毎に符号化する画像符号化方法であって、前記符号化対象ピクチャよりも表示順が後の符号化済ピクチャのうち、前記各符号化済ピクチャを識別するためにそれぞれに割り当てられる第2参照インデックスが最小の符号化済ピクチャを、第2参照ピクチャとして選択する第2参照ピクチャ選択ステップと、前記第2参照ピクチャ内の所定のブロックの符号化に用いられた動きベクトルに基づいて、符号化済ピクチャの中から何れかを第1参照ピクチャとして特定する第1参照ピクチャ特定ステップと、前記動きベクトルに基づいて、第1参照ピクチャ上のブロック及び第2参照ピクチャ上のブロックを特定し、前記両ブロックから画素補間により予測画像を生成する予測画像生成ステップと、前記予測画像と符号化対象ブロックの画像との差分を符号化する符号化ステップとを含むことを特徴とする。 30

#### 【0091】

ここで、前記第2参照ピクチャ選択ステップでは、前記第2インデックスの割り当て方を示す内容の割当情報に基づいて、前記第2参照インデックスが最小の符号化済ピクチャを特定し、特定した前記符号化済ピクチャを第2参照ピクチャとして選択することを特徴としても良い。 40

#### 【0092】

これにより、符号化対象ピクチャよりも表示順が後の符号化済ピクチャが第2参照ピクチャとして選択されるため、リマッピングが生じたときに従来例のように符号化対象ピクチャよりも表示順が前の2つの符号化済ピクチャを参照してしまうのを防いで、符号化対象ピクチャの前後にある2つの符号化済ピクチャを参照する確率を高めて符号化効率を向上することができる。また、第2参照インデックスが最小の符号化済ピクチャが第2参照ピクチャとして選択されるため、符号化ステップでの符号化結果を復号するときには、符号化処理で選択された第2参照ピクチャと同一のピクチャを一意に選択して、正確に復号することができる。 50

## 【 0 0 9 3 】

ここで、本発明に係る画像符号化方法は、既に符号化されたピクチャを参照することにより符号化対象のピクチャをブロック毎に符号化する画像符号化方法であって、符号化済ピクチャを識別するための第2参照インデックスを前記各符号化済ピクチャに割り当て、このとき、前記符号化対象ピクチャよりも表示順が後の何れかの符号化済ピクチャに対して0を示す第2参照インデックスが割り当てられるように制限する割当ステップと、前記割当ステップと異なる割り当て方で前記第2参照インデックスを割り当て直すことができ、割り当て直すときには、前記符号化対象ピクチャよりも表示順が後の何れかの符号化済ピクチャに対して0を示す第2参照インデックスが割り当てられるように制限する再割当ステップと、前記符号化対象ピクチャよりも表示順が後の符号化済ピクチャのうち、前記0を示す第2参照インデックスが割り当てられた符号化済ピクチャを、第2参照ピクチャとして選択する第2参照ピクチャ選択ステップと、前記第2参照ピクチャ内の所定のブロックの符号化に用いられた動きベクトルに基づいて、符号化済ピクチャの中から何れかを第1参照ピクチャとして特定する第1参照ピクチャ特定ステップと、前記動きベクトルに基づいて、第1参照ピクチャ上のブロック及び第2参照ピクチャ上のブロックを特定し、前記両ブロックから画素補間により予測画像を生成する予測画像生成ステップと、前記予測画像と符号化対象ブロックの画像との差分を符号化する符号化ステップとを含むことを特徴とする。

10

## 【 0 0 9 4 】

ここで、前記再割当ステップでは、前記割当ステップにおいて0を示す第2参照インデックスが割り当てられる符号化済ピクチャに対して、前記第2参照インデックスの変更を禁止することを特徴としても良い。

20

## 【 0 0 9 5 】

これにより、前記割当ステップ及び再割当ステップでは、符号化対象ピクチャよりも表示順が後の符号化済ピクチャに対して0を示す第2参照インデックスが割り当てられるため、符号化対象ピクチャよりも表示順が後の符号化済ピクチャが第2参照ピクチャとして選択される。その結果、リマッピングが生じたときに従来例のように符号化対象ピクチャよりも表示順が前の2つの符号化済ピクチャを参照してしまうのを防いで、符号化対象ピクチャの前後にある2つの符号化済ピクチャを参照する確率を高めて符号化効率を向上することができる。

30

## 【 0 0 9 6 】

さらに、本発明に係る画像符号化方法は、既に符号化されたピクチャを参照することにより符号化対象のピクチャをブロック毎に符号化する画像符号化方法であって、符号化済ピクチャを識別するための第1参照インデックスを前記各符号化済ピクチャに割り当てる割当ステップと、所定の符号化済ピクチャまたはスライスに対して、前記割当ステップと異なる割り当て方で前記第1参照インデックスを割り当て直す再割当ステップと、前記符号化対象ピクチャよりも表示順が前の符号化済ピクチャのうち、所定の値を示す第1参照インデックスが割り当てられた符号化済ピクチャを、第1参照ピクチャとして選択する第1参照ピクチャ選択ステップと、前記第1参照ピクチャ内の所定のブロックに基づいて画素補間により予測画像を生成する予測画像生成ステップと、前記予測画像と符号化対象ブロックの画像との差分を符号化する符号化ステップとを含み、前記再割当ステップでは、長時間にわたって参照される前記符号化済ピクチャから優先的に、前記所定の値を示す第1参照インデックスを割り当てることを特徴とする。

40

## 【 0 0 9 7 】

これにより、シーンの変化が生じたときには、長時間にわたって参照される符号化済ピクチャを保持するメモリ内のその符号化済ピクチャから優先的に0を示す第1参照インデックスが割り当てられるようにリマッピングされて、その第1参照インデックスが0の符号化済ピクチャが第1参照ピクチャとして選択されるため、符号化対象ピクチャと類似する符号化済ピクチャが参照される確率を高めて符号化効率を向上することができる。

## 【 0 0 9 8 】

50

また、本発明に係る画像符号化方法は、既に符号化されたピクチャを参照することにより符号化対象のピクチャをブロック毎に符号化する画像符号化方法であって、符号化済ピクチャを識別するための第2参照インデックスを前記各符号化済ピクチャに割り当てる割当ステップと、前記符号化対象ピクチャよりも表示順が後の符号化済ピクチャのうち、0を示す第2参照インデックスが割り当てられた符号化済ピクチャを、第2参照ピクチャとして選択する第2参照ピクチャ選択ステップと、前記第2参照ピクチャ内の所定のブロックの符号化に用いられた動きベクトルに基づいて、符号化済ピクチャの中から何れかを第1参照ピクチャとして特定する第1参照ピクチャ特定ステップと、前記動きベクトルに基づいて、第1参照ピクチャ上のブロック及び第2参照ピクチャ上のブロックを特定し、前記両ブロックから画素補間により予測画像を生成する予測画像生成ステップと、前記予測画像と符号化対象ブロックの画像との差分を符号化する符号化ステップとを含み、前記割当ステップでは、表示順が前記符号化対象ピクチャよりも前になったことがある符号化済ピクチャに対して、0を示す第2参照インデックスが割り当てられるのを禁止することを特徴とする。

#### 【 0 0 9 9 】

これにより、表示順が符号化対象ピクチャよりも前になったことがある符号化済ピクチャに対して、0を示す第2参照インデックスが割り当てられるのが禁止されるため、表示順が前になったことがあるその符号化済ピクチャは第2参照ピクチャとして選択されることがなく、その符号化済ピクチャ上のブロックの符号化に用いられた動きベクトルを、符号化対象ピクチャの符号化のためにわざわざメモリに保存しておく処理を省くことができ、符号化効率を向上することができる。

#### 【 0 1 0 0 】

ここで、前記画像符号化方法は、さらに、符号化済ピクチャの符号化に用いられた動きベクトルを記憶しているメモリから、表示順が前記符号化対象ピクチャよりも前になったことがある符号化済ピクチャの符号化に用いられた動きベクトルを削除する削除ステップを含むことを特徴としても良い。

#### 【 0 1 0 1 】

これにより、符号化処理に不要な動きベクトルがメモリに保存されるのを防いで、メモリの記憶容量を小さくすることができる。

#### 【 0 1 0 2 】

さらに、本発明に係る画像符号化方法は、既に符号化されたピクチャを参照することにより符号化対象のピクチャをブロック毎に符号化する画像符号化方法であって、記憶部に格納されている複数の符号化済ピクチャから、前記複数の符号化済ピクチャに対して付与された第1参照インデックスと第2参照インデックスとを用いて、前記第1参照インデックスに対応する符号化済ピクチャを第1参照ピクチャとして選択し、前記第2参照インデックスに対応する符号化済ピクチャを第2参照ピクチャとして選択する選択ステップと、前記第1参照ピクチャ上のブロックと前記第2参照ピクチャ上のブロックに基づいて画素補間により予測画像を生成する予測画像生成ステップと、前記符号化対象ピクチャと前記予測画像との差である予測誤差を符号化し、予測誤差の符号化信号を含む画像符号化信号を出力する出力ステップとを含み、前記選択ステップでは、前記符号化済ピクチャのうち前記符号化対象ピクチャより表示順が前で前記第1参照インデックスが最小の符号化済ピクチャを第1参照ピクチャとして選択し、前記予測画像生成ステップでは、前記第2参照ピクチャ内で前記符号化対象ピクチャ上の符号化対象ブロックと同じ位置のブロックの符号化に使用された第1動きベクトルに基づいて、前記ブロックに対して前記第1参照ピクチャを参照先とする第2動きベクトルを算出するとともに、前記第2動きベクトルに基づいて、前記符号化対象ブロックに対して第1参照ピクチャを参照先とする第3動きベクトルと、前記符号化対象ブロックに対して第2参照ピクチャを参照先とする第4動きベクトルとを算出し、前記第3動きベクトルの参照先となる前記第1参照ピクチャ上のブロックと、前記第4動きベクトルの参照先となる前記第2参照ピクチャ上のブロックとから画素補間により予測画像を生成することを特徴とする。

## 【 0 1 0 3 】

これにより、符号化対象ピクチャ内の各ブロックに対して参照先となる第1参照ピクチャが、第2参照ピクチャの第1動きベクトルの参照先に関わらず共通化されるため、従来例のように第1参照ピクチャを識別するための情報をわざわざメモリに保存しておく必要がなく、そのメモリの記憶容量を小さくできるとともに、符号化処理を簡略化して符号化効率の向上を図ることができる。

## 【 0 1 0 4 】

また、本発明に係る画像復号化方法は、符号化されたピクチャを、既に復号されたピクチャを参照することによりブロック毎に復号する画像復号化方法であって、復号対象のピクチャの復号に参照される復号済ピクチャを第2参照ピクチャとして特定するための特定情報、及び前記復号対象ピクチャに関する符号化信号を取得する取得ステップと、前記復号対象ピクチャよりも表示順が後の復号済ピクチャの中から、前記特定情報に基づいて第2参照ピクチャを選択する第2参照ピクチャ選択ステップと、前記第2参照ピクチャ内の所定のブロックの復号に用いられた動きベクトルに基づいて、復号済ピクチャの中から何れかを第1参照ピクチャとして特定する第1参照ピクチャ特定ステップと、前記動きベクトルに基づいて、第1参照ピクチャ上のブロック及び第2参照ピクチャ上のブロックを特定し、前記両ブロックから画素補間により予測画像を生成する予測画像生成ステップと、前記予測画像及び前記符号化信号に基づいて復号対象ブロックを復号する復号ステップとを含むことを特徴とする。

## 【 0 1 0 5 】

ここで、前記取得ステップでは、前記第2参照ピクチャを指し示す第2参照インデックスから構成される特定情報を取得し、前記第2参照ピクチャ選択ステップでは、前記第2参照インデックスにより示される前記第2参照ピクチャを選択することを特徴としても良い。また、前記取得ステップでは、前記各復号済ピクチャを識別するためにそれぞれに割り当てられる第2参照インデックスの変更方法を示す特定情報を取得し、前記第2参照ピクチャ選択ステップでは、前記第2参照インデックスの変更方法から特定される復号済ピクチャを前記第2参照ピクチャとして選択することを特徴としても良い。

## 【 0 1 0 6 】

これにより、特定情報に基づいて第2参照ピクチャを一意に選択して、本発明に係る画像符号化方法により符号化されたピクチャを正確に復号することができる。

## 【 0 1 0 7 】

また上記以外にも、本発明に係る画像符号化方法は、記憶部に格納されている複数の符号化済フレームから、符号化対象フレーム上のブロックを動き補償により求めるときに参照する第1の参照フレームと第2の参照フレームとを選択するために、前記符号化済フレームに対して付与された第1相対インデックスと第2相対インデックスとを用いて、前記第1または第2少なくとも一方の参照フレームを選択する第一のステップと、前記第1または第2少なくとも一方の参照フレーム上の動き補償により得られたブロックから画素補間により予測画像を生成する第二のステップと、入力された符号化対象フレームと前記予測画像との差である予測誤差を符号化し、予測誤差の符号化信号を含む画像符号化信号を出力する第三のステップとを有する画像符号化方法における第一のステップにおいて、前記符号化済フレームのうち前記符号化対象フレームより表示順が後で前記第2相対インデックスが最小の参照フレームを前記第2の参照フレームとして選択し、前記第二のステップにおいて、前記第2の参照フレーム内で、前記符号化対象フレーム上の所定のブロックと同じ位置のブロックの動き補償で使用した動きベクトルが参照するフレームを前記第1の参照フレームとし、この動きベクトルから所定の方法により前記第1の参照フレームへの動きベクトルと前記第2の参照フレームへの動きベクトルとを算出し、前記第1の参照フレームに対する動きベクトルから得られるブロックと、前記第2の参照フレームに対する動きベクトルから得られるブロックと、から画素補間により予測画像を生成することを特徴としても良い。



## 【 0 1 0 8 】

また上記以外にも、本発明に係る画像復号化方法は、予測誤差の符号化信号を含む画像符号化信号を入力する第一のステップと、記憶部に格納されている複数の復号化済フレームから、復号化対象フレーム上のブロックを動き補償により求めるときに参照する第1の参照フレームと第2の参照フレームとを選択するために、前記復号化済フレームに対して付与された第1相対インデックスと第2相対インデックスとを用いて、前記第1または第2少なくとも一方の参照フレームを選択する第二のステップと、前記第1または第2少なくとも一方の参照フレーム上の動き補償により得られたブロックから画素補間により予測画像を生成する第三のステップと、前記予測画像と復号した予測誤差からフレームの復号画像を生成する第四のステップと、フレーム間予測に使用される可能性があるフレームの復号画像を前記記憶部に格納する第五のステップとを有する画像復号化方法における第二のステップにおいて、前記復号化済フレームのうち前記復号化対象フレームより表示順が後で前記第2相対インデックスが最小の参照フレームを前記第2の参照フレームとして選択し、前記第三のステップにおいて、前記第2の参照フレーム内で、前記復号化対象フレーム上の所定のブロックと同じ位置のブロックの動き補償で使用した動きベクトルが参照するフレームを前記第1の参照フレームとし、この動きベクトルから所定の方法により前記第1の参照フレームへの動きベクトルと前記第2の参照フレームへの動きベクトルとを算出し、前記第1の参照フレームに対する動きベクトルから得られるブロックと前記第2の参照フレームに対する動きベクトルから得られるブロックとから画素補間により予測画像を生成することを特徴としても良い。

10

20

## 【 0 1 0 9 】

また上記以外にも、本発明に係る画像符号化方法は、記憶部に格納されている複数の符号化済フレームから、符号化対象フレーム上のブロックを動き補償により求めるときに参照する第1の参照フレームと第2の参照フレームとを選択するために、前記符号化済フレームに対して付与された第1相対インデックスと第2相対インデックスとを用いて、前記第1または第2少なくとも一方の参照フレームを選択する第一のステップと、前記第1または第2少なくとも一方の参照フレーム上の動き補償により得られたブロックから画素補間により予測画像を生成する第二のステップと、入力された符号化対象フレームと前記予測画像との差である予測誤差を符号化し、予測誤差の符号化信号を含む画像符号化信号を出力する第三のステップとを有する画像符号化方法における第一のステップにおいて、前記符号化済フレームで前記符号化対象フレームより表示順が後のフレームから前記第2の参照フレームを選択し、前記第二のステップにおいて、前記第2の参照フレーム内で、前記符号化対象フレーム上の所定のブロックと同じ位置のブロックの動き補償で使用した動きベクトルが参照するフレームを前記第1の参照フレームとし、この動きベクトルから所定の方法により前記第1の参照フレームへの動きベクトルと前記第2の参照フレームへの動きベクトルとを算出し、前記第1の参照フレームに対する動きベクトルから得られるブロックと前記第2の参照フレームに対する動きベクトルから得られるブロックとから画素補間により予測画像を生成し、前記第三のステップにおいて、前記第一のステップで選択された前記第2の参照フレームを示す第2相対インデックスを画像符号化信号中に含めることを特徴としても良い。

30

40

## 【 0 1 1 0 】

また上記以外にも、本発明に係る画像復号化方法は、予測誤差の符号化信号を含む画像符号化信号を入力する第一のステップと、記憶部に格納されている複数の復号化済フレームから、復号化対象フレーム上のブロックを動き補償により求めるときに参照する第1の参照フレームと第2の参照フレームとを選択するために、前記復号化済フレームに対して付与された第1相対インデックスと第2相対インデックスとを用いて、前記第1または第2少なくとも一方の参照フレームを選択する第二のステップと、前記第1または第2少なくとも一方の参照フレーム上の動き補償により得られたブロックから画素補間により予測画像を生成する第三のステップと、前記予測画像と復号した予測誤差からフレームの復号画像を生成する第四のステップと、フレーム間予測に使用される可能性があるフレームの復

50

号画像を記憶部に格納する第五のステップとを有する画像復号化方法における第一のステップにおいて、第2相対インデックスを有する前記画像符号化信号から前記第2相対インデックスを取得し、前記第二のステップにおいて、前記第一ステップで取得した前記第2相対インデックスが示すフレームを前記第2の参照フレームとし、前記第三のステップにおいて、前記第2の参照フレーム内で、前記復号化対象フレーム上の所定のブロックと同じ位置のブロックの動き補償で使用した動きベクトルが参照するフレームを前記第1の参照フレームとし、この動きベクトルから所定の方法により前記第1の参照フレームへの動きベクトルと前記第2の参照フレームへの動きベクトルとを算出し、前記第1の参照フレームに対する動きベクトルから得られるブロックと前記第2の参照フレームに対する動きベクトルから得られるブロックとから画素補間により予測画像を生成することを特徴としても良い。

10

#### 【0111】

また上記以外にも、本発明に係る画像符号化方法は、記憶部に格納されている複数の符号化済フレームから、符号化対象フレーム上のブロックを動き補償により求めるときに参照する第1の参照フレームと第2の参照フレームとを選択するために、前記符号化済フレームに対して付与された第1相対インデックスと第2相対インデックスとを用いて、前記第1または第2少なくとも一方の参照フレームを選択する第一のステップと、前記第1または第2少なくとも一方の参照フレーム上の動き補償により得られたブロックから画素補間により予測画像を生成する第二のステップと、入力された符号化対象フレームと前記予測画像との差である予測誤差を符号化し、予測誤差の符号化信号を含む画像符号化信号を出力する第三のステップとを有する画像符号化方法における第一のステップにおいて、前記符号化済フレームのうち前記符号化対象フレームより表示順が前で前記第1相対インデックスが最小の参照フレームを第1の参照フレームとして選択し、前記第二のステップにおいて、前記第2の参照フレーム内で前記符号化対象フレーム上の所定のブロックと同じ位置の第1のブロックの動き補償で使用した第1の動きベクトルと、前記第1の参照フレームと前記第2の参照フレームとの間隔とから、前記第一のブロックから第1の参照フレーム上で前記前記第1の動きベクトルが参照するブロックと同じ位置にあるブロックへの第2の動きベクトルを算出し、算出された前記第2の動きベクトルを用いて所定の方法により前記第1の参照フレームへの動きベクトルと前記第2の参照フレームへの動きベクトルとを算出し、前記第1の参照フレームに対する動きベクトルから得られるブロックと前記第2の参照フレームに対する動きベクトルから得られるブロックとから画素補間により予測画像を生成することを特徴としても良い。

20

30

#### 【0112】

また上記以外にも、本発明に係る画像復号化方法は、予測誤差の符号化信号を含む画像符号化信号を入力する第一のステップと、記憶部に格納されている複数の復号化済フレームから、復号化対象フレーム上のブロックを動き補償により求めるときに参照する第1の参照フレームと第2の参照フレームとを選択するために、前記復号化済フレームに対して付与された第1相対インデックスと第2相対インデックスとを用いて、前記第1または第2少なくとも一方の参照フレームを選択する第二のステップと、前記第1または第2少なくとも一方の参照フレーム上の動き補償により得られたブロックから画素補間により予測画像を生成する第三のステップと、前記予測画像と復号した予測誤差からフレームの復号画像を生成する第四のステップと、フレーム間予測に使用される可能性があるフレームの復号画像を記憶部に格納する第五のステップとを有する画像復号化方法における第二のステップにおいて、前記符号化済フレームのうち前記符号化対象フレームより表示順が前で前記第1相対インデックスが最小の参照フレームを前記第1の参照フレームとして選択し、前記第三のステップにおいて、前記第2の参照フレーム内で前記復号化対象フレーム上の所定のブロックと同じ位置の第1のブロックの動き補償で使用した第1の動きベクトルと、前記第1の参照フレームと前記第2の参照フレームとの時間間隔とから、前記第一のブロックから第1の参照フレーム上で前記前記第1の動きベクトルが参照するブロックと同じ位置にあるブロックへの第2の動きベクトルを算出し、算出された前記第2の動きベク

40

50

トルを用いて所定の方法により前記第 1 の参照フレームへの動きベクトルと前記第 2 の参照フレームへの動きベクトルとを算出し、前記第 1 の参照フレームに対する動きベクトルから得られるブロックと前記第 2 の参照フレームに対する動きベクトルから得られるブロックとから画素補間により予測画像を生成することを特徴としても良い。

【 0 1 1 3 】

また上記以外にも、本発明に係る画像符号化方法は、記憶部に格納されている複数の符号化済フレームから、符号化対象フレーム上のブロックを動き補償により求めるときに参照する第 1 の参照フレームと第 2 の参照フレームとを選択するために、前記符号化済フレームに対して付与された第 1 相対インデックスと第 2 相対インデックスとを用いて、前記第 1 または第 2 少なくとも一方の参照フレームを選択する第一のステップと、各前記第 1 または第 2 少なくとも一方の参照フレーム上の動き補償により得られたブロックから画素補間により予測画像を生成する第二のステップと、入力された符号化対象フレームと前記予測画像との差である予測誤差を符号化し、予測誤差の符号化信号を含む画像符号化信号を出力する第三のステップとを有する画像符号化方法における第一のステップにおいて、前記符号化済フレームで前記符号化対象フレームより表示順が前のフレームから前記第 1 の参照フレームを選択し、前記第二のステップにおいて、前記第 2 の参照フレーム内で前記符号化対象フレーム上の所定のブロックと同じ位置の第 1 のブロックの動き補償で使

10

20

した第 1 の動きベクトルと、前記第一のステップで選択された前記第 1 の参照フレームと前記第 2 の参照フレームとの時間間隔とから、前記第一のブロックから第 1 の参照フレーム上で前記前記第 1 の動きベクトルが参照するブロックと同じ位置にあるブロックへの第 2 の動きベクトルを算出し、算出された前記第 2 の動きベクトルを用いて所定の方法により前記第一のステップで選択された前記第 1 の参照フレームへの動きベクトルと前記第 2 の参照フレームへの動きベクトルとを算出し、前記第一のステップで選択された前記第 1 の参照フレームに対する動きベクトルから得られるブロックと前記第 2 の参照フレームに対する動きベクトルから得られるブロックとから画素補間により予測画像を生成し、前記第三のステップにおいて、前記第一のステップで選択された前記第 1 の参照フレームを示す第 1 相対インデックスを画像符号化信号中に含めることを特徴としても良い。

【 0 1 1 4 】

ここで、前記第 1 の動きベクトルが参照するフレームの番号は格納しないことを特徴としても良く、さらに、前記記憶部に格納されている複数の符号化済フレームのうち前記符号化対象フレームに対して表示順で前になった前記第 2 の参照フレームの中で前記符号化対象フレーム上の所定のブロックと同じ位置のブロックの動き補償で使

30

用した前記第一の動きベクトルを削除するステップを有することを特徴としても良い。

【 0 1 1 5 】

また上記以外にも、本発明に係る画像復号化方法は、予測誤差の符号化信号を含む画像符号化信号を入力する第一のステップと、記憶部に格納されている複数の復号化済フレームから、復号化対象フレーム上のブロックを動き補償により求めるときに参照する第 1 の参照フレームと第 2 の参照フレームとを選択するために、前記復号化済フレームに対して付与された第 1 相対インデックスと第 2 相対インデックスとを用いて、前記第 1 または第 2 少なくとも一方の参照フレームを選択する第二のステップと、前記第 1 または第 2 少なくとも一方の参照フレーム上の動き補償により得られたブロックから画素補間により予測画像を生成する第三のステップと、前記予測画像と復号した予測誤差からフレームの復号画像を生成する第四のステップと、フレーム間予測に使用される可能性があるフレームの復号画像を記憶部に格納する第五のステップとを有する画像復号化方法における第一のステップにおいて、第 1 相対インデックスを有する前記画像符号化信号から前記第 1 相対インデックスを取得し、前記第二のステップにおいて、前記第 2 の参照フレーム内で前記符号化対象フレーム上の所定のブロックと同じ位置の第 1 のブロックの動き補償で使

40

50

した第 1 の動きベクトルと、前記第一のステップで取得された前記第 1 の参照フレームと前記第 2 の参照フレームとの時間間隔とから、前記第一のブロックから第 1 の参照フレーム上で前記前記第 1 の動きベクトルが参照するブロックと同じ位置にあるブロックへの第 2 の動き

ベクトルを算出し、算出された前記第 2 の動きベクトルを用いて所定の方法により前記第 1 のステップで取得された前記第 1 の参照フレームへの動きベクトルと前記第 2 の参照フレームへの動きベクトルとを算出し、前記第 1 のステップで取得された前記第 1 の参照フレームに対する動きベクトルから得られるブロックと前記第 2 の参照フレームに対する動きベクトルから得られるブロックとから画素補間により予測画像を生成することを特徴としても良い。

#### 【 0 1 1 6 】

また上記以外にも、本発明に係る画像符号化装置は、画像信号を入力し、前記画像信号と予測画像との差分を行い残差信号として出力する差分器と、前記差分信号に画像符号化処理を行い残差符号化信号として出力する画像符号化手段と、前記残差符号化信号を復号して残差復号信号として出力する画像復号手段と、前記残差復号信号と予測画像を加算して再構成画像を出力する加算器と、前記記憶部内の符号化済フレームのうちで符号化対象フレームより表示順が後で第 2 相対インデックスが最小の参照フレームを第 2 の参照フレームとして選択するダイレクトモード用第 2 参照フレーム選択手段と、前記第 2 の参照フレーム内で符号化対象フレーム上の所定のブロックの動き補償で使用した動きベクトルが参照するフレームを第 1 の参照フレームとし、この動きベクトルから所定の方法により前記第 1 の参照フレームと前記第 2 の参照フレームへの動きベクトルを生成するダイレクトモード用ベクトル・相対インデックス生成手段と、前記第 1 の参照フレームに対する動きベクトルと前記第 2 の参照フレームに対する動きベクトルが参照する 2 つの参照ブロックの画素補間を行い予測画像として出力する画素補間手段と、予測誤差を可変長符号化して符号化信号として出力する可変長符号化手段を備えたものであることを特徴としても良い。

#### 【 0 1 1 7 】

また上記以外にも、本発明に係る画像復号化装置は、画像符号化信号を入力し可変長復号を行い、残差符号化信号を出力する可変長復号手段と、前記残差符号化信号を復号し復号残差信号を出力する画像復号手段と、前記残差復号信号と予測画像信号を加算し復号画像を出力する加算器と、前記復号画像を格納する記憶部と、第 2 相対インデックスが最小の参照フレームを第 2 の参照フレームとして選択するダイレクトモード用第 2 参照フレーム選択手段と、前記第 2 の参照フレーム内で符号化対象ブロックと同一位置のブロックの動きベクトルが参照するフレームを第 1 の参照フレームとし、この動きベクトルから所定の方法により第 1 の参照フレームと第 2 の参照フレームへの動きベクトルを生成するダイレクトモード用ベクトル・相対インデックスと生成手段と、前記第 1 および第 2 の参照フレームと各参照フレームに対応する動きベクトルが参照する 2 つの参照ブロックの画素補間を行い前記予測画像信号として出力する画素補間手段を備えたものであることを特徴とする画像復号化装置。

#### 【 0 1 1 8 】

さらに、本発明に係る記憶媒体は、コンピュータにより、上述の画像符号化方法及び画像復号化方法のいずれかに記載された動画像の符号化または復号化の処理を行うためのプログラムを格納した記録媒体であって、上記プログラムはコンピュータに上述の画像符号化方法及び画像復号化方法のいずれかに記載の動画像の符号化または復号化の処理を行わせるものであることを特徴としても良い。

#### 【 0 1 1 9 】

なお、本発明は、上記画像符号化方法や画像復号化方法を用いる画像符号化装置、画像復号化装置、プログラム、及びそのプログラムを格納する記憶媒体としても実現することができる。

#### 【 0 1 2 0 】

##### 【発明の実施の形態】

##### （実施の形態 1）

本発明の実施の形態 1 における画像符号化装置について、以下図面を参照しながら説明する。

#### 【 0 1 2 1 】

10

20

30

40

50

図 1 は、実施の形態 1 における画像符号化装置のブロック図である。

この画像符号化装置 100 は、画像を示す内容の画像信号 *I m g* を取得して、その画像信号 *I m g* をブロック毎に符号化処理するものであって、減算器 101 と、画像復号化部 104 と、可変長符号化部 103 と、動き推定部 109 と、予測種別選択部 108 と、スイッチ 111, 112 と、画素補間部 106 と、ダイレクトモード処理部 110 と、ベクトル用バッファ 114 と、マルチフレームバッファ 107 と、ピクチャ選択部 113 とを備えている。

【 0 1 2 2 】

減算器 101 は、画像信号 *I m g* から予測画像信号 *P r e* を減算し、その減算結果を残差信号 *R e s* として出力する。

10

【 0 1 2 3 】

画像符号化部 102 は、残差信号 *R e s* を減算器 101 から取得して、その残差信号 *R e s* に対して D C T 変換及び量子化などの画像符号化処理を行い、量子化済 D C T 係数などを含む残差符号化信号 *E R* を出力する。

【 0 1 2 4 】

画像復号化部 104 は、画像符号化部 102 から残差符号化信号 *E R* を取得して、その残差符号化信号 *E R* に対して逆量子化及び逆 D C T 変換などの画像復号処理を行い、残差復号信号 *D R* を出力する。

【 0 1 2 5 】

加算器 105 は、残差復号信号 *D R* と予測画像信号 *P r e* とを加算し、その加算結果を再構成画像信号 *R e c* として出力する。

20

【 0 1 2 6 】

マルチフレームバッファ 107 は、加算器 105 から再構成画像信号 *R e c* を取得すると、その再構成画像信号 *R e c* のうち、以降のピクチャ間予測で参照される可能性がある信号を格納する。つまり、マルチフレームバッファ 107 の記憶容量は有限なため、マルチフレームバッファ 107 は、加算器 105 から取得した再構成画像信号 *R e c* のうち、以降のピクチャ間予測に使用されないピクチャのデータを除去する。

【 0 1 2 7 】

動き推定部 109 は、マルチフレームバッファ 107 に格納されているピクチャを参照ピクチャ *R P* として取得して動き推定を行い、面内予測、第 1 参照ピクチャ予測、第 2 参照ピクチャ予測、及び補間予測の予測種別の中から、所定の方法で最適な予測種別を選択する（なお、選択可能な予測種別はピクチャ種別によって異なる）。ここで、動き推定部 109 は、最適な予測種別を選択するときには、例えば、各予測種別による予測誤差が最小となる予測種別を選択する。

30

【 0 1 2 8 】

そして、動き推定部 109 は、補間予測を選択したときには、符号化対象のブロックに対する第 1 動きベクトル *M V 1*、第 2 動きベクトル *M V 2*、第 1 参照インデックス *R I 1*、第 2 参照インデックス *R I 2* を出力する。また、動き推定部 109 は、面内予測を選択したときには、上述のような動きベクトルや参照インデックスを出力せず、第 1 参照ピクチャ予測を選択したときには、第 1 動きベクトル *M V 1* 及び第 1 参照インデックス *R I 1* のみを出力し、第 2 参照ピクチャ予測を選択したときには、第 2 動きベクトル *M V 2* 及び第 2 参照インデックス *R I 2* のみを出力する。

40

【 0 1 2 9 】

ベクトル用バッファ 114 は、第 1 動きベクトル *M V 1*、第 2 動きベクトル *M V 2*、第 1 参照インデックス *R I 1*、及び第 2 インデックス *R I 2* を動き推定部 109 から取得する。そして、ベクトル用バッファ 114 は、その取得結果に基づいて、ダイレクトモードに用いられるスケーリング用ベクトル *r M V* と、そのスケーリング用ベクトル *r M V* の参照先となるピクチャを示すピクチャ番号及び参照インデックスを記憶している。

【 0 1 3 0 】

つまり、ダイレクトモード時には、符号化済ピクチャのブロックを符号化したときに用い

50

られた第1動きベクトルがスケーリング用ベクトル $rMV$ として使用され、その第1動きベクトルの参照先となるピクチャが第1参照ピクチャとして扱われるため、ベクトル用バッファ114は、動き推定部109から出力された第1動きベクトル $MV1$ 、第2動きベクトル $MV2$ 、第1参照インデックス $R11$ 、及び第2インデックス $R12$ のうち、ダイレクトモードに使用される可能性がある第1動きベクトル $MV1$ 及び第1参照インデックス $R11$ を記憶している。

#### 【0131】

また、ベクトル用バッファ114は、第2参照インデックス $rR12$ をピクチャ選択部113から取得する。そして、ベクトル用バッファ114は、ピクチャ選択部113からその第2参照インデックス $rR12$ を取得すると、記憶している内容に基づいて、その第2参照インデックス $rR12$ により指し示されるピクチャ内の所定のブロックに対応する第1動きベクトル $MV1$ を、スケーリング用ベクトル $rMV$ として出力するとともに、そのスケーリング用ベクトル $rMV$ の参照先となるピクチャを示す第1参照インデックス $R11$ を、第1参照インデックス $rR11$ として出力する。

#### 【0132】

ダイレクトモード処理部110は、ダイレクトモード用スケーリング係数 $SP$ 、スケーリング用ベクトル $rMV$ 、第1参照インデックス $rR11$ 、及び第2参照インデックス $rR12$ を取得すると、符号化対象のブロックに対して上述のダイレクトモードに基づく処理を行い、その結果として、第1動きベクトル $sMV1$ 、第2動きベクトル $sMV2$ 、第1参照インデックス $rR11$ 、及び第2参照インデックス $rR12$ を出力する。ここで、ダイレクトモード処理部110は、ダイレクトモードスケーリング係数 $SP$ を取得する代わりに、第1参照インデックス $rR11$ に示される参照ピクチャの表示時刻を示す表示時刻情報と、第2参照インデックス $rR12$ に示される参照ピクチャの表示時刻を示す表示時刻情報と、符号化対象ピクチャの表示時刻を示す表示時刻情報とを取得しても良い。このときには、ダイレクトモード処理部110は、これらの表示時刻情報に示される各ピクチャの表示時刻から、各ピクチャ間の表示時刻差を算出し、それらの表示時刻差の比を用いてスケーリング用ベクトル $rMV$ に対するスケーリングを行う。これにより、ダイレクトモード処理部110は、ダイレクトモードスケーリング係数 $SP$ を用いたときと同様に、第1動きベクトル $sMV1$ 及び第2動きベクトル $sMV2$ を算出する。

#### 【0133】

予測種別選択部108は、画像信号 $Img$ と、参照ピクチャ $RP$ と、ダイレクトモード処理部110から出力される第1参照インデックス $rR11$ 、第2参照インデックス $rR12$ 、第1動きベクトル $sMV1$ 、及び第2動きベクトル $sMV2$ を取得するとともに、動き推定部109から出力される第1参照インデックス $R11$ 、第2参照インデックス $R12$ 、第1動きベクトル $MV1$ 、及び第2動きベクトル $MV2$ を取得する。そして、予測種別選択部108は、取得した内容に基づいて符号化対象ブロックに対する予測種別を選択する。つまり、予測種別選択部108は、符号化対象ブロックに対してダイレクトモードを適用すべきか否かを判別する。さらに、予測種別選択部108は、選択した予測種別を示す内容の種別情報 $PT$ を可変長符号化部103に出力する。

#### 【0134】

ここで、予測種別選択部108は、予測種別を選択するときには、例えば、符号化対象ブロックに対してダイレクトモードを適用したときの予測誤差と、ダイレクトモードを適用していないときの予測誤差とを比較する。そして、予測種別選択部108は、ダイレクトモードを適用したときの予測誤差の方が小さいと判別したときには、ダイレクトモードを適用する予測種別を選択し、ダイレクトモードを適用しないときの予測誤差の方が小さいと判別したときには、ダイレクトモードを適用しない予測種別を選択する。

#### 【0135】

さらに、予測種別選択部108は、ダイレクトモードの適用を予測種別として選択したときには、スイッチ111の接点を接点0から接点1に切り替えさせる。これにより、ダイレクトモード処理部110から出力された第1参照インデックス $rR11$ 、第2参照イン

デックス  $rR12$ 、第1動きベクトル  $sMV1$ 、及び第2動きベクトル  $sMV2$  は、スイッチ111を介してマルチフレームバッファ107に、第1参照インデックス  $R11$ 、第2参照インデックス  $R12$ 、第1動きベクトル  $MV1$ 、及び第2動きベクトル  $MV2$  として送信される。

【0136】

一方、予測種別選択部108は、ダイレクトモードの不適用を予測種別として選択したときには、スイッチ111の接点を接点1から接点0に切り替えさせる。これにより、動き推定部109から出力された第1参照インデックス  $R11$ 、第2参照インデックス  $R12$ 、第1動きベクトル  $MV1$ 、及び第2動きベクトル  $MV2$  は、スイッチ111を介して可変長符号化部103及びマルチフレームバッファ107に送信される。

10

【0137】

また、予測種別選択部108は、補間予測以外の予測を予測種別として選択したときには、スイッチ112の接点を接点1から接点0に切り替え、補間予測を予測種別として選択したときには、スイッチ112の接点を接点0から接点1に切り替えさせる。その結果、減算器101及び加算器105に取得される予測画像信号  $Pre$  は予測種別に応じ、マルチフレームバッファ107からの出力によるものと、画素補間部106からの出力によるものとに切り替えられる。

【0138】

マルチフレームバッファ107は、補間予測時には、動き推定部109及びダイレクトモード処理部110からの出力に基づいて第1参照インデックス  $R11$  ( $rR11$ ) 及び第1動きベクトル  $MV1$  ( $sMV1$ ) を取得すると、その第1参照インデックス  $R11$  及び第1動きベクトル  $MV1$  に対応する参照ブロック  $RB1$  を画素補間部106に出力する。さらに、マルチフレームバッファ107は、動き推定部109及びダイレクトモード処理部110からの出力に基づいて第2参照インデックス  $R12$  ( $rR12$ ) 及び第2動きベクトル  $MV2$  ( $sMV2$ ) を取得すると、その第2参照インデックス  $R12$  及び第2動きベクトル  $MV2$  に対応する参照ブロック  $RB2$  を画素補間部106に出力する。

20

【0139】

そして、マルチフレームバッファ107は、第1参照ピクチャ予測時には、第1参照インデックス  $R11$  と第1動きベクトル  $MV1$  とに対応する参照ブロック  $RB$  を出力する。また、マルチフレームバッファ107は、第2参照ピクチャ予測時には、第2参照インデックス  $R12$  と第2動きベクトル  $MV2$  とに対応する参照ブロック  $RB$  を出力する。なお、面内予測時には、マルチフレームバッファ107は、面内予測結果を示す画素からなるブロック  $RB$  を出力する。

30

【0140】

画素補間部106は、マルチフレームバッファ107から参照ブロック  $RB1$ 、 $RB2$  を取得すると、その参照ブロック  $RB1$ 、 $RB2$  の中の互いに位置が等しい画素の画素値を補間し、その補間結果を補間ブロック  $ReP$  として出力する。

【0141】

そして上述のように、スイッチ112の接点は、予測種別選択部108からの予測種別に応じて切り替えられるため、補間予測以外の予測が予測種別として選択されたときには、マルチフレームバッファ107からのブロック  $RB$  がスイッチ112を介して予測画像信号  $Pre$  として減算器101及び加算器105に送信され、補間予測が予測種別として選択されたときには、画素補間部106からの補間ブロック  $ReP$  がスイッチ112を介して予測画像信号  $Pre$  として減算器101及び加算器105に送信される。

40

【0142】

可変長符号化部103は、残差符号化信号  $ER$ 、第1参照インデックス  $R11$ 、第2参照インデックス  $R12$ 、第1動きベクトル  $MV1$ 、第2動きベクトル  $MV2$ 、ダイレクトモード用スケーリング係数  $SP$ 、及び種別信号  $PT$  を可変長符号化し、その結果を画像符号化信号  $BS$  として出力する。ここで、ダイレクトモード処理部110での処理に、ダイレクトモード用スケーリング係数  $SP$  が用いられずに、表示時刻情報が用いられたときには

50

、可変長符号化部 103 は、ダイレクトモード用スケーリング係数 SP を可変長符号化することなく、上述のスケーリングに用いた表示時刻情報を可変長符号化して、その可変長符号化された表示時刻情報を画像符号化信号 BS に含める。

【 0143 】

図 2 は、画像符号化信号 BS の一部の構成を示す構成図である。

画像符号化信号 BS はピクチャ単位で構成されており、その 1 つのピクチャ単位には、ヘッダと各ブロックに関する情報が含まれる。

この図 2 に示す画像符号化信号 BS の一部は、ダイレクトモードで符号化されたブロックを含むピクチャに相当するものであって、ヘッダ 21 と、第 1 ブロック符号化信号 22 と、第 2 ブロック符号化信号 23 とが含まれている。

10

【 0144 】

第 1 ブロック符号化信号 22 は、ダイレクトモードで符号化されたブロックを示すものであって、ダイレクトモードの適用を示す種別情報 PT が符号化された種別符号化信号 28 が含まれている。

【 0145 】

第 2 ブロック符号化信号 23 は、ダイレクトモード以外の補間予測で符号化されたブロックを示すものであって、ダイレクトモードの不適用を示す種別情報 PT が符号化された種別符号化信号 29 と、第 1 参照インデックス RI1 が符号化された第 1 インデックス符号化信号 30 と、第 2 参照インデックス RI2 が符号化された第 2 インデックス符号化信号 31 と、第 1 動きベクトル MV1 が符号化された MV1 符号化信号 32 と、第 2 動きベクトル MV2 が符号化された MV2 符号化信号 33 とを含んでいる。

20

【 0146 】

ヘッダ 21 には、そのピクチャに対する参照インデックスの割り当ての変更内容を示すリマッピング情報が符号化されたリマッピング符号化情報 27 と、ダイレクトモード用スケーリング係数 SP に含まれる図 35 に示す係数 TR1、つまり符号化対象ピクチャと第 1 参照ピクチャとの表示時刻差が符号化された第 1 時間差情報 24 と、ダイレクトモード用スケーリング係数 SP に含まれる係数 TR2、つまり符号化対象ピクチャと第 2 参照ピクチャとの表示時刻差が符号化された第 2 時間差情報 25 と、ダイレクトモード用スケーリング係数 SP に含まれる係数 TR0、つまり第 1 参照ピクチャと第 2 参照ピクチャとの表示時刻差が符号化された時間差情報 26 とを含んでいる。また、ダイレクトモード処理部 110 での処理に、ダイレクトモード用スケーリング係数 SP が用いられずに、表示時刻情報が用いられる場合には、上述の第 1 時間差情報 24 と第 2 時間差情報 25 と時間差情報 26 の代わりに、当該ピクチャの表示時刻情報が符号化された信号が上記ヘッダ 21 に含まれる。

30

【 0147 】

ここで、本実施の形態におけるピクチャ選択部 113 は、マルチフレームバッファ 107 に格納されているピクチャから、ダイレクトモードに用いられるピクチャを第 2 参照ピクチャとして選択する。

即ち、ピクチャ選択部 113 は、符号化対象ピクチャに対して表示順が後のピクチャのうち、第 2 参照インデックスが最小のピクチャを、ダイレクトモードに用いられる第 2 参照ピクチャとして選択する。

40

【 0148 】

そしてピクチャ選択部 113 は、選択した第 2 参照ピクチャの第 2 参照インデックス rRI2 をベクトル用バッファ 114 及びダイレクトモード処理部 110 に対して出力する。なお、ピクチャ選択部 113 は、表示順に関する情報が各ピクチャ毎に付随しているので、これを利用して各ピクチャの表示順序を知得する。

【 0149 】

図 3 は、本実施の形態におけるダイレクトモードにより画像を符号化するときの動作を示すフロー図である。

まず、画像符号化装置 100 は、ピクチャ選択部 113 により、符号化対象ピクチャより

50



も表示順が後のピクチャのうち、第2参照インデックスが最小のピクチャを第2参照ピクチャとして選択する（ステップS100）。

【0150】

次に、画像符号化装置100は、ベクトル用バッファ114により、上述のように選択された第2参照ピクチャの中における符号化対象ブロックと同じ位置にあるブロックの第1動きベクトルMV1を、スケーリング用ベクトルrMVとして特定するとともに、その第1動きベクトルMV1の参照先となるピクチャを第1参照ピクチャとして特定する（ステップS102）。

【0151】

そして、画像符号化装置100は、ダイレクトモード処理部110、マルチフレームバッファ107、及び画素補間部106により、上述のように選択された第2参照ピクチャと、上述のように特定された第1参照ピクチャ及びスケーリング用ベクトルrMVとを用いて、ダイレクトモードによる予測画像を生成する（ステップS104）。 10

【0152】

予測画像を生成すると、画像符号化装置100は、符号化対象ブロックと予測画像から予測誤差を生成して（ステップS106）、その生成された予測誤差を符号化する（ステップS108）。

【0153】

ここで、符号化対象ピクチャを基準に他の各ピクチャに対して割り当てられる第1参照インデックス及び第2参照インデックスが変更される場合（このような場合を以下「リマッピング」という）における、本実施の形態の動作について説明する。 20

【0154】

図4は、リマッピングが生じたときにおける本実施の形態の動作について説明するための説明図である。

図4の(a)は、リマッピングが生じる前（デフォルトの状態）において、各ピクチャに対して割り当てられた第1参照インデックス及び第2参照インデックスを示す。

【0155】

リマッピングが生じる前、つまりデフォルトでは、まず、図4中の点線で示される符号化対象ピクチャよりも表示順が前にある全てのピクチャに対して、符号化対象ピクチャに近いピクチャから順に、0, 1, 2が第1参照インデックスとして割り当てられる。つまり、ピクチャ番号が14のピクチャに対しては、第1参照インデックスとして0が割り当てられ、ピクチャ番号が12のピクチャに対しては、第1参照インデックスとして1が割り当てられ、ピクチャ番号が10のピクチャに対しては、第1参照インデックスとして2が割り当てられる。 30

【0156】

上述のような割り当てが符号化対象ピクチャよりも表示順が前にある全てのピクチャに対して行われると、次に、符号化対象ピクチャよりも表示順が後にある全てのピクチャに対して、符号化対象ピクチャに近いピクチャから順に、3, 4, 5が第1参照インデックスとして割り当てられる。つまり、ピクチャ番号が15のピクチャに対しては、第1参照インデックスとして3が割り当てられ、ピクチャ番号が13のピクチャに対しては、第1参照インデックスとして4が割り当てられ、ピクチャ番号が11のピクチャに対しては、第1参照インデックスとして5が割り当てられる。 40

【0157】

そして、符号化対象ピクチャよりも表示順が後にある全てのピクチャに対して、符号化対象ピクチャに近いピクチャから順に、0, 1, 2が第2参照インデックスとして割り当てられる。つまり、ピクチャ番号が15のピクチャに対しては、第2参照インデックスとして0が割り当てられ、ピクチャ番号が13のピクチャに対しては、第2参照インデックスとして1が割り当てられ、ピクチャ番号が11のピクチャに対しては、第2参照インデックスとして2が割り当てられる。

【0158】

上述のような割り当てが符号化対象ピクチャよりも表示順が後にある全てのピクチャに対して行われると、次に、符号化対象ピクチャよりも表示順が前にある全てのピクチャに対して、符号化対象ピクチャに近いピクチャから順に、3, 4, 5が第2参照インデックスとして割り当てられる。つまり、ピクチャ番号が14のピクチャに対しては、第2参照インデックスとして3が割り当てられ、ピクチャ番号が12のピクチャに対しては、第2参照インデックスとして4が割り当てられ、ピクチャ番号が10のピクチャに対しては、第2参照インデックスとして5が割り当てられる。

#### 【 0 1 5 9 】

図4の(b)は、リマッピングが生じた場合において、各ピクチャに対して割り当てられる第1参照インデックス及び第2参照インデックス並びにリマッピング情報を示す。

10

#### 【 0 1 6 0 】

リマッピングが生じると、例えば、ピクチャ番号「14」のピクチャに対して割り当てられる第1参照インデックスは「0」から「2」に変更され、ピクチャ番号「12」のピクチャに対して割り当てられる第1参照インデックスは「1」から「0」に変更され、ピクチャ番号「10」のピクチャに対して割り当てられる第1参照インデックスは「2」から「1」に変更される。また、ピクチャ番号「14」のピクチャに対して割り当てられる第2参照インデックスは「3」から「0」に変更され、ピクチャ番号「15」のピクチャに対して割り当てられる第2参照インデックスは「0」から「2」に変更され、ピクチャ番号「11」のピクチャに対して割り当てられる第2参照インデックスは「2」から「3」に変更される。

20

#### 【 0 1 6 1 】

また、リマッピング情報は、参照インデックスに変更が生じた各ピクチャに対してその変更内容を示す数値から構成される。図4の(b)では、第2参照インデックスに対するリマッピング情報を示している。例えば、第2参照インデックス「0」が割り当てられるピクチャが、ピクチャ番号「15」のピクチャからピクチャ番号「14」のピクチャに変更されると、ピクチャ番号「14」からピクチャ番号「15」を減算した数値「-1」が、ピクチャ番号「14」に対応してリマッピング情報に含まれる。さらに、第2参照インデックス「2」が割り当てられるピクチャが、ピクチャ番号「11」のピクチャからピクチャ番号「15」のピクチャに変更されると、ピクチャ番号「15」からピクチャ番号「11」を減算した数値「+4」が、ピクチャ番号「15」に対応してリマッピング情報に含まれる。同様に、第2参照インデックス「3」が割り当てられるピクチャが、ピクチャ番号「14」のピクチャからピクチャ番号「11」のピクチャに変更されると、ピクチャ番号「11」からピクチャ番号「14」を減算した数値「-3」が、ピクチャ番号「11」に対応してリマッピング情報に含まれる。なお、図4の(b)に示すようなリマッピングの場合、第2参照インデックス「1」が割り当てられるピクチャは変更されないが、数値「0」がピクチャ番号「13」に対応してリマッピング情報に含まれる。

30

#### 【 0 1 6 2 】

このようなリマッピング情報は、画像符号化装置100の図示しない管理部などに管理されており、動き推定部109、予測種別選択部108、マルチフレームバッファ107、及びピクチャ選択部113は、そのリマッピング情報に基づいて第1参照インデックス及び第2参照インデックスを特定する。

40

#### 【 0 1 6 3 】

このような本実施の形態では、上述のようにピクチャ選択部113が、符号化対象ピクチャよりも表示順が後のピクチャのうち、第2参照インデックスが最小のピクチャを第2参照ピクチャとして選択するため、リマッピングが生じていないときには、第2参照インデックスが0であるピクチャ番号「15」のピクチャがダイレクトモードの第2参照ピクチャとして用いられ、リマッピングが生じたときには、第2参照インデックスが1であるピクチャ番号「13」のピクチャがダイレクトモードの第2参照ピクチャとして用いられる。

#### 【 0 1 6 4 】

50

その結果、リマッピングが生じてもダイレクトモードによる符号化時には、符号化対象ピクチャよりも後にあるピクチャが第2参照ピクチャとして用いられるために、前方向2枚又は後方向2枚のピクチャが第1参照ピクチャ及び第2参照ピクチャとして用いられることがなく、必ず前方向にあるピクチャと後方向にあるピクチャがそれぞれ第1参照ピクチャ及び第2参照ピクチャとして用いられるので、符号化効率を向上することができる。

#### 【 0 1 6 5 】

ここで、本実施の形態における画像符号化装置100の記憶容量に関して説明する。

図5は、ピクチャの表示順序の一例を説明するための説明図である。

ピクチャP1～P7は、図5に示すように、ピクチャP1、ピクチャP3、ピクチャP4、ピクチャP2、ピクチャP6、ピクチャP7、ピクチャP5の順に表示され、ピクチャP1、ピクチャP2、ピクチャP3、ピクチャP4、ピクチャP5、ピクチャP6、ピクチャP7の順に符号化されてマルチフレームバッファ107に格納される。

10

#### 【 0 1 6 6 】

ここでは、Bピクチャは参照ピクチャとして使われることはないとする。よって、マルチフレームバッファ107は、参照ピクチャとして扱われるIピクチャ又はPピクチャであるピクチャP1、P2、P5を保存し、参照ピクチャとして扱われることのないBピクチャであるピクチャP3、P4、P6、P7を削除する。

#### 【 0 1 6 7 】

ピクチャP3、P4の符号化時には、参照ピクチャP2は符号化対象ピクチャよりも表示順が後の参照ピクチャである。一方、ピクチャP6、P7の符号化時には、参照ピクチャP2は符号化対象ピクチャよりも表示順が前の参照ピクチャとなる。

20

#### 【 0 1 6 8 】

よって、図5に示すようなピクチャの関係を有する場合、参照ピクチャP2以降のピクチャの符号化では、参照ピクチャP2が符号化対象ピクチャよりも表示順が後の参照ピクチャとなることはない。つまり、一度、符号化対象ピクチャに対し表示順が前になった参照ピクチャは、再び符号化対象ピクチャに対し表示順が後になることはない。

#### 【 0 1 6 9 】

即ち、マルチフレームバッファ114に保持されているピクチャが符号化対象ピクチャに対して表示順で前になった時点で、ベクトル用バッファ114に格納されている、その参照ピクチャの第1動きベクトルと、その第1動きベクトルの参照先となるピクチャを識別する情報とを破棄することができる。

30

#### 【 0 1 7 0 】

従って、図5に示すようなピクチャの関係を有する場合、ベクトル用バッファ114は、符号化対象ピクチャより表示順が後の参照ピクチャの第1動きベクトルと、その第1動きベクトルの参照先となるピクチャを識別する情報のみ保持すればよい。これにより、図5に示すようなピクチャの関係を有する場合、ベクトル用バッファ114に必要なメモリ量を削減できる。

#### 【 0 1 7 1 】

なお、本実施の形態では、符号化対象ピクチャよりも表示順が後のピクチャのうち、第2参照インデックスが最小のピクチャを、ダイレクトモード時の第2参照ピクチャとして選択したが、符号化対象ピクチャよりも表示順が後の参照ピクチャの中から、ダイレクトモード時の第2参照ピクチャを一意に決定できる条件であれば、第2参照インデックスが最小のピクチャでなくともその条件により決定されるピクチャを、第2参照ピクチャとして選択しても良い。この場合においても、符号化対象ピクチャより前方のピクチャのみを参照する可能性がなくなり、符号化効率の向上を図ることができる。また、符号化対象ピクチャよりも表示順が後の参照ピクチャの中で、符号化対象ピクチャに表示順が最も近いピクチャをダイレクトモード時の第2参照ピクチャとしてもよい。この場合にも、上述と同様に符号化効率を高めることができる。

40

#### 【 0 1 7 2 】

また、ダイレクトモード時の第2参照ピクチャを、符号化対象ピクチャよりも表示順が後

50

のピクチャの中の第 2 参照インデックスが最小のピクチャとし、さらに、ダイレクトモード時の第 1 参照ピクチャを、符号化対象ピクチャに対し表示順が前のピクチャの中の第 1 参照インデックスが最小の参照ピクチャとしても良い。この場合にも、上述と同様に符号化効率を高めることができる。

【 0 1 7 3 】

( 実施の形態 2 )

本発明の実施の形態 2 における画像復号化装置について、以下図面を参照しながら説明する。

図 6 は、実施の形態 2 における画像復号化装置のブロック図である。

【 0 1 7 4 】

この画像復号化装置 1 5 0 は、実施の形態 1 の画像符号化装置 1 0 0 から出力される画像符号化信号 B S を復号するものであって、可変長復号部 1 5 1 と、画像復号部 1 5 2 と、加算器 1 5 3 と、スイッチ 1 5 5、1 5 6 と、ダイレクトモード処理部 1 5 4 と、画素補間部 1 5 7 と、マルチフレームバッファ 1 5 8 と、ベクトル用バッファ 1 6 0 と、ピクチャ選択部 1 5 9 とを備えている。

【 0 1 7 5 】

可変長復号部 1 5 1 は、画像復号化装置 1 5 0 外部から画像符号化信号 B S を取得して、その画像符号化信号 B S に対して可変長復号を行い、残差符号化信号 E R、動きベクトル M V 1、M V 2、参照インデックス R I 1、R I 2、ダイレクトモード用スケーリング係数 S P、及び種別情報 P T を出力する。ここで、画像符号化信号 B S に、符号化されたダイレクトモードスケーリング係数 S P が含まれずに、符号化された表示時刻情報が含まれているときには、可変長復号部 1 5 1 は、ダイレクトモード用スケーリング係数 S P の代わりに表示時刻情報を出力する。

【 0 1 7 6 】

また、可変長復号部 1 5 1 は、種別情報 P T により示される予測種別に応じて、スイッチ 1 5 5、1 5 6 の接点を切り換える。つまり、可変長復号部 1 5 1 は、予測種別がダイレクトモードであるときには、スイッチ 1 5 5 の接点を接点 0 から接点 1 に切り替え、予測種別がダイレクトモード以外であるときには、スイッチ 1 5 5 の接点を接点 1 から接点 0 に切り替える。また、可変長復号部 1 5 1 は、予測種別が補間予測であるときには、スイッチ 1 5 6 の接点を接点 1 から接点 0 に切り替え、予測種別が補間予測以外の予測であるときには、スイッチ 1 5 6 の接点を接点 0 から接点 1 に切り替える。

【 0 1 7 7 】

画像復号部 1 5 2 は、可変長復号部 1 5 1 から残差符号化信号 E R を取得し、残差符号化信号 E R に対して逆量子化及び逆 D C T 変換などの画像復号処理を行い、残差復号信号 D R を出力する。

【 0 1 7 8 】

加算器 1 5 3 は、残差復号信号 D R と予測画像信号 P r e を加算して、その加算結果を復号画像信号 D I m として画像復号化装置 1 5 0 外に出力する。

【 0 1 7 9 】

マルチフレームバッファ 1 5 8 は、復号画像信号 D I m を取得すると、その復号画像信号 D I m のうち、以降のピクチャ間予測で参照される可能性がある信号を格納する。つまり、マルチフレームバッファ 1 5 8 の記憶容量は有限なため、マルチフレームバッファ 1 5 8 は、取得した符号画像信号 D I m のうち、以降のピクチャ間予測に使用されないピクチャのデータを除去する。

【 0 1 8 0 】

ベクトル用バッファ 1 6 0 は、第 1 動きベクトル M V 1、第 2 動きベクトル M V 2、第 1 参照インデックス R I 1、及び第 2 インデックス R I 2 を動き推定部 1 0 9 から取得する。そして、ベクトル用バッファ 1 6 0 は、その取得結果に基づいて、ダイレクトモードに用いられるスケーリング用ベクトルと、そのスケーリング用ベクトルの参照先となるピクチャを示すピクチャ番号及び参照インデックスを記憶している。

10

20

30

40

50

## 【 0 1 8 1 】

つまり、ダイレクトモード時には復号対象ピクチャに対し、復号済ピクチャのブロックを復号したときに用いられた第1動きベクトルMV1がスケーリング用ベクトルとして使用され、その第1動きベクトルの参照先となるピクチャが第1参照ピクチャとして扱われるため、ベクトル用バッファ160は、可変長復号部151から出力された第1動きベクトルMV1、第2動きベクトルMV2、第1参照インデックスR11、及び第2インデックスR12のうち、ダイレクトモードに使用される可能性がある第1動きベクトルMV1及び第1参照インデックスR11を記憶している。

## 【 0 1 8 2 】

また、ベクトル用バッファ160は、第2参照インデックスrR12をピクチャ選択部159から取得する。そして、ベクトル用バッファ160は、ピクチャ選択部159からその第2参照インデックスrR12を取得すると、記憶している内容に基づいて、その第2参照インデックスrR12により指し示されるピクチャ内の所定のブロックに対応する第1動きベクトルMV1を、スケーリング用ベクトルrMVとして出力するとともに、そのスケーリング用ベクトルrMVの参照先となるピクチャを示す第1参照インデックスR11を、第1参照インデックスrR11として出力する。

## 【 0 1 8 3 】

ダイレクトモード処理部154は、ダイレクトモード用スケーリング係数SP、スケーリング用ベクトルrMV、及び第1参照インデックスrR11を取得すると、復号対象のブロックに対して上述のダイレクトモードに基づく処理を行い、その結果として、第1動きベクトルsMV1、第2動きベクトルsMV2、第1参照インデックスrR11、及び第2参照インデックスrR12を出力する。ここで、ダイレクトモード処理部154は、ダイレクトモード用スケーリング係数SPの代わりに各ピクチャの表示時刻情報を取得したときには、これらの表示時刻情報に示される表示時刻から、各ピクチャ間の表示時刻差を算出し、それらの表示時刻差の比を用いてスケーリング用ベクトルrMVに対するスケーリングを行う。これにより、ダイレクトモード処理部154は、ダイレクトモードスケーリング係数SPを用いたときと同様に、第1動きベクトルsMV1及び第2動きベクトルsMV2を算出する。

## 【 0 1 8 4 】

また、マルチフレームバッファ158は、補間予測時には、可変長復号部151及びダイレクトモード処理部154からの出力に基づいて第1参照インデックスR11（rR11）及び第1動きベクトルMV1（sMV1）を取得すると、その第1参照インデックスR11及び第1動きベクトルMV1に対応する参照ブロックRB1を画素補間部157に出力する。さらに、マルチフレームバッファ158は、可変長復号部151及びダイレクトモード処理部154からの出力に基づいて第2参照インデックスR12（rR12）及び第2動きベクトルMV2（sMV2）を取得すると、その第2参照インデックスR12及び第2動きベクトルMV2に対応する参照ブロックRB2を画素補間部157に出力する。

## 【 0 1 8 5 】

そして、マルチフレームバッファ158は、第1参照ピクチャ予測時には、第1参照インデックスR11と第1動きベクトルMV1とに対応する参照ブロックRBを出力する。また、マルチフレームバッファ158は、第2参照ピクチャ予測時には、第2参照インデックスR12と第2動きベクトルMV2とに対応する参照ブロックRBを出力する。なお、面内予測時には、マルチフレームバッファ158は、面内予測結果を示す画素からなるブロックRBを出力する。

## 【 0 1 8 6 】

画素補間部157は、マルチフレームバッファ158から参照ブロックRB1、RB2を取得すると、その参照ブロックRB1、RB2の中の互いに位置が等しい画素の画素値の平均値を求めることにより補間画素を生成し、その補間結果を補間ブロックRePとして出力する。

## 【 0 1 8 7 】

そして上述のように、スイッチ 1 5 6 の接点は、予測種別に応じて切り換えられるため、予測種別が補間予測以外の予測であるときには、マルチフレームバッファ 1 5 8 からのブロック R B がスイッチ 1 5 6 を介して予測画像信号 P r e として加算器 1 5 5 に送信され、予測種別が補間予測であるときには、画素補間部 1 5 7 からの補間ブロック R e P がスイッチ 1 5 6 を介して予測画像信号 P r e として加算器 1 5 3 に送信される。

## 【 0 1 8 8 】

ここで、本実施の形態におけるピクチャ選択部 1 5 9 は、マルチフレームバッファ 1 5 8 に格納されているピクチャから、ダイレクトモードに用いられるピクチャを第 2 参照ピクチャとして選択する。

10

即ち、ピクチャ選択部 1 5 9 は、復号対象ピクチャよりも表示順が後のピクチャのうち、第 2 参照インデックスが最小のピクチャを、ダイレクトモードに用いられる第 2 参照ピクチャとして選択する。

## 【 0 1 8 9 】

そしてピクチャ選択部 1 5 9 は、上述の第 2 参照ピクチャを示す第 2 参照インデックス r R I 2 をベクトル用バッファ 1 6 0 に対して出力する。なお、ピクチャ選択部 1 6 0 は、表示時刻に関する情報が各ピクチャ毎に付随しているので、これを利用して表示順序を知る。

## 【 0 1 9 0 】

これにより、本実施の形態の画像復号化装置 1 5 0 は、実施の形態 1 の画像符号化装置 1 0 0 が出力する画像符号化信号 B S を正確に復号することができる。つまり、符号化対象ピクチャよりも表示順が後のピクチャのうち、第 2 参照インデックスが最小のピクチャをダイレクトモード時の第 2 参照ピクチャとして選択する画像符号化装置が出力する画像符号化信号を正確に復号することができる。

20

## 【 0 1 9 1 】

図 7 は、本実施の形態におけるダイレクトモードにより画像を復号するときの動作を示すフロー図である。

まず、画像復号化装置 1 5 0 は、ピクチャ選択部 1 5 9 により、復号対象ピクチャよりも表示順が後のピクチャのうち、第 2 参照インデックスが最小のピクチャを第 2 参照ピクチャとして選択する（ステップ S 1 5 0 ）。

30

## 【 0 1 9 2 】

次に、画像復号化装置 1 5 0 は、ベクトル用バッファ 1 6 0 により、上述のように選択された第 2 参照ピクチャの中における復号対象ブロックと同じ位置にあるブロックの第 1 動きベクトルを、スケーリング用ベクトル r M V として特定するとともに、その第 1 動きベクトル M V 1 の参照先となるピクチャを第 1 参照ピクチャとして特定する（ステップ S 1 5 2 ）。

## 【 0 1 9 3 】

そして、画像復号化装置 1 5 0 は、ダイレクトモード処理部 1 5 4 、マルチフレームバッファ 1 5 8 、及び画素補間部 1 5 7 により、上述のように選択された第 2 参照ピクチャと、上述のように特定された第 1 参照ピクチャ及びスケーリング用ベクトル r M V とを用いて、ダイレクトモードによる予測画像を生成する（ステップ S 1 5 4 ）。

40

## 【 0 1 9 4 】

そして、画像復号化装置 1 5 0 は、画像符号化信号 B S を復号処理して生成された画像の残差に対して、上記予測画像を加算する（ステップ S 1 5 6 ）。

このように、本実施の形態では、復号対象ピクチャより表示順が後のピクチャのうち、参照インデックスが最小のピクチャを第 2 参照ピクチャとして選択するため、実施の形態 1 で説明した本発明の画像符号化装置で符号化した画像符号化信号を正しく復号することができる。また、実施の形態 1 で説明した効果と同様の効果を得ることができる。

## 【 0 1 9 5 】

なお、画像符号化信号 B S には、実施の形態 1 で説明したように、リマッピング符号化情

50

報 27 が含まれており、マルチフレームバッファ 158 は、そのリマッピング符号化情報 27 が復号されたリマッピング情報に基づいて、第 1 参照インデックス及び第 2 参照インデックスにより示されるピクチャを特定している。

#### 【 0 1 9 6 】

( 実施の形態 3 )

本発明の実施の形態 3 における画像符号化装置について、以下図面を参照しながら説明する。

図 8 は、実施の形態 3 における画像符号化装置のブロック図である。

#### 【 0 1 9 7 】

この画像符号化装置 200 は、画像を示す内容の画像信号 *Img* を取得して、その画像信号 *Img* をブロック毎に符号化処理するものであって、減算器 101 と、画像復号化部 104 と、可変長符号化部 203 と、動き推定部 109 と、予測種別選択部 108 と、スイッチ 111, 112 と、画素補間部 106 と、ダイレクトモード処理部 110 と、ベクトル用バッファ 114 と、マルチフレームバッファ 107 と、ピクチャ選択部 213 とを備えている。

#### 【 0 1 9 8 】

ここで、画像符号化装置 200 の減算器 101、画像復号化部 104、動き推定部 109、予測種別選択部 108、スイッチ 111, 112、画素補間部 106、ダイレクトモード処理部 110、マルチフレームバッファ 107、及びベクトル用バッファ 114 の各構成要素は、実施の形態 1 の画像符号化装置 100 が備える各構成要素と同一の機能を有する。

つまり、本実施の形態では、ピクチャ選択部 213 及び可変長符号化部 203 の機能に特徴がある。

#### 【 0 1 9 9 】

ピクチャ選択部 213 は、マルチフレームバッファ 107 に格納されているピクチャから、符号化対象ピクチャよりも表示順が後のピクチャを、ダイレクトモードに用いられる第 2 参照ピクチャとして選択する。

#### 【 0 2 0 0 】

そしてピクチャ選択部 213 は、上述の第 2 参照ピクチャを示す第 2 参照インデックス *rRI* 2 をベクトル用バッファ 114 及びダイレクトモード処理部 110 並びに可変長符号化部 203 に対して出力する。

#### 【 0 2 0 1 】

なお、ピクチャ選択部 213 は、表示順に関する情報が各ピクチャ毎に付随しているので、これを利用して各ピクチャの表示順序を知る。また、ピクチャ選択部 213 は、符号化対象ピクチャに対してダイレクトモードに用いられる第 2 参照ピクチャを 1 つ選択する。つまり、ダイレクトモードが適用される符号化対象ピクチャに含まれる全てのブロックに対しては、同一の第 2 参照ピクチャが選択される。

#### 【 0 2 0 2 】

ここで、本実施の形態においても実施の形態 1 と同様、リマッピングが生じたときには、ピクチャ選択部 213 は、マルチフレームバッファ 107 内の各ピクチャに割り当てられる第 1 参照インデックス及び第 2 参照インデックスをリマッピング情報に基づいて特定する。

#### 【 0 2 0 3 】

例えば、ピクチャ選択部 213 は、リマッピングが生じていないときには、図 4 の ( a ) に示すように、符号化対象ピクチャよりも表示順が後の何れかのピクチャ、つまり、ピクチャ番号「15」のピクチャ、ピクチャ番号「13」のピクチャ、及びピクチャ番号「11」のピクチャのうち何れかを、符号化対象ピクチャに対するダイレクトモード時の第 2 参照ピクチャとして選択し、選択したピクチャを示す第 2 参照インデックス *rRI* 2 を出力する。例えば、ピクチャ選択部 213 は、ピクチャ番号「15」のピクチャを第 2 参照ピクチャとして特定したときには、0 を示す第 2 参照インデックス *rRI* 2 を出力する。

## 【 0 2 0 4 】

そして、ピクチャ選択部 2 1 3 は、リマッピングが生じたときにも、上述と同様、図 4 の ( b ) に示すように、符号化対象ピクチャよりも表示順が後の何れかのピクチャ、つまりピクチャ番号「 1 5 」のピクチャ、ピクチャ番号「 1 3 」のピクチャ、及びピクチャ番号「 1 1 」のピクチャの何れかを、符号化対象ピクチャに対するダイレクトモード時の第 2 参照ピクチャとして選択し、選択したピクチャを示す第 2 参照インデックス  $r R I 2$  を、リマッピング情報に基づいて特定してこれを出力する。

## 【 0 2 0 5 】

その結果、本実施の形態では、リマッピングが生じても、ダイレクトモードにおける第 2 参照ピクチャを、符号化対象ピクチャよりも表示順が後のピクチャとすることにより、実施の形態 1 と同様、符号化効率の向上を図ることができる。

## 【 0 2 0 6 】

可変長符号化部 2 0 3 は、残差符号化信号  $E R$ 、第 1 参照インデックス  $R I 1$ 、第 2 参照インデックス  $R I 2$ 、第 1 動きベクトル  $M V 1$ 、第 2 動きベクトル  $M V 2$ 、ダイレクトモード用スケーリング係数  $S P$ 、種別信号  $P T$ 、及びリマッピング情報を可変長符号化するとともに、ピクチャ選択部 2 1 3 により選択された第 2 参照ピクチャを示す第 2 参照インデックス  $r R I 2$  も可変長符号化し、その結果を画像符号化信号  $B S 1$  として出力する。ここで、ダイレクトモード処理部 1 1 0 での処理に、ダイレクトモード用スケーリング係数  $S P$  が用いられずに、表示時刻情報が用いられたときには、可変長符号化部 2 0 3 は、ダイレクトモード用スケーリング係数  $S P$  を可変長符号化することなく、上述のスケーリングに用いた表示時刻情報を可変長符号化して、その可変長符号化された表示時刻情報を画像符号化信号  $B S$  に含める。

## 【 0 2 0 7 】

図 9 は、画像符号化信号  $B S 1$  のヘッダの構成を示す構成図である。画像符号化信号  $B S 1$  は、実施の形態 1 の画像符号化信号  $B S$  と同様、ピクチャ単位で構成されてその 1 つのピクチャ単位には、ヘッダ 4 1 と各ブロックに関する情報が含まれている。

## 【 0 2 0 8 】

ここで、その画像符号化信号  $B S 1$  のピクチャ単位毎に含まれるヘッダ 4 1 は、実施の形態 1 の画像符号化信号  $B S$  のピクチャ単位毎に含まれるヘッダ 2 1 と異なっている。即ち、画像符号化信号  $B S 1$  のヘッダ 4 1 には、第 1 時間差情報 2 4、第 2 時間差情報 2 5、時間差情報 2 6、及びリマッピング符号化情報 2 7 が含まれるとともに、上述のピクチャ選択部 2 1 3 から出力された第 2 参照インデックス  $r R I 2$  が符号化された第 2 インデックス情報 4 2 が含まれる。

## 【 0 2 0 9 】

なお、上述のように、第 2 参照インデックス  $r R I 2$  は、符号化対象ピクチャ内のダイレクトモードが適用される全てのブロックに対し同じ値を持つ。従って、第 2 参照インデックス  $r R I 2$  は 1 ピクチャに対し 1 回のみ符号化される。また、画像符号化信号  $B S 1$  を復号する画像復号化装置は、画像符号化信号  $B S 1$  の中から、この第 2 参照インデックス  $r R I 2$  及びリマッピング情報を取得することにより、ダイレクトモード時の第 2 参照ピクチャを一意に選択することができる。

## 【 0 2 1 0 】

また、ダイレクトモード処理部 1 1 0 での処理に、ダイレクトモード用スケーリング係数  $S P$  が用いられずに、表示時刻情報が用いられたときには、第 1 時間差情報 2 4 及び第 2 時間差情報 2 5 並びに時間差情報 2 6 の代わりに、そのピクチャの表示時刻情報が符号化された情報がヘッダ 4 1 に含まれる。

## 【 0 2 1 1 】

図 1 0 は、本実施の形態におけるダイレクトモードにより画像を符号化するときの動作を示すフロー図である。

まず、画像符号化装置 2 0 0 は、ピクチャ選択部 2 1 3 により、符号化対象ピクチャより



も表示順が後の何れかのピクチャを第2参照ピクチャとして選択する（ステップS200）。

【0212】

次に、画像符号化装置200は、ベクトル用バッファ114により、上述のように選択された第2参照ピクチャの中における符号化対象ブロックと同じ位置にあるブロックの第1動きベクトルMV1を、スケーリング用ベクトルrMVとして特定するとともに、その第1動きベクトルMV1の参照先となるピクチャを第1参照ピクチャとして特定する（ステップS202）。

【0213】

そして、画像符号化装置200は、ダイレクトモード処理部110、マルチフレームバッファ107、及び画素補間部106により、上述のように選択された第2参照ピクチャと、上述のように特定された第1参照ピクチャ及びスケーリング用ベクトルrMVとを用いて、ダイレクトモードによる予測画像を生成する（ステップS204）。 10

【0214】

予測画像を生成すると、画像符号化装置200は、符号化対象ブロックと予測画像から予測誤差を生成して（ステップS206）、その生成された予測誤差、第2参照ピクチャを示す第2参照インデックスrRI2、及びリマッピング情報を符号化する（ステップS208）。

【0215】

このように、本実施の形態では、符号化対象ピクチャに対して表示順が後の何れかの参照ピクチャを、ダイレクトモード時の第2参照ピクチャとして選択し、選択した参照ピクチャの第2参照インデックスrRI2を符号化して画像符号化信号BS1中に格納する。 20

【0216】

ここで、実施の形態1では、符号化対象ピクチャよりも表示順が後のピクチャのうち、第2参照インデックスが最小のピクチャを、ダイレクトモード時の第2参照ピクチャとして選択した。

つまり、実施の形態3では、実施の形態1と同様に、符号化対象ピクチャよりも表示順が後のピクチャを、ダイレクトモード時の第2参照ピクチャとして選択することにより符号化効率の向上を図ることができる。

【0217】

そして、実施の形態1と実施の形態3との違いは以下の通りである。実施の形態1では、画像符号化装置100にダイレクトモード時の第2参照ピクチャを一意に決定するための手順を予め保持させておき、同様の手順を実施の形態2の画像復号化装置150にも保持させておくことによって、ダイレクトモード時の第2参照ピクチャが画像符号化装置100及び画像復号化装置150の相互間で一意に決定されていた。一方、実施の形態3では、ダイレクトモード時の第2参照ピクチャを一意に決定するための情報を符号列に含め、その情報に基づいて、画像符号化装置200とその符号列を復号する画像復号化装置とが処理を行うことによって、ダイレクトモード時の第2参照ピクチャが画像符号化装置200及び画像復号化装置の相互間で一意に決定される。 30

【0218】

このように、本実施の形態によれば、符号化処理において決定された第2参照ピクチャを特定するための情報を符号化することによって、符号化処理及び復号処理の整合性をとることができる。 40

【0219】

なお、本実施の形態では、符号化対象ピクチャよりも表示順が後の何れかのピクチャを、第2参照ピクチャとして選択したが、実施の形態1と同様、表示順が後のピクチャのうち第2参照インデックスが最小のピクチャを、第2参照ピクチャとして選択しても良い。また、ピクチャ選択部213は、さらに、符号化対象ピクチャに対するダイレクトモード時の第1参照ピクチャを選択しても良い。この場合には、第1参照インデックスrRI1と第2参照インデックスrRI2とが符号化されて、図34に示すヘッダ41に含められる 50

。また、画像符号化信号BS1を復号する画像復号化装置は、画像符号化信号BS1の中からこの第1参照インデックスrRI1と第2参照インデックスrRI2とを取得することにより、ダイレクトモード時の第1参照ピクチャと第2参照ピクチャとを特定することができる。

#### 【0220】

また、本実施の形態における画像符号化信号BS1のフォーマットでは、第2参照インデックスrRI2が符号化された第2インデックス情報42が、ピクチャ単位のヘッダ41に含められたが、例えば、MPEGのスライス構造のようにピクチャより小さな符号化単位のヘッダや、MPEGのGOP(Group of Picture)のように複数のピクチャからなる符号化単位のヘッダや、シーケンス全体のヘッダに格納されてもよい。また、上述のように第1参照ピクチャを選択するような場合も同様に、その第1参照ピクチャを示す第1参照インデックスrRI1が符号化された情報が、上述のようなヘッダに格納される。

#### 【0221】

(実施の形態4)

本発明の実施の形態4における画像復号化装置について、以下図面を参照しながら説明する。

図11は、実施の形態4における画像復号化装置のブロック図である。

#### 【0222】

この画像復号化装置250は、実施の形態3の画像符号化装置200から出力される画像符号化信号BS1を復号するものであって、可変長復号部251と、画像復号部152と、加算器153と、スイッチ155、156と、ダイレクトモード処理部154と、画素補間部157と、マルチフレームバッファ158と、ベクトル用バッファ160とを備えている。

#### 【0223】

ここで、画像復号化装置250の画像復号部152、加算器153、スイッチ155、156、ダイレクトモード処理部154、画素補間部157、マルチフレームバッファ158、及びベクトル用バッファ160の各構成要素は、実施の形態2の画像復号化装置150が備える各構成要素と同一の機能を有する。

#### 【0224】

つまり、本実施の形態では、可変長復号部251の機能に特徴がある。

可変長復号部251は、画像復号化装置250外部から画像符号化信号BS1を取得して、その画像符号化信号BS1に対して可変長復号を行い、残差符号化信号ER、動きベクトルMV1、MV2、参照インデックスRI1、RI2、ダイレクトモード用スケーリング係数SP、及び種別情報PTを出力する。ここで、画像符号化信号BSに、符号化されたダイレクトモードスケーリング係数SPが含まれずに、符号化された表示時刻情報が含まれているときには、可変長復号部251は、ダイレクトモード用スケーリング係数SPの代わりに表示時刻情報を出力する。

#### 【0225】

さらに、可変長復号部251は、画像符号化信号BS1のヘッダ41に含まれる第2インデックス情報42に対して復号処理を行い第2参照インデックスrRI2をベクトル用バッファ160及びダイレクトモード処理部154に対して出力する。また、そのヘッダ41に符号化されたリマッピング符号化情報27が含まれているときには、可変長復号部251はリマッピング符号化情報27に対して復号処理を行い、リマッピング情報を生成する。そして、可変長復号部251は、マルチフレームバッファ158に対し、第1参照インデックスRI1(rRI1)及び第2参照インデックスRI2(rRI2)により示されるピクチャを、そのリマッピング情報に基づいて特定させる。

#### 【0226】

ベクトル用バッファ160は、第2参照インデックスrRI2を可変長復号部251から取得と、実施の形態2と同様、記憶している内容に基づいて、その第2参照インデックス

r R I 2により指し示されるピクチャを、復号対象ピクチャに対する第2参照ピクチャとして特定する。そしてベクトル用バッファ160は、第2参照ピクチャ内の所定のブロックに対応する第1動きベクトルM V 1を、スケーリング用ベクトルr M Vとして出力するとともに、その第1動きベクトルM V 1の参照先となるピクチャを示す第1参照インデックスR I 1を、第1参照インデックスr R I 1として出力する。

#### 【0227】

このように、本実施の形態では、画像符号化信号B S 1の第2インデックス情報42及びリマッピング符号化情報27により、復号対象ピクチャより表示順が後のピクチャの中から、ダイレクトモードに用いられる第2参照ピクチャが一意に選択される。

#### 【0228】

このような本実施の形態におけるダイレクトモードにより画像を復号するときの動作について説明する。

図12は、本実施の形態におけるダイレクトモードにより画像を復号するときの動作を示すフロー図である。

#### 【0229】

まず、画像復号化装置250は、可変長復号部251により、画像符号化信号B S 1を可変長復号することで、第2参照インデックスr R I 2を取得する（ステップS250）。ここで、画像符号化信号B S 1にリマッピング符号化情報27が含まれているときには、画像復号化装置250は、そのリマッピング符号化情報27に対する復号処理により、リマッピング情報を取得する。

#### 【0230】

次に、画像復号化装置250は、ベクトル用バッファ160により、上述の第2参照インデックスr R I 2により示される第2参照ピクチャの中において復号対象ブロックと同じ位置にあるブロックの第1動きベクトルを、復号対象ブロックに対するスケーリング用ベクトルr M Vとして特定するとともに、その第1動きベクトルM V 1の参照先となるピクチャを、復号対象ブロックに対する第1参照ピクチャとして特定する（ステップS252）。

#### 【0231】

そして、画像復号化装置150は、ダイレクトモード処理部154、マルチフレームバッファ158、及び画素補間部157により、上述のように取得された第2参照インデックスr R I 2により示される第2参照ピクチャと、上述のように特定された第1参照ピクチャ及びスケーリング用ベクトルr M Vとを用いて、ダイレクトモードによる予測画像を生成する（ステップS254）。

#### 【0232】

そして、画像復号化装置150は、画像符号化信号B Sを復号処理して生成された画像の残差に対して、上記予測画像を加算する（ステップS256）。

#### 【0233】

このように本実施の形態では、画像符号化信号B S 1に含まれる第2インデックス情報42及びリマッピング情報41に基づいて、ダイレクトモード時の第2参照ピクチャを特定することにより、実施の形態3の画像符号化装置200からの画像符号化信号B S 1を正しく復号することができる。また、実施の形態3で説明した効果と同様の効果を得ることができる。

#### 【0234】

（実施の形態5）

本発明の実施の形態5における画像符号化装置について、以下図面を参照しながら説明する。

図13は、実施の形態5における画像符号化装置のブロック図である。

#### 【0235】

この画像符号化装置300は、画像を示す内容の画像信号l m gを取得して、その画像信号l m gをブロック毎に符号化処理するものであって、実施の形態1の画像符号化装置1

10

20

30

40

50

00と同様、減算器101と、画像復号化部104と、スイッチ111、112と、画素補間部106と、ダイレクトモード処理部110と、ベクトル用バッファ114とを備えるとともに、さらに、管理部304と、動き推定部302と、予測種別選択部301と、マルチフレームバッファ303と、可変長符号化部305とを備えている。

【0236】

ここで、画像符号化装置300の減算器101、画像復号化部104、スイッチ111、112、画素補間部106、ダイレクトモード処理部110、及びベクトル用バッファ114の各構成要素は、実施の形態1の画像符号化装置100が備える各構成要素と同一の機能を有する。

【0237】

ここで、ベクトル用バッファ114は、常に0を示す第2参照インデックス $rR12$ を取得して、その第2参照インデックス $rR12$ 「0」に対するスケーリング用ベクトル $rMV$ と第1参照インデックス $rR11$ とを出力する。

10

【0238】

また、本実施の形態におけるマルチフレームバッファ303は、実施の形態1及び3のマルチフレームバッファ107と同様の機能を有するが、自らが格納している情報は管理部304に管理されている。

【0239】

さらに、マルチフレームバッファ303内には、短時間メモリと長時間メモリとが確保され、ピクチャは短時間メモリと長時間メモリとに適宜分別して保存される。

20

【0240】

短時間メモリは、先入れ先出し方式(FIFO)のメモリであり、新規の信号が短時間メモリに記録されると、記録された時刻が古い順から記録内容が破棄され、短時間メモリには常に最新の一定数のピクチャが参照ピクチャとして保存される。

【0241】

長時間メモリは、ランダムアクセス方式のメモリであり、任意の領域に参照ピクチャを格納したり、任意の領域に格納された参照ピクチャの読み出しが可能な構成を有する。この長時間メモリは、背景画像や、シーン変化前の画像など、主に長時間に渡って参照されるピクチャを保存し、短時間メモリよりも長い時間分のピクチャを保存する。また、長時間メモリへのピクチャの保存は、短時間メモリに保存されたものが長時間メモリに移動するという形式で行われる。

30

【0242】

管理部304は、上述のようにマルチフレームバッファ303に格納されている情報を管理しており、その管理結果からリマッピングの必要性が生じたときには、リマッピングを生じさせる。つまり、管理部304はリマッピング情報を生成し、そのリマッピング情報を予測種別選択部301、動き推定部302、可変長符号化部305、及びマルチフレームバッファ303に出力する。

【0243】

例えば、管理部304は、後述するシーンチェンジ情報の取得結果から、シーンの変化(以下「シーンチェンジ」という)が生じたと判別したときには、リマッピング情報を生成する。

40

【0244】

予測種別選択部301は、実施の形態1及び3の予測種別選択部101と同様の機能を有するとともに、管理部304からリマッピング情報を取得したときには、そのリマッピング情報に基づいて各参照ピクチャに割り当てられる第1参照インデックス及び第2参照インデックスを特定する。

【0245】

動き推定部302は、実施の形態1及び3の動き推定部102と同様の機能を有するとともに、管理部304からリマッピング情報を取得したときには、そのリマッピング情報に基づいて各参照ピクチャに割り当てられる第1参照インデックス及び第2参照インデックス

50

スを特定する。

【 0 2 4 6 】

つまり、予測種別選択部 3 0 1 及び動き推定部 3 0 2 は、管理部 3 0 4 からリマッピング情報を取得しないときには、符号化対象ピクチャの前後にある各参照ピクチャに対して、デフォルトで設定された順、つまり図 4 の ( a ) に示す順に数値を割り当てて、第 1 参照インデックス及び第 2 参照インデックスを特定する。一方、予測種別選択部 3 0 1 及び動き推定部 3 0 2 は、管理部 3 0 4 からリマッピング情報を取得したときには、符号化対象ピクチャの前後にある各参照ピクチャに対して、デフォルトにリマッピング情報が考慮された順に数値を割り当てて、第 1 参照インデックス及び第 2 参照インデックスを特定する。

10

【 0 2 4 7 】

可変長符号化部 3 0 5 は、実施の形態 1 及び 3 の可変長符号化部 1 0 5 と同様、残差符号化信号 E R、第 1 参照インデックス R I 1、第 2 参照インデックス R I 2、第 1 動きベクトル M V 1、第 2 動きベクトル M V 2、ダイレクトモード用スケーリング係数 S P、及び種別信号 P T を可変長符号化し、その結果を画像符号化信号 B S 2 として出力する。そして可変長符号化部 3 0 5 は、管理部 3 0 4 からリマッピング情報を取得したときには、そのリマッピング情報を符号化して、その符号化されたリマッピング情報を画像符号化信号 B S 2 のヘッダに含める。また、ダイレクトモード処理部 1 1 0 での処理に、ダイレクトモード用スケーリング係数 S P が用いられずに、表示時刻情報が用いられたときには、可変長符号化部 1 0 3 は、ダイレクトモード用スケーリング係数 S P を可変長符号化することなく、上述のスケーリングに用いた表示時刻情報を可変長符号化して、その可変長符号化された表示時刻情報を画像符号化信号 B S 2 に含める。

20

【 0 2 4 8 】

ここで本実施の形態の管理部 3 0 4 は、リマッピング情報を生成するときには、各参照ピクチャに割り当てられる第 1 参照インデックス及び第 2 参照インデックスが一定の条件を満たすようにリマッピング情報を生成する。

【 0 2 4 9 】

管理部 3 0 4 は、ダイレクトモード以外の補間予測により符号化対象ブロックを符号化するときには、シーンチェンジが生じている場合には、長時間メモリに保持されている参照ピクチャに第 1 参照インデックスの 0 が優先的に割り当てられるようにリマッピング情報を生成する。ここでシーンチェンジが生じたか否かは、画像符号化装置 3 0 0 の外部で入力画像 I m g を用いて判定され、その判定結果がシーンチェンジ情報として管理部 3 0 4 に供給されるとする。シーンチェンジの検出方法（判定方法）には、時間的に連続するピクチャ間で位置的に対応する画素毎の差分値の絶対値を求め、その差分絶対値をピクチャ内の全画素について加算し、その加算値が所定のしきい値を超えた場合に、シーンチェンジと判定する方法がある。また、シーンチェンジと検出されたフレーム（ピクチャ）は、I ピクチャとして符号化されることができる。そして、I ピクチャをサーチすることによりシーンチェンジのポイントを探すことが可能にもなる。

30

【 0 2 5 0 】

さらに、管理部 3 0 4 は、ダイレクトモードの補間予測により符号化対象ブロックを符号化するときには、符号化対象ピクチャよりも表示順が後にある参照ピクチャに対して第 2 参照インデックスの 0 が割り当てられるようにリマッピング情報を生成する。

40

【 0 2 5 1 】

ここで、管理部 3 0 4 は、第 2 参照インデックスの 0 がデフォルトで割り当てられる参照ピクチャに対しては、その第 2 参照インデックス「0」が変更されないようにリマッピング情報を生成しても良い。

これにより、リマッピングが生じて、第 2 参照インデックスの 0 は、常に符号化対象ピクチャよりも表示順が後の参照ピクチャに割り当てられる。

【 0 2 5 2 】

このような管理部 3 0 4 により行われるリマッピングについて、図 1 4 を参照して説明す

50

る。

図 1 4 は、管理部 3 0 4 により行われるリマッピングを説明するための説明図である。

【 0 2 5 3 】

図 1 4 の ( a ) は、符号化対象ピクチャ及び参照ピクチャを表示順に示すピクチャ配列図である。

Bピクチャである符号化対象ピクチャTPが符号化されるときには、その符号化対象ピクチャTPの前後にあるPピクチャ、例えば、参照ピクチャRP1, RP2, RP3, RP4, RP5の何れかが利用される。また、例えば、符号化対象ピクチャTPの表示順で近くにある参照ピクチャRP2, RP3, RP4, RP5は、マルチフレームバッファ303の短時間メモリに格納されており、符号化対象ピクチャTPから遠くにある参照ピクチャRP1は、マルチフレームバッファ303の長時間メモリに格納されている。

10

【 0 2 5 4 】

そして、参照ピクチャRP1, RP2, RP3, RP4, RP5を特定するために、これらの参照ピクチャに対してデフォルトでは、図 1 4 の ( b ) に示すように第 1 参照インデックス及び第 2 参照インデックスが割り当てられる。

【 0 2 5 5 】

図 1 4 の ( b ) に示すように、参照ピクチャRP1には第 1 参照インデックス「 4 」及び第 2 参照インデックス「 4 」が割り当てられ、参照ピクチャRP2には第 1 参照インデックス「 1 」及び第 2 参照インデックス「 3 」が割り当てられ、参照ピクチャRP3には第 1 参照インデックス「 0 」及び第 2 参照インデックス「 2 」が割り当てられ、参照ピクチャRP4には第 1 参照インデックス「 2 」及び第 2 参照インデックス「 0 」が割り当てられ、参照ピクチャRP5には第 1 参照インデックス「 3 」及び第 2 参照インデックス「 1 」が割り当てられる。

20

【 0 2 5 6 】

ここで、管理部 3 0 4 は、符号化対象ピクチャTPをダイレクトモード以外の補間予測により符号化するときに、符号化対象ピクチャTPを含むシーンA'と類似するシーンAが、シーンA'と非類似のシーンBを挟んで過去にあり、時間的に前の直前の参照ピクチャ(この場合は参照ピクチャRP3)が非類似シーンBに属すると判断すると、つまり時間的に前の直前の参照ピクチャの後にシーンチェンジがあったと判断すると、長時間メモリに格納されている参照ピクチャから第 1 参照インデックスの 0 が割り当てられるようにリマッピング情報を生成する。

30

【 0 2 5 7 】

即ち、図 1 4 の ( c ) に示すように、長時間メモリに格納されている参照ピクチャRP1に第 1 参照インデックスの 0 が割り当てられる。

このように、本実施の形態では、符号化対象ピクチャをダイレクトモード以外の補間予測により符号化するときにシーンチェンジがあると、長時間メモリに保持されている参照ピクチャに第 1 参照インデックスの 0 が優先的に割り当てられるようにリマッピング情報が生成されるため、補間予測に用いられる第 1 参照インデックス「 0 」の第 1 参照ピクチャは符号化対象ピクチャと良く似た画像情報を有することとなり、その結果、符号化効率を向上することができる。

40

【 0 2 5 8 】

つまり、このようなリマッピング情報が生成されない場合には、図 1 4 の ( b ) に示すように、第 1 参照インデックス「 0 」により示される参照ピクチャRP3が符号化対象ピクチャTPの符号化に利用されるが、

その参照ピクチャRP3は、符号化対象ピクチャTPとシーンが異なって非類似であるために符号化効率が低下してしまうのである。

【 0 2 5 9 】

また、管理部 3 0 4 は、符号化対象ピクチャTPをダイレクトモードにより符号化するときには、図 1 4 の ( d ) に示すように、符号化対象ピクチャTPよりも表示順が後にある参照ピクチャ、例えば参照ピクチャRP5に対して第 2 参照インデックスの 0 が割り当て

50

られるようにリマッピング情報を生成する。また、管理部 304 は、図 14 の (b) に示すように、第 2 参照インデックスの 0 がデフォルトで割り当てられる参照ピクチャ RP4 に対しては、その第 2 参照インデックス「0」が変更されないようにリマッピング情報を生成しても良い。

#### 【0260】

このように、本実施の形態では、ダイレクトモードの補間予測により符号化対象ブロックを符号化するときには、符号化対象ピクチャよりも表示順が後にある参照ピクチャに対して第 2 参照インデックスの 0 が割り当てられ、その第 2 参照インデックス「0」の参照ピクチャを第 2 参照ピクチャとして利用されるため、符号化効率を向上することができる。

#### 【0261】

図 15 は、本実施の形態における動作の一例を示すフロー図である。

まず、画像符号化装置 300 は、上述のシーンチェンジ情報が管理部 304 に取得されたか否かに応じて、シーンチェンジの有無を判別する (ステップ S300)。

#### 【0262】

ここで、シーンチェンジが有ったと判別すると (ステップ S300 の Y)、画像符号化装置 300 は、長時間メモリにある参照ピクチャに第 1 参照インデックスの 0 が優先的に割り当てられるように、且つ、符号化対象ピクチャよりも後にある何れかの参照ピクチャに対して第 2 参照インデックスの 0 が割り当てられるようにリマッピングを行う (ステップ S302)。また、画像符号化装置 300 は、シーンチェンジがなかったと判別したときには (ステップ S300 の N)、リマッピングをすることなくデフォルトで第 1 参照インデックス及び第 2 参照インデックスを割り当てる (ステップ S304)。

#### 【0263】

次に、画像符号化装置 300 は、上述のように割り当てられた第 1 参照インデックス及び第 2 参照インデックスに基づいて、第 1 参照ピクチャ及び第 2 参照ピクチャを特定して、これらの参照ピクチャに基づいて予測画像を生成する (ステップ S306)。

そして、画像符号化装置 300 は、予測画像から予測誤差を生成して (ステップ S308)、これを符号化する (ステップ S310)。

#### 【0264】

(変形例)

ここで、本実施の形態における管理部についての変形例について説明する。

図 16 は、本実施の形態の変形例に係る画像符号化装置 300' の構成を示す構成図である。

#### 【0265】

この変形例に係る画像符号化装置 300' は、上述の画像符号化装置 300 と同様、画像符号化部 102、画像復号化部 104、及び管理部 304'などを備えている。

#### 【0266】

ここで、上記本実施の形態では、ダイレクトモードの補間予測により符号化対象ブロックを符号化するときには、符号化対象ピクチャよりも表示順が後にある参照ピクチャに対して第 2 参照インデックスの 0 が割り当てられる。つまり、符号化対象ピクチャよりも表示順が前になったことがある参照ピクチャに対して、第 2 参照インデックスの 0 が割り当てられるのが管理部 304'により禁止されることとなる。その結果、符号化対象ピクチャよりも表示順が前になったことがある参照ピクチャのブロックの符号化に用いた第 1 動きベクトルは、スケーリング用ベクトルとして用いられることはない。

#### 【0267】

そこで、本変形例では、符号化対象ピクチャよりも表示順が前になったことがある参照ピクチャのブロックの第 1 動きベクトルを、符号化対象ピクチャの符号化のためにわざわざベクトル用バッファ 114 に保存しておく処理を省いて、符号化効率を向上することができる。即ち、本変形例では、画像符号化装置 300'の管理部 304'は、一度表示順で符号化対象ピクチャよりも前になった参照ピクチャの第 1 動きベクトルをベクトル用バッファ 114 から削除する。

10

20

30

40

50

## 【 0 2 6 8 】

これにより、本変形例では、符号化処理に不要な動きベクトルがベクトル用バッファ 1 1 4 に保存されるのを防いで、ベクトル用バッファ 1 1 4 の記憶容量を小さくすることができる。

## 【 0 2 6 9 】

( 実施の形態 6 )

本発明の実施の形態 6 における画像復号化装置について、以下図面を参照しながら説明する。

図 1 7 は、実施の形態 6 における画像復号化装置のブロック図である。

## 【 0 2 7 0 】

この画像復号化装置 3 5 0 は、実施の形態 5 の変形例に係る画像符号化装置 3 0 0' から出力される画像符号化信号 B S 2 に対して復号処理を行うものであって、実施の形態 2 と同様、可変長復号部 1 5 1 と、画像復号部 1 5 2 と、加算器 1 5 3 と、スイッチ 1 5 5, 1 5 6 と、ダイレクトモード処理部 1 5 4 と、画素補間部 1 5 7 と、マルチフレームバッファ 1 5 8 と、ベクトル用バッファ 1 6 0 とを備えるとともに、さらに管理部 3 5 4 を備えている。

## 【 0 2 7 1 】

この画像復号化装置 3 5 0 は、実施の形態 2 においてピクチャ選択部 1 5 9 が常に 0 を示す第 2 参照インデックス  $r R I 2$  をベクトル用バッファ 1 6 0 に対して出力しているのと同様の構成を有する。

## 【 0 2 7 2 】

また、可変長復号部 1 5 1 は、画像符号化信号 B S 2 を取得して、その画像符号化信号 B S 2 にリマッピング情報が含まれていれば、マルチフレームバッファ 1 5 8 に対し、第 1 参照インデックス  $R I 1$  (  $r R I 1$  ) 及び第 2 参照インデックス  $R I 2$  (  $r R I 2$  ) により示されるピクチャを、そのリマッピング情報に基づいて特定させる。

## 【 0 2 7 3 】

ここで、管理部 3 5 4 は、マルチフレームバッファ 1 5 8 に格納されている参照ピクチャを監視しており、一度表示順で復号対象ピクチャよりも前になった参照ピクチャの第 1 動きベクトル  $M V 1$  をベクトル用バッファ 1 6 0 から削除する。

## 【 0 2 7 4 】

これにより、本実施の形態においても、実施の形態 5 の変形例と同様、復号処理に不要な動きベクトルがベクトル用バッファ 1 6 0 に保存されるのを防いで、ベクトル用バッファ 1 6 0 の記憶容量を小さくすることができる。

## 【 0 2 7 5 】

( 実施の形態 7 )

図 1 8 は、実施の形態 7 における画像符号化装置のブロック図である。

ここで、図 1 8 中に示すユニット及び信号のうち、図 3 7 に示す従来の画像符号化装置 9 0 0 のユニット及び信号と同様のものに対しては、画像符号化装置 9 0 0 のユニット及び信号の符号と同一の符号を付して、説明を省略する。

## 【 0 2 7 6 】

本実施の形態の特徴は、第 1 参照ピクチャ選択部 6 0 1 が、ダイレクトモード時に符号化対象ピクチャ内のブロックに共通して使用する第 1 参照ピクチャを選択する点である。これにより、ダイレクトモードにおいてスケーリング用ベクトルの参照先となる第 1 参照ピクチャを所定の参照ピクチャに共通化させる。

## 【 0 2 7 7 】

図 1 9 は実施の形態 7 のダイレクトモードの概念図である。

この図 1 9 では、参照ピクチャ  $R P 1$  を、ダイレクトモード時に共通に使用される第 1 参照ピクチャとしている。つまり、ブロック B 0 0 の第 1 動きベクトル  $M V 1 0$  は参照ピクチャ  $R P n$  を参照先としているが、ダイレクトモードが適用されるブロック B 0 の第 1 動きベクトル  $M V 0 1$  は上述の参照ピクチャ  $R P 1$  を参照先とする。

10

20

30

40

50



## 【 0 2 7 8 】

即ち、近似的に得られる共通の参照ピクチャ R P 1 上のブロック B 1 に基づく動きベクトル M V 0 をスケーリング用ベクトルとし、そのスケーリング用ベクトルに対するスケーリングに基づき、符号化対象ピクチャ T P 上のブロック B 0 の符号化に用いる動きベクトル M V 0 1 , M V 0 2 を導出する。言い換えれば、符号化対象ピクチャ T P 上のブロック B 0 の、ピクチャ R P 1 上のブロック R B 0 1 に基づく動きベクトル M V 0 1 と、ピクチャ R P 3 上のブロック R B 0 2 に基づく動きベクトル M V 0 2 とは、動きベクトル M V 0 をスケーリング用ベクトルとして用いることにより求められる。

## 【 0 2 7 9 】

なお、本実施の形態では、ダイレクトモード処理部 9 1 0 ' が上述のようなダイレクトモードによる処理を行う。 10

また、従来では、動きベクトル M V 1 0 の参照先となる参照ピクチャ R P n を識別するための情報がスケーリングするために必要であり、その情報がメモリ上に保存される必要があった。

## 【 0 2 8 0 】

ここで、動きベクトル M V 0 1 , M V 0 2 の算出の仕方を、図 2 0 を用いて説明する。図 2 0 は、動きベクトル M V 0 1 , M V 0 2 の算出過程を示すフロー図である。

## 【 0 2 8 1 】

まず、画像符号化装置 6 0 0 は、第 1 参照ピクチャ R P 1 上で、ブロック B 0 0 の動きベクトル M V 1 0 の参照先となるブロック B n と同じ位置にあるブロック B 1 を求める (ステップ S 1 ) 。 20

次に、画像符号化装置 6 0 0 は、ブロック B 0 0 からブロック B 1 に対する動きベクトル M V 0 をスケーリング用ベクトルとする (ステップ S 2 ) 。

## 【 0 2 8 2 】

そして、画像符号化装置 6 0 0 は、このスケーリング用ベクトル M V 0 から、動きベクトル M V 0 1 , M V 0 2 を求める (ステップ S 3 ) 。

## 【 0 2 8 3 】

このように、動きベクトル M V 1 0 の参照先となる参照ピクチャに関わらず、ダイレクトモードの第 1 参照ピクチャを 1 つのピクチャに共通化すると、ベクトル用バッファ 9 1 4 には動きベクトル M V 1 0 の参照先となる参照ピクチャのピクチャ番号 (図 1 9 では参照ピクチャ R P n のピクチャ番号が該当する) を格納する必要がなくなる。その代わり、図 1 8 に示すように、第 1 参照ピクチャ選択部 6 0 1 は、ダイレクトモード時に共通に使用される第 1 参照ピクチャを選択し、その第 1 参照ピクチャの第 1 参照インデックス r R I 1 を出力する。なお、ダイレクトモード時に共通に使用される第 1 参照ピクチャの選択方法は、例えば、符号化対象ピクチャより表示順が前で、第 1 参照インデックスが最小の参照ピクチャを選択する。 30

## 【 0 2 8 4 】

以上のように、本実施の形態によれば、ダイレクトモードで符号化されるピクチャ内の全ブロックに対し第 1 参照ピクチャを共通にすることで、スケーリング用ベクトルの参照先となる参照ピクチャを識別する情報をメモリ上に保存しておく必要がなくなる。つまり、メモリ量を削減することができる。また、ダイレクトモードで符号化されるピクチャ内の全ブロックに対し第 1 参照ピクチャを共通にすることにより、符号化処理を簡略化して符号化効率を向上することができる。なお、第 1 動きベクトルが参照するピクチャを識別する情報とは、例えば図 4 に示すピクチャ番号であるが、動きベクトルの参照先となるピクチャを一意に決めることができる情報であれば、他の情報であっても良い。 40

## 【 0 2 8 5 】

なお、本実施の形態では、符号化対象ピクチャより表示順が前で、第 1 参照インデックスが最小の参照ピクチャを、ダイレクトモード時に共通に使用される第 1 参照ピクチャとして選択したが、符号化対象ピクチャより表示順が前で、符号化対象ピクチャに最も表示順が近い参照ピクチャを、上記第 1 参照ピクチャとして選択しても良い。 50

## 【 0 2 8 6 】

また、本実施の形態では、Bピクチャである符号化対象ピクチャが参照する参照ピクチャのうち少なくとも1つをその符号化対象ピクチャより前方のものとするにより、符号化対象ピクチャより後方のピクチャのみを参照する可能性がなくなり、符号化効率を高める可能性を上げることができる。

## 【 0 2 8 7 】

さらに、本実施の形態では、第2参照ピクチャを実施の形態1のように選択しても良い。この場合には、実施の形態1で示した符号化方法と本実施の形態で示した符号化方法とを組み合わせることにより、符号化効率をより高めることができる。

## 【 0 2 8 8 】

また、本実施の形態では、ダイレクトモード処理部910'は、ダイレクトモード用スケーリング係数SPを用いてスケーリング用ベクトルrMVに対するスケーリングを行ったが、上記他の実施の形態と同様、表示時刻情報を用いてスケーリング用ベクトルrMVに対するスケーリングを行っても良い。この場合、図19を用いて説明すると、動きベクトルMV0ではなく動きベクトルMV10がスケーリング用ベクトルとして用いられる。つまり、ピクチャRP3とピクチャRPnの表示時刻差に対する、ピクチャTPとピクチャRPnの表示時刻差の比に応じて、動きベクトルMV10がスケーリングされることで、符号化対象ブロックB0の第1動きベクトルMV01が算出されるとともに、ピクチャRP3とピクチャRPnの表示時刻差に対する、ピクチャTPとピクチャRP3の表示時刻差の比に応じて、動きベクトルMV10がスケーリングされることで、符号化対象ブロッ

10

20

## 【 0 2 8 9 】

(実施の形態8)

図21は、実施の形態8における画像復号化装置のブロック図である。

ここで、図21中に示すユニット及び信号のうち、図38に示す従来の画像符号化装置950のユニット及び信号と同様のものに対しては、画像符号化装置950のユニット及び信号の符号と同一の符号を付して、説明を省略する。

## 【 0 2 9 0 】

本実施の形態の画像復号化装置650は、実施の形態7で説明した画像符号化装置600が出力する画像符号化信号BS0を復号する。

30

## 【 0 2 9 1 】

第1参照ピクチャ選択部651は、図18の第1参照ピクチャ選択部601と同じ方法で第1参照ピクチャを選択する。そして、第1参照ピクチャ選択部651は、選択した第1参照ピクチャを示す第1参照インデックスrRI1をダイレクトモード処理部954'に出力する。

## 【 0 2 9 2 】

そして、ダイレクトモード処理部954'は、図19に示すダイレクトモードによる処理を実行する。

## 【 0 2 9 3 】

このように、ピクチャ内に含まれる全てのダイレクトモードで符号化されるブロックに対し第1参照ピクチャを共通にすることにより、ダイレクトモード用に参照ピクチャを識別する情報を保持する必要がなくなる。また、従来と比べてベクトル用バッファ960のメモリ量を削減できる。

40

## 【 0 2 9 4 】

以上のように本実施の形態によれば、実施の形態7の画像符号化装置600で符号化した画像符号化信号BS0を正しく復号できる。また、実施の形態7で説明した効果と同様の効果を得ることができる。

## 【 0 2 9 5 】

(実施の形態9)

図22は、実施の形態9の画像符号化装置のブロック図である。

50

ここで、図 2 2 中に示すユニット及び信号のうち、図 3 7 に示す従来の画像符号化装置 9 0 0 のユニット及び信号と同様のものに対しては、画像符号化装置 9 0 0 のユニット及び信号の符号と同一の符号を付して、説明を省略する。

【 0 2 9 6 】

実施の形態 7 では、ダイレクトモード時に共通に使用される第 1 参照ピクチャを画像符号化装置 6 0 0 及び画像復号化装置 6 5 0 で予め決められた同一の方法により選択し、画像符号化信号 B S 0 中に選択した第 1 参照ピクチャを示す情報を格納しなかった。一方、本実施の形態では、選択した第 1 参照ピクチャの第 1 参照インデックスを画像符号化信号中に格納する。

【 0 2 9 7 】

つまり、実施の形態 7 と実施の形態 9 との違いは以下の通りである。実施の形態 7 では、画像符号化装置 6 0 0 にダイレクトモード時の第 1 参照ピクチャを一意に決定するための手順を保持させ、同様の手順を実施の形態 8 の画像復号化装置 6 5 0 にも保持させることによって、ダイレクトモード時の第 1 参照ピクチャを一意に決定させていた。一方、実施の形態 9 では、ダイレクトモード時の第 1 参照ピクチャを一意に決定するための情報を画像符号化信号に含めることによって、その画像符号化信号を復号する画像復号化装置及び画像符号化装置 7 0 0 の相互間において、ダイレクトモード時の第 1 参照ピクチャを一意に決定させる。

【 0 2 9 8 】

第 1 参照ピクチャ選択部 7 0 1 は、参照ピクチャの中からダイレクトモードの第 1 参照ピクチャを選択し、選択した参照ピクチャを示す第 1 参照インデックス  $r R I 1$  をダイレクトモード処理部 9 1 0' と可変長符号化部 9 0 3 とに出力する。

【 0 2 9 9 】

可変長符号化部 9 0 3 は、残差符号化信号 E R、第 1 参照インデックス  $R I 1$ 、第 2 参照インデックス  $R I 2$ 、第 1 動きベクトル  $M V 1$ 、第 2 動きベクトル  $M V 2$ 、ダイレクトモード用スケーリング係数 S P、種別情報 P T、第 1 参照ピクチャ選択部 7 0 1 から出力された第 1 参照インデックス  $r R I 1$  を可変長符号化し、画像符号化信号 B S 3 として出力する。ここで、ダイレクトモード処理部 9 1 0' での処理に、ダイレクトモード用スケーリング係数 S P が用いられずに、表示時刻情報が用いられたときには、可変長符号化部 9 0 3 は、ダイレクトモード用スケーリング係数 S P を可変長符号化することなく、上述のスケーリングに用いた表示時刻情報を可変長符号化して、その可変長符号化された表示時刻情報を画像符号化信号 B S 3 に含める。

【 0 3 0 0 】

図 2 3 は、実施の形態 9 の画像符号化信号 B S 3 のフォーマットである。

画像符号化信号 B S 3 のフォーマットは、図 3 5 に示す従来の画像符号化装置 9 0 0 の画像符号化信号 B S 0 のフォーマットとヘッダのみが異なる。

【 0 3 0 1 】

第 1 参照インデックス  $r R I 1$  は、ピクチャ内の全てのダイレクトモードのブロックに対し同じ値を持つとする。従って、第 1 参照インデックス  $r R I 1$  は 1 ピクチャに対し 1 回のみ符号化すれば十分である。そこで、可変長符号化部 9 0 3 は、第 1 参照インデックス  $r R I 1$  を符号化して、符号化された第 1 参照インデックス  $r R I 1$  を、第 1 インデックス情報 5 2 として画像符号化信号 B S 3 のヘッダ 5 1 に含める。なお、図 2 3 中に示す第 1 時間差情報 4 及び第 2 時間差情報 5 並びに時間差情報 6 の代わりに表示時間情報がヘッダ 5 1 に含まれていても良い。この画像符号化信号 B S 3 を復号する画像復号化装置は、画像符号化信号 B S 3 の中から第 1 インデックス情報 5 2 に基づく第 1 参照インデックス  $r R I 1$  を取得することにより、ダイレクトモード時の第 1 参照ピクチャを特定することができる。

【 0 3 0 2 】

このように、本実施の形態によれば、ダイレクトモードで符号化されるピクチャ内の全てのブロックに対し第 1 参照ピクチャを共通にすることで、スケーリング用ベクトルの参照

10

20

30

40

50

先となる参照ピクチャを識別する情報を保存しておく必要がなくなる。つまり、ベクトル用バッファ 9 1 4 のメモリ量を従来と比べて削減することができる。また、ダイレクトモードで符号化されるピクチャ内の全ブロックに対し第 1 参照ピクチャを共通にすることにより、符号化処理を簡略にできる。また、ダイレクトモードに用いられる第 1 参照ピクチャを示す情報を符号化して画像符号化信号 B S 3 に含めることにより、符号化処理と復号処理との整合性をとることができる。

#### 【 0 3 0 3 】

なお、符号化対象ピクチャより表示順が前で、第 1 参照インデックスが最小の参照ピクチャを、ダイレクトモード時に共通に使用される第 1 参照ピクチャとして選択しても良い。

#### 【 0 3 0 4 】

また、本実施の形態では、B ピクチャである符号化対象ピクチャが参照する参照ピクチャのうち少なくとも 1 つを符号化対象ピクチャより前方のものとする事により、符号化対象ピクチャより後方のピクチャのみを参照する可能性がなくなり、符号化効率を高めることができる。

#### 【 0 3 0 5 】

さらに、本実施の形態では、第 2 参照ピクチャを実施の形態 3 のように選択しても良い。この場合には、第 1 参照インデックス  $r R 1 1$  が符号化された第 1 インデックス情報 5 2 と、第 2 参照インデックス  $r R 1 2$  が符号化された第 2 インデックス情報とが、図 2 3 に示すヘッダ 5 1 に含まれる。また、画像符号化信号 B S 3 を復号する画像復号化装置は、画像符号化信号 B S 3 の中から、この第 1 インデックス情報 5 2 により示される第 1 参照インデックス  $r R 1$  と、第 2 インデックス情報により示される第 2 参照インデックス  $r R 2$  とを取得することにより、ダイレクトモード時の第 1 参照ピクチャと第 2 参照ピクチャとを特定することができる。

#### 【 0 3 0 6 】

また、本実施の形態における画像符号化信号 B S 3 のフォーマットでは、第 1 参照インデックス  $r R 1 1$  が符号化された第 1 インデックス情報 5 2 を、ピクチャ単位のヘッダ 5 1 に含めたが、例えば、MPEG のスライス構造のようにピクチャより小さな符号化単位のヘッダや、MPEG の GOP ( Group of Picture ) のように複数のピクチャからなる符号化単位のヘッダや、シーケンス全体のヘッダに格納してもよい。

#### 【 0 3 0 7 】

( 実施の形態 1 0 )

図 2 4 は、実施の形態 1 0 における画像復号化装置のブロック図である。

ここで、図 2 4 中に示すユニット及び信号のうち、図 3 8 に示す従来の画像復号化装置 9 5 0 のユニット及び信号と同様のものに対しては、画像復号化装置 9 5 0 のユニット及び信号の符号と同一の符号を付して、説明を省略する。

#### 【 0 3 0 8 】

本実施の形態の画像復号化装置 7 5 0 は、実施の形態 9 で説明した画像符号化装置 7 0 0 が出力する画像符号化信号 B S 3 、つまり、ダイレクトモード時に共通に使用される第 1 参照ピクチャの第 1 参照インデックスを示す情報が含まれた画像符号化信号を復号する。

#### 【 0 3 0 9 】

可変長復号部 9 5 1 は、画像符号化信号 B S 3 を取得して、これに対して可変長復号を行い、残差符号化信号 E R 、第 1 参照インデックス  $R 1 1$  、第 2 参照インデックス  $R 1 2$  、第 1 動きベクトル  $M V 1$  、第 2 動きベクトル  $M V 2$  、ダイレクトモード用スケーリング係数  $S P$  、種別情報  $P T$  、及びダイレクトモード用の第 1 参照インデックス  $r R 1 1$  を出力する。ここで、画像符号化信号 B S 3 に、符号化されたダイレクトモードスケーリング係数  $S P$  が含まれずに、符号化された表示時刻情報が含まれているときには、可変長復号部 9 5 1 は、ダイレクトモード用スケーリング係数  $S P$  の代わりに表示時刻情報を出力する。

#### 【 0 3 1 0 】

ダイレクトモード用の第 1 参照インデックス  $r R 1 1$  は、ダイレクトモード時に共通して

10

20

30

40

50

使用される第1参照ピクチャを示す。よって、ベクトル用バッファ960は、ダイレクトモード用に参照ピクチャを識別するための情報を保持する必要がないため、ベクトル用バッファ960のメモリ量を従来と較べて削減することができる。

#### 【0311】

以上のように本実施の形態によれば、実施の形態9の画像符号化装置700から出力される画像符号化信号BS3を正しく復号できる。また、ダイレクトモードで符号化されるピクチャ内の全ブロックに対し第1参照ピクチャを共通にすることで、スケーリング用ベクトルの参照先となる参照ピクチャを識別する情報をメモリ上に保存しておく必要がなくなる。つまり、ベクトル用バッファ960のメモリ量を従来と較べて削減することができる。また、実施の形態9で説明した効果と同様の効果を得ることができる。

10

#### 【0312】

##### (実施の形態11)

さらに、上記各実施の形態で示した画像符号化方法及び画像復号化方法を実現するためのプログラムを、フレキシブルディスク等の記憶媒体に記録するようにすることにより、上記各実施の形態で示した処理を、独立したコンピュータシステムにおいて簡単に実施することが可能となる。

#### 【0313】

図25は、実施の形態1～10の画像符号化方法及び画像復号化方法をコンピュータシステムにより実現するためのプログラムを格納する記憶媒体についての説明図である。

図25中の(b)は、フレキシブルディスクFDの正面からみた外観、断面構造、及びディスク本体FD1を示し、図25中の(a)は、記録媒体の本体であるディスク本体FD1の物理フォーマットの例を示している。

20

#### 【0314】

ディスク本体FD1はケースF内に内蔵され、ディスク本体FD1の表面には、同心円状に外周からは内周に向かって複数のトラックTrが形成され、各トラックは角度方向に16のセクタSeに分割されている。従って、上記プログラムを格納したフレキシブルディスクFDでは、上記ディスク本体FD1上に割り当てられた領域に、上記プログラムとしての画像符号化方法や画像復号化方法が記録されている。

#### 【0315】

また、図25中の(c)は、フレキシブルディスクFDに上記プログラムの記録再生を行うための構成を示す。

30

上記プログラムをフレキシブルディスクFDに記録する場合は、コンピュータシステムCsが上記プログラムとしての画像符号化方法または画像復号化方法をフレキシブルディスクドライブFDDを介して書き込む。また、フレキシブルディスクFD内のプログラムにより上記画像符号化方法又は画像復号化方法をコンピュータシステムCs中に構築する場合は、フレキシブルディスクドライブFDDによりプログラムがフレキシブルディスクFDから読み出され、コンピュータシステムCsに転送される。

#### 【0316】

なお、上記説明では、記録媒体としてフレキシブルディスクFDを用いて説明を行ったが、光ディスクを用いても同様に行うことができる。また、記録媒体はこれに限らず、ICカード、ROMカセット等、プログラムを記録できるものであれば同様に実施することができる。

40

#### 【0317】

##### (実施の形態12)

さらにここで、上記実施の形態で示した画像符号化方法や画像復号化方法の応用例とそれを用いたシステムを説明する。

図26は、コンテンツ配信サービスを実現するコンテンツ供給システムex100の全体構成を示すブロック図である。通信サービスの提供エリアを所望の大きさに分割し、各セル内にそれぞれ固定無線局である基地局ex107～ex110が設置されている。

#### 【0318】

50

このコンテンツ供給システム ex 1 0 0 は、例えば、インターネット ex 1 0 1 にインターネットサービスプロバイダ ex 1 0 2 および電話網 ex 1 0 4、および基地局 ex 1 0 7 ~ ex 1 1 0 を介して、コンピュータ ex 1 1 1、PDA (personal digital assistant) ex 1 1 2、カメラ ex 1 1 3、携帯電話 ex 1 1 4、カメラ付きの携帯電話 ex 1 1 5 などの各機器が接続される。

【 0 3 1 9 】

しかし、コンテンツ供給システム ex 1 0 0 は図 2 6 のような組合せに限定されず、いずれかを組み合わせて接続するようにしてもよい。また、固定無線局である基地局 ex 1 0 7 ~ ex 1 1 0 を介さずに、各機器が電話網 ex 1 0 4 に直接接続されてもよい。

【 0 3 2 0 】

カメラ ex 1 1 3 はデジタルビデオカメラ等の動画撮影が可能な機器である。また、携帯電話は、PDC (Personal Digital Communications) 方式、CDMA (Code Division Multiple Access) 方式、W-CDMA (Wideband-Code Division Multiple Access) 方式、若しくは GSM (Global System for Mobile Communications) 方式の携帯電話機、または PHS (Personal Handyphone System) 等であり、いずれでも構わない。

【 0 3 2 1 】

また、ストリーミングサーバ ex 1 0 3 は、カメラ ex 1 1 3 から基地局 ex 1 0 9、電話網 ex 1 0 4 を通じて接続されており、カメラ ex 1 1 3 を用いてユーザが送信する符号化処理されたデータに基づいたライブ配信等が可能になる。撮影したデータの符号化処理はカメラ ex 1 1 3 で行っても、データの送信処理をするサーバ等で行ってもよい。また、カメラ ex 1 1 6 で撮影した動画データはコンピュータ ex 1 1 1 を介してストリーミングサーバ ex 1 0 3 に送信されてもよい。カメラ ex 1 1 6 はデジタルカメラ等の静止画、動画が撮影可能な機器である。この場合、動画データの符号化はカメラ ex 1 1 6 で行ってもコンピュータ ex 1 1 1 で行ってもどちらでもよい。また、符号化処理はコンピュータ ex 1 1 1 やカメラ ex 1 1 6 が有する LSI ex 1 1 7 において処理することになる。なお、画像符号化・復号化用のソフトウェアをコンピュータ ex 1 1 1 等で読み取り可能な記録媒体である何らかの蓄積メディア (CD-ROM、フレキシブルディスク、ハードディスクなど) に組み込んでよい。さらに、カメラ付きの携帯電話 ex 1 1 5 で動画データを送信してもよい。このときの動画データは携帯電話 ex 1 1 5 が有する LSI で符号化処理されたデータである。

【 0 3 2 2 】

このコンテンツ供給システム ex 1 0 0 では、ユーザがカメラ ex 1 1 3、カメラ ex 1 1 6 等で撮影しているコンテンツ (例えば、音楽ライブを撮影した映像等) を上記実施の形態同様に符号化処理してストリーミングサーバ ex 1 0 3 に送信する一方で、ストリーミングサーバ ex 1 0 3 は要求のあったクライアントに対して上記コンテンツデータをストリーム配信する。クライアントとしては、上記符号化処理されたデータを復号化することが可能な、コンピュータ ex 1 1 1、PDA ex 1 1 2、カメラ ex 1 1 3、携帯電話 ex 1 1 4 等がある。このようにすることでコンテンツ供給システム ex 1 0 0 は、符号化されたデータをクライアントにおいて受信して再生することができ、さらにクライアントにおいてリアルタイムで受信して復号化し、再生することにより、個人放送をも実現可能なシステムである。

【 0 3 2 3 】

このシステムを構成する各機器の符号化、復号化には上記各実施の形態で示した画像符号化装置あるいは画像復号化装置を用いるようにすればよい。

その一例として携帯電話について説明する。

【 0 3 2 4 】

図 2 7 は、上記実施の形態で説明した画像符号化方法と画像復号化方法を用いた携帯電話 ex 1 1 5 を示す図である。携帯電話 ex 1 1 5 は、基地局 ex 1 1 0 との間で電波を送

10

20

30

40

50

受信するためのアンテナex 201、CCDカメラ等の映像、静止画を撮ることが可能なカメラ部ex 203、カメラ部ex 203で撮影した映像、アンテナex 201で受信した映像等が復号化されたデータを表示する液晶ディスプレイ等の表示部ex 202、操作キーex 204群から構成される本体部、音声出力をするためのスピーカ等の音声出力部ex 208、音声入力をするためのマイク等の音声入力部ex 205、撮影した動画もしくは静止画のデータ、受信したメールのデータ、動画のデータもしくは静止画のデータ等、符号化されたデータまたは復号化されたデータを保存するための記録メディアex 207、携帯電話ex 115に記録メディアex 207を装着可能とするためのスロット部ex 206を有している。記録メディアex 207はSDカード等のプラスチックケース内に電氣的に書換えや消去が可能な不揮発性メモリであるEEPROM (Electrically Erasable and Programmable Read Only Memory) の一種であるフラッシュメモリ素子を格納したものである。 10

#### 【0325】

さらに、携帯電話ex 115について図28を用いて説明する。携帯電話ex 115は表示部ex 202及び操作キーex 204を備えた本体部の各部を統括的に制御するようになされた主制御部ex 311に対して、電源回路部ex 310、操作入力制御部ex 304、画像符号化部ex 312、カメラインターフェース部ex 303、LCD (Liquid Crystal Display) 制御部ex 302、画像復号化部ex 309、多重分離部ex 308、記録再生部ex 307、変復調回路部ex 306及び音声処理部ex 305が同期バスex 313を介して互いに接続されている。電源回路部ex 310は、ユーザの操作により終話及び電源キーがオン状態にされると、バッテリーパックから各部に対して電力を供給することによりカメラ付デジタル携帯電話ex 115を動作可能な状態に起動する。 20

#### 【0326】

携帯電話ex 115は、CPU、ROM及びRAM等なる主制御部ex 311の制御に基づいて、音声通話モード時に音声入力部ex 205で集音した音声信号を音声処理部ex 305によってデジタル音声データに変換し、これを変復調回路部ex 306でスペクトラム拡散処理し、送受信回路部ex 301でデジタルアナログ変換処理及び周波数変換処理を施した後にアンテナex 201を介して送信する。また携帯電話機ex 115は、音声通話モード時にアンテナex 201で受信した受信データを増幅して周波数変換処理及びアナログデジタル変換処理を施し、変復調回路部ex 306でスペクトラム逆拡散処理し、音声処理部ex 305によってアナログ音声データに変換した後、これを音声出力部ex 208を介して出力する。 30

#### 【0327】

さらに、データ通信モード時に電子メールを送信する場合、本体部の操作キーex 204の操作によって入力された電子メールのテキストデータは操作入力制御部ex 304を介して主制御部ex 311に送出される。主制御部ex 311は、テキストデータを変復調回路部ex 306でスペクトラム拡散処理し、送受信回路部ex 301でデジタルアナログ変換処理及び周波数変換処理を施した後にアンテナex 201を介して基地局ex 110へ送信する。 40

#### 【0328】

データ通信モード時に画像データを送信する場合、カメラ部ex 203で撮像された画像データをカメラインターフェース部ex 303を介して画像符号化部ex 312に供給する。また、画像データを送信しない場合には、カメラ部ex 203で撮像した画像データをカメラインターフェース部ex 303及びLCD制御部ex 302を介して表示部ex 202に直接表示することも可能である。

#### 【0329】

画像符号化部ex 312は、本願発明で説明した画像符号化装置を備えた構成であり、カメラ部ex 203から供給された画像データを上記実施の形態で示した画像符号化装置に用いた符号化方法によって圧縮符号化することにより符号化画像データに変換し、これを 50

多重分離部 e x 3 0 8 に送出する。また、このとき同時に携帯電話機 e x 1 1 5 は、カメラ部 e x 2 0 3 で撮像中に音声入力部 e x 2 0 5 で集音した音声を音声処理部 e x 3 0 5 を介してデジタルの音声データとして多重分離部 e x 3 0 8 に送出する。

【 0 3 3 0 】

多重分離部 e x 3 0 8 は、画像符号化部 e x 3 1 2 から供給された符号化画像データと音声処理部 e x 3 0 5 から供給された音声データとを所定の方式で多重化し、その結果得られる多重化データを変復調回路部 e x 3 0 6 でスペクトラム拡散処理し、送受信回路部 e x 3 0 1 でデジタルアナログ変換処理及び周波数変換処理を施した後にアンテナ e x 2 0 1 を介して送信する。

【 0 3 3 1 】

データ通信モード時にホームページ等にリンクされた動画像ファイルのデータを受信する場合、アンテナ e x 2 0 1 を介して基地局 e x 1 1 0 から受信した受信データを変復調回路部 e x 3 0 6 でスペクトラム逆拡散処理し、その結果得られる多重化データを多重分離部 e x 3 0 8 に送出する。

【 0 3 3 2 】

また、アンテナ e x 2 0 1 を介して受信された多重化データを復号化するには、多重分離部 e x 3 0 8 は、多重化データを分離することにより画像データのビットストリームと音声データのビットストリームとに分け、同期バス e x 3 1 3 を介して当該符号化画像データを画像復号化部 e x 3 0 9 に供給すると共に当該音声データを音声処理部 e x 3 0 5 に供給する。

【 0 3 3 3 】

次に、画像復号化部 e x 3 0 9 は、本願発明で説明した画像復号化装置を備えた構成であり、画像データのビットストリームを上記実施の形態で示した符号化方法に対応した復号化方法で復号することにより再生動画像データを生成し、これを L C D 制御部 e x 3 0 2 を介して表示部 e x 2 0 2 に供給し、これにより、例えばホームページにリンクされた動画像ファイルに含まれる動画データが表示される。このとき同時に音声処理部 e x 3 0 5 は、音声データをアナログ音声データに変換した後、これを音声出力部 e x 2 0 8 に供給し、これにより、例えばホームページにリンクされた動画像ファイルに含まる音声データが再生される。

【 0 3 3 4 】

なお、上記システムの例に限られず、最近では衛星、地上波によるデジタル放送が話題となっており、図 2 9 に示すようにデジタル放送用システムにも上記実施の形態の少なくとも画像符号化装置または画像復号化装置のいずれかを組み込むことができる。具体的には、放送局 e x 4 0 9 では映像情報のビットストリームが電波を介して通信または放送衛星 e x 4 1 0 に伝送される。これを受けた放送衛星 e x 4 1 0 は、放送用の電波を発信し、この電波を衛星放送受信設備をもつ家庭のアンテナ e x 4 0 6 で受信し、テレビ（受信機） e x 4 0 1 またはセットトップボックス（ S T B ） e x 4 0 7 などの装置によりビットストリームを復号化してこれを再生する。また、記録媒体である C D や D V D 等の蓄積メディア e x 4 0 2 に記録したビットストリームを読み取り、復号化する再生装置 e x 4 0 3 にも上記実施の形態で示した画像復号化装置を実装することが可能である。この場合、再生された映像信号はモニタ e x 4 0 4 に表示される。また、ケーブルテレビ用のケーブル e x 4 0 5 または衛星／地上波放送のアンテナ e x 4 0 6 に接続されたセットトップボックス e x 4 0 7 内に画像復号化装置を実装し、これをテレビのモニタ e x 4 0 8 で再生する構成も考えられる。このときセットトップボックスではなく、テレビ内に画像復号化装置を組み込んで良い。また、アンテナ e x 4 1 1 を有する車 e x 4 1 2 で衛星 e x 4 1 0 からまたは基地局 e x 1 0 7 等から信号を受信し、車 e x 4 1 2 が有するカーナビゲーション e x 4 1 3 等の表示装置に動画を再生することも可能である。

【 0 3 3 5 】

更に、画像信号を上記実施の形態で示した画像符号化装置で符号化し、記録媒体に記録することもできる。具体例としては、 D V D ディスク e x 4 2 1 に画像信号を記録する D V

10

20

30

40

50



Dレコーダや、ハードディスクに記録するディスクレコーダなどのレコーダex 4 2 0がある。更にSDカードex 4 2 2に記録することもできる。レコーダex 4 2 0が上記実施の形態で示した画像復号化装置を備えていれば、DVDディスクex 4 2 1やSDカードex 4 2 2に記録した画像信号を再生し、モニタex 4 0 8で表示することができる。

【 0 3 3 6 】

なお、カーナビゲーションex 4 1 3の構成は例えば図28に示す構成のうち、カメラ部ex 2 0 3とカメラインターフェース部ex 3 0 3、画像符号化部ex 3 1 2を除いた構成が考えられ、同様なことがコンピュータex 1 1 1やテレビ（受信機）ex 4 0 1等でも考えられる。

【 0 3 3 7 】

また、上記携帯電話ex 1 1 4等の端末は、符号化器・復号化器を両方持つ送受信型の端末の他に、符号化器のみの送信端末、復号化器のみの受信端末の3通りの実装形式が考えられる。

【 0 3 3 8 】

このように、上記実施の形態で示した画像符号化方法あるいは画像復号化方法を上述したいずれの機器・システムに用いることは可能であり、そうすることで、上記実施の形態で説明した効果を得ることができる。

【 0 3 3 9 】

また、本発明はかかる上記実施形態に限定されるものではなく、本発明の範囲を逸脱することなく種々の変形または修正が可能である。

【 0 3 4 0 】

【発明の効果】

以上の説明から明らかなように、本発明に係る画像符号化方法によれば、符号化対象ピクチャよりも表示順が後の符号化済ピクチャが第2参照ピクチャとして選択されるため、リマッピングが生じたときに従来例のように符号化対象ピクチャよりも表示順が前の2つの符号化済ピクチャを参照してしまうのを防いで、符号化対象ピクチャの前後にある2つの符号化済ピクチャを参照する確率を高めて符号化効率を向上することができる。また、特定情報が出力されるため、符号化ステップでの符号化結果を復号するときには、符号化処理で選択された第2参照ピクチャと同一のピクチャをその特定情報に基づいて選択して、正確に復号することができる。

【 0 3 4 1 】

また、本発明に係る画像符号化方法及び画像復号化方法は、動画像を符号化する画像符号化装置及び符号化された動画像を復号する画像復号化装置や、これらの装置を備えたシステム、例えばデジタル著作物などのコンテンツを供給するコンテンツ供給システムやデジタル放送用システムに用いるのに適している。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の実施の形態1における画像符号化装置のブロック図である。

【図2】同上の画像符号化信号の一部の構成を示す構成図である。

【図3】同上のダイレクトモードにより画像を符号化するときの動作を示すフロー図である。

【図4】同上のリマッピングが生じたときにおける動作について説明するための説明図である。

【図5】同上のピクチャの表示順序の一例を説明するための説明図である。

【図6】本発明の実施の形態2における画像復号化装置のブロック図である。

【図7】同上のダイレクトモードにより画像を復号するときの動作を示すフロー図である。

【図8】本発明の実施の形態3における画像符号化装置のブロック図である。

【図9】同上の画像符号化信号のヘッダの構成を示す構成図である。

【図10】同上のダイレクトモードにより画像を符号化するときの動作を示すフロー図である。

10

20

30

40

50

- 【図 1 1】本発明の実施の形態 4 における画像復号化装置のブロック図である。
- 【図 1 2】同上のダイレクトモードにより画像を復号するときの動作を示すフロー図である。
- 【図 1 3】本発明の実施の形態 5 における画像符号化装置のブロック図である。
- 【図 1 4】同上の管理部により行われるリマッピングを説明するための説明図である。
- 【図 1 5】同上の動作を示すフロー図である。
- 【図 1 6】同上の変形例に係る画像符号化装置の構成を示す構成図である。
- 【図 1 7】本発明の実施の形態 6 における画像復号化装置のブロック図である。
- 【図 1 8】本発明の実施の形態 7 における画像符号化装置のブロック図である。
- 【図 1 9】同上のダイレクトモードの概念図である。 10
- 【図 2 0】同上の動きベクトルの算出過程を示すフロー図である。
- 【図 2 1】本発明の実施の形態 8 における画像復号化装置のブロック図である。
- 【図 2 2】本発明の実施の形態 9 における画像符号化装置のブロック図である。
- 【図 2 3】同上の画像符号化信号 B S 3 のフォーマットである。
- 【図 2 4】本発明の実施の形態 1 0 における画像復号化装置のブロック図である。
- 【図 2 5】本発明の実施の形態 1 1 における記憶媒体についての説明図である。
- 【図 2 6】本発明の実施の形態 1 2 におけるコンテンツ配信サービスを実現するコンテンツ供給システムの全体構成を示すブロック図である。
- 【図 2 7】同上の携帯電話を示す図である。
- 【図 2 8】同上の携帯電話のブロック図である。 20
- 【図 2 9】同上のデジタル放送用システムの全体構成を示すブロック図である。
- 【図 3 0】B ピクチャの概念図である。
- 【図 3 1】補間予測の説明図である。
- 【図 3 2】補間予測ブロックの 2 枚の参照ピクチャが、補間予測ブロックを有する符号化対象ピクチャより表示順が前にある場合の一例を説明するための説明図である。
- 【図 3 3】補間予測ブロックの 2 枚の参照ピクチャが、補間予測ブロックを有する符号化対象ピクチャより表示順が後にある場合の一例を説明するための説明図である。
- 【図 3 4】ピクチャ番号と参照インデックスを説明するための説明図である。
- 【図 3 5】従来の画像符号化装置が行うダイレクトモードの説明図である。
- 【図 3 6】従来の画像符号化装置の構成を示すブロック図である。 30
- 【図 3 7】画像符号化信号のフォーマットの概念図である。
- 【図 3 8】従来の画像復号化装置の構成を示すブロック図である。

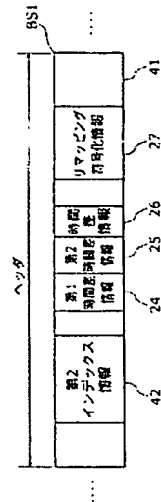
【符号の説明】

- 1 0 0 画像符号化装置
- 1 0 2 画像符号化部
- 1 0 3 可変長符号化部
- 1 0 4 画像復号化部
- 1 0 6 画素補間部
- 1 0 7 マルチフレームバッファ
- 1 0 8 予測種別選択部
- 1 0 9 動き推定部
- 1 1 0 ダイレクトモード処理部
- 1 1 3 ピクチャ選択部
- 1 1 4 ベクトル用バッファ

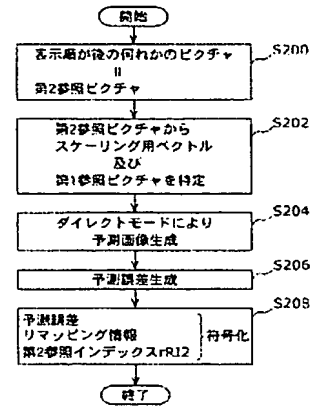




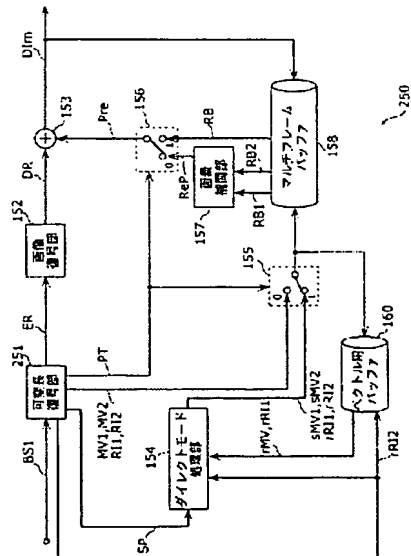
【圖 9】



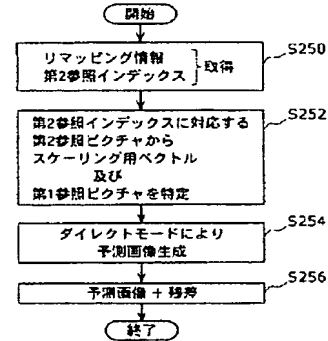
【 図 1 0 】



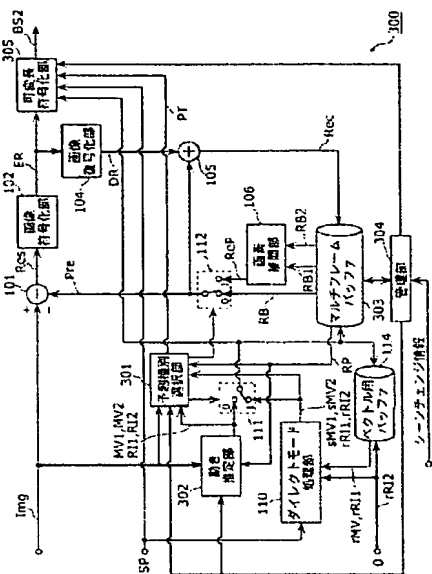
【 図 1 1 】



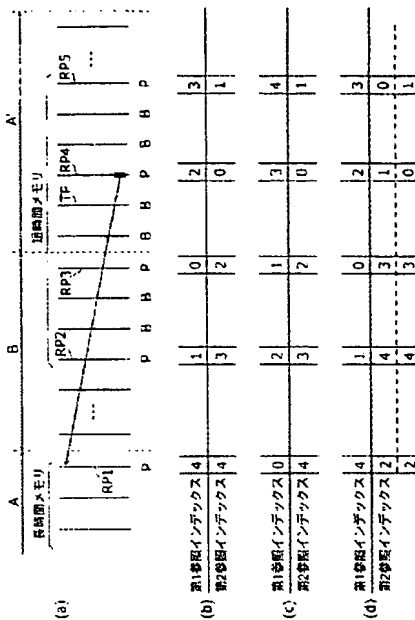
【 図 1 2 】



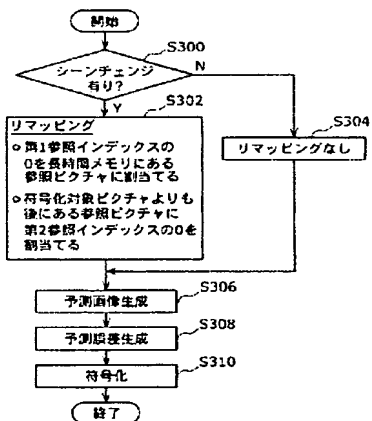
【 図 1 3 】



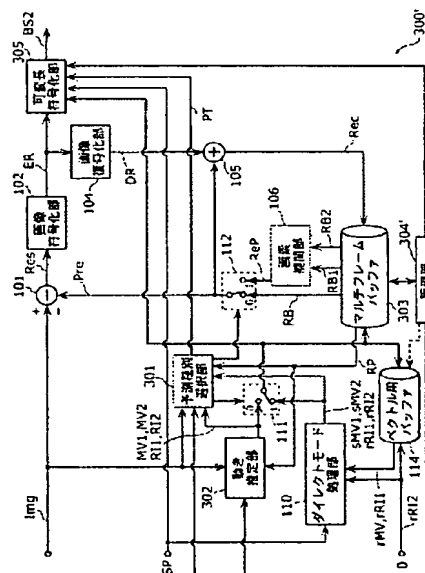
【 図 1 4 】



【 図 1 5 】



【 図 1 6 】

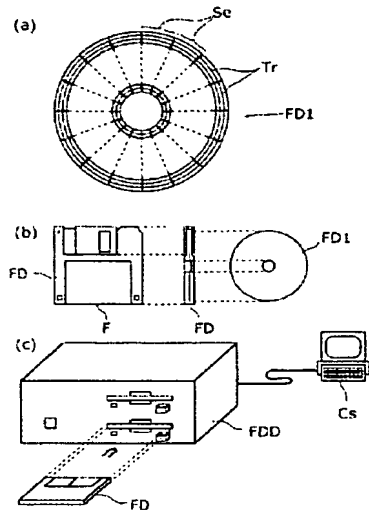




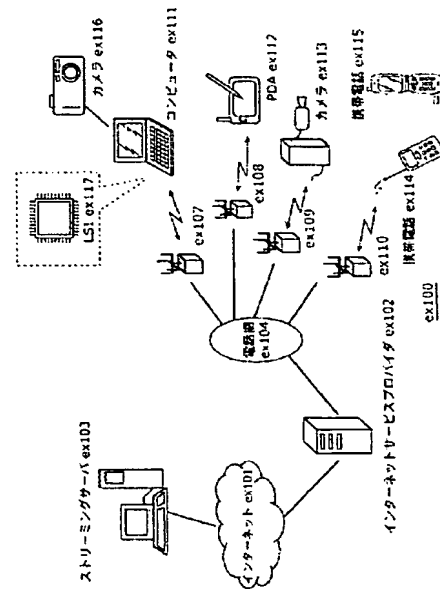




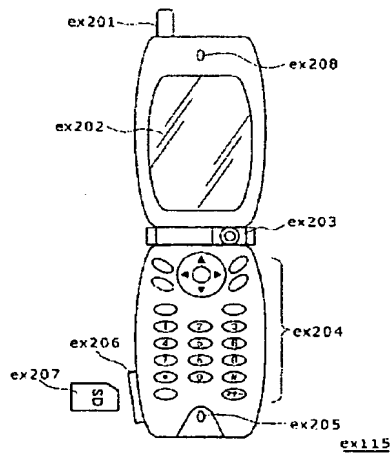
【 図 2 5 】



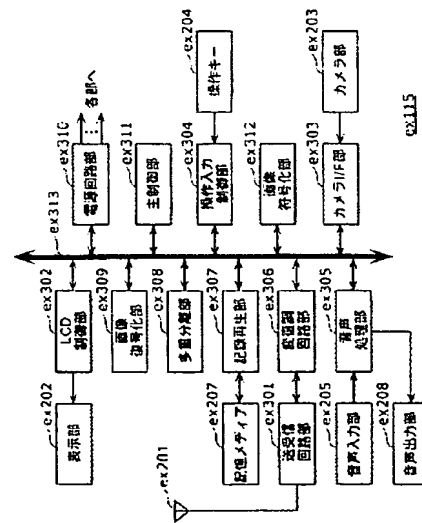
【 図 2 6 】



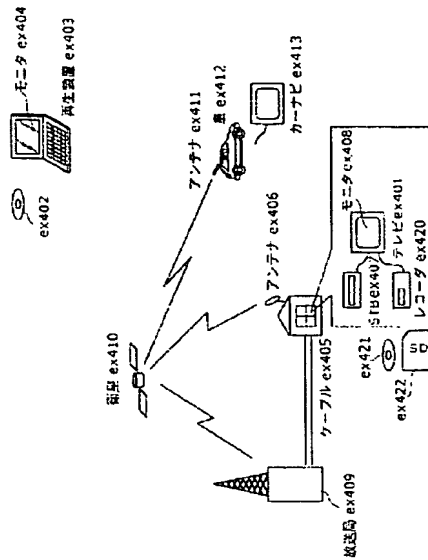
【 図 2 7 】



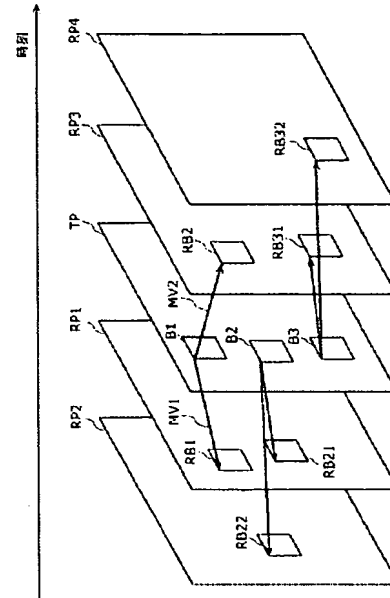
【 図 2 8 】



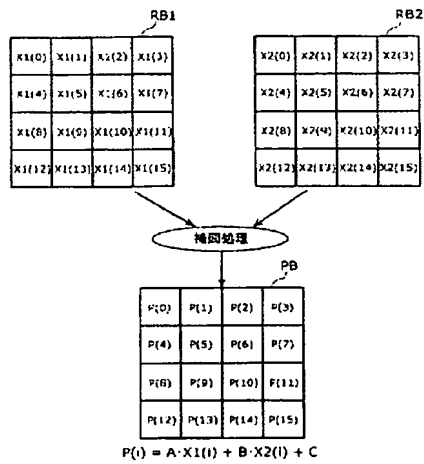
【 図 29 】



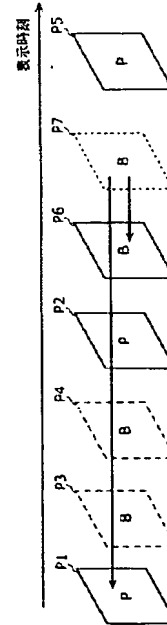
【 図 30 】



【 図 31 】

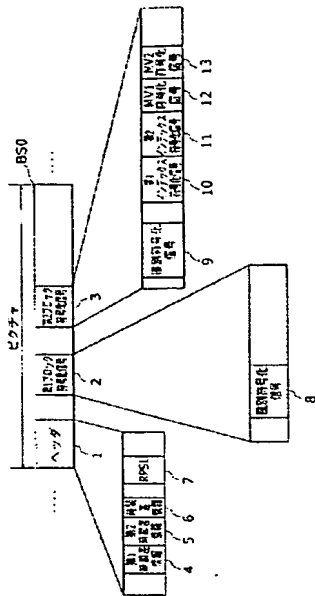


【 図 32 】

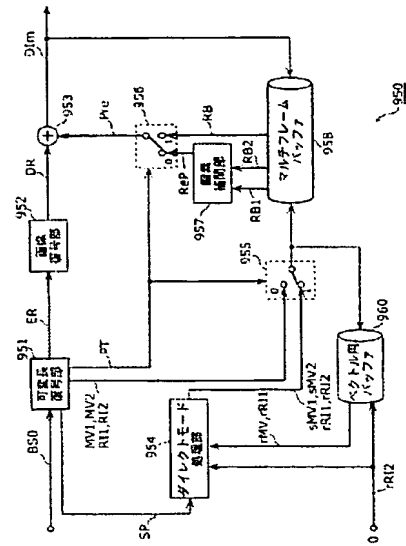




【 図 3 7 】



【 図 3 8 】



---

フロントページの続き

(72)発明者 安倍 清史

大阪府門真市大字門真 1 0 0 6 番地 松下電器産業株式会社内

F ターム(参考) 5C059 KK15 LB18 MA00 MA05 MA23 MC11 MC38 ME01 PP05 PP06  
PP07 RB01 RC04 UA02 UA05